

# MR-J3 Servo Amplifiers and Servo Motors

## Installation Manual for Servo Amplifier MR-J3-BSafety and Safety Logic Unit MR-J3-D05

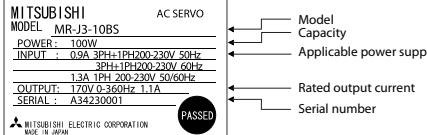
Art. no.: 231371 ENG, Version B, 19042010 (Document no.: IB(NA)0300161)

Mitsubishi Electric Corporation  
2-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

All rights reserved. Specified product properties and technical data do not represent a guarantee declaration.

### Rating plate



### Model code

MR - J3 - 10 BS	
Mitsubishi general-purpose AC servo amplifier	
MELSERVO-J3 Series	
S: Drive Safety compatible	B: SSCNET III compatible
Symbol	Power supply
None	3-phase 200 V AC or 1-phase 200 V AC
4	3-phase 400 V AC

Symbol	Rated Output [kW]	Symbol	Rated Output [kW]	Symbol	Rated Output [kW]
10	0.1	100	1	11k	11
20	0.2	200	2	15k	15
40	0.4	350	3.5	22k	22
60	0.6	500	5	—	—
70	0.75	700	7	—	—

## 1 About this Document

This english document is the original mounting instruction.

### 1.1 Documentation for the MELSERVO safety servo amplifier MR-J3-BSafety and safety logic unit MR-J3-D05

This manual describes the mounting of the MR-J3-BSafety servo amplifier and the MR-J3-D05 safety logic unit.

The following manuals contain further information about the devices:

- MR-J3-BSafety/MR-J3-D05 servo amplifier Instruction manual, Art.no.: SH(NA)030084

- Servo Motor Instruction Manual (Vol. 2), Art.no.: SH(NA)030041

These can be obtained free of charge from our website at [www.mitsubishi-automation.com](http://www.mitsubishi-automation.com).

If you have any questions concerning the programming and operation of the equipment described in this manual, please contact your relevant sales office or department.

In addition mounting protective devices also requires specific technical skills which are not detailed in this documentation.

### 1.2 Function of this Document

This manual instructs the technical staff of the machine manufacturer and/or the machine operator on the safe operating of the MR-J3-BSafety servo amplifier and MR-J3-D05 safety logic unit.

This manual does not provide manuals for operating the machine in which safety servo system is, or will be integrated. Information of this kind will be found in the operating manuals for the machine.

## 1.3 Terms related to Safety

### 1.3.1 Stop function for IEC 61800-5-2

- ① STO function (Refer to IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
STO function is integrated into the MR-J3-BSafety. STO is a stop function used to shut down energy to motor which exert torque. The MRJ3-BSafety electronically cuts off power supply in the servo amplifier.  
The purpose for this safety function is as follows.
  - Uncontrolled stop according to stop category 0 of IEC 60204-1
  - Designed to prevent unexpected start-up
- ② SS1 function (Refer to IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Safe stop 1 time delayed)  
SS1 is a function which initiates the STO function when the previously set delay time has passed after the servo motor starts decelerating. The delay time can be set with MR-J3-D05 safety logic unit.  
The purpose of this safety function is as follows. SS1 function can be realised by combining MR-J3-BSafety with MR-J3-D05.
  - Controlled stop according to stop category 1 of IEC 60204-1

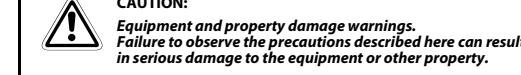
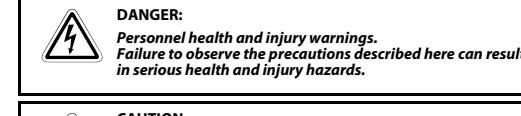
### 1.3.2 Emergency operation for IEC 60204-1

- ① Emergency stop (Refer to IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 Emergency Stop)  
Emergency stop must override all other functions and actuation in all operation modes. Power to the machine driving part, which may cause a hazardous state must be either removed immediately (stop category 0) or must be controlled to stop such hazardous state as soon as possible (stop category 1). Restart must not be allowed even after the cause of the emergency state has been removed.
- ② Emergency switching off (Refer to IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 Emergency Switching OFF)  
Removal of input power to driving device to remove electrical risk and to meet above mentioned safety standards.

## 2 Safety Instructions

This chapter deals with your own safety and the safety of the equipment operators. Please read this chapter carefully before beginning with the mounting work.

In this manual special warnings that are important for the proper and safe use of the products are clearly identified as follows:



### 2.1 Safety Persons

The MR-J3-BSafety servo amplifier may only be mounted by safety persons. Safety persons are defined as persons who ...

- have undergone the appropriate technical training. Please note appropriate technical training is available from your local Mitsubishi Electric office. Please contact your local office for locations and schedules.
- have been instructed by the responsible machine operator in the operation of the machine and the current valid safety guidelines and
- have access to the operating manuals of the MR-J3-BSafety servo amplifier and MR-J3-D05 safety logic unit and have read and familiarised themselves with them and
- have access to the operating manuals for the protective devices (e.g. light curtain) connected to the safety control system and have read and familiarised themselves with them.

### 2.2 Applications of the Device

MR-J3-BSafety servo amplifier complies with the following safety standards, is backwards compatible with MR-J3 series and can be used with either the MR-J3-D05 safety logic unit, with certified safety relays, or safety PLCs. It can be used ...

- in accordance with EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 Category 3①)
- in accordance with IEC 61508 SIL 2
- in accordance with IEC 61800-5-2 SIL 2
- in accordance with IEC 60204-1 Stop Category 0

① Only valid for the assumption of conformity until 29.12.2009. From then on it will be only EN ISO 13849-1.

## 2.3 Correct Use

The MELSERVO MR-J3-BSafety servo amplifier and MR-J3-D05 safety logic unit may only be used within specific operating limits (voltage, temperature, etc., refer to the chapter "Technical data" of the instruction manual). It may only be used by qualified personnel and only at the machine at which it was mounted and initially commissioned by qualified personnel in accordance with the instruction manual of the servo amplifiers MR-J3-BSafety and safety logic unit MR-J3-D05.

Mitsubishi Electric Co. accepts no claims for liability if the equipment is used in any other way or if modifications are made to the device, even in the context of mounting and installation.



### CAUTION

The MR-J3-BSafety servo amplifier and MR-J3-D05 safety option comply to the EMC Directive 2004/108/EC and the relevant requirements of EN61800-3:2004 (Second environment/PDS Category "C3"). The MR-J3-BSafety servo amplifier and MR-J3-D05 safety option are therefore only suitable for use in an industrial environment and not for private use.

## 2.5 Residual risk

Machine builders are responsible for all risk evaluations and all associated residual risks. Below are residual risks associated with the STO/EMG function. Mitsubishi is not liable for any damages or injuries caused by the residual risks.



### CAUTION

The SS1 function only guarantees the delay time before STO/EMG is engaged. Proper setting of this delay time is the full responsibility of the company and/or individuals responsible for installation and commissioning of the safety related system. The system, as a whole, must pass safety standards certification.

- When the SS1 delay time is shorter than the required servo motor deceleration time, if there is a failure in the forced stop function, or if STO/EMG is engaged while the servo motor is still rotating, the servo motor will stop with the dynamic brake or freewheeling.
- For proper installation, wiring, and adjustment, thoroughly read the manual of each individual safety related component.
- Be sure that all safety related switches, relays, sensors, etc., meet the required safety standards. The Mitsubishi Electric safety related components mentioned in this manual are certified by TUV Rheinland as meeting the requirements of EN ISO 13849-1 Category 3, PL d, EN 954-1 Category 3 and IEC 61508 SIL 2.
- Safety is not assured until safety-related components of the system are completely installed or adjusted.
- When replacing a MR-J3-BSafety servo amplifier or safety logic unit, confirm that the new parts are exactly the same as those being replaced. Once installed, be sure to verify the performance of the safety functions before commissioning the system.
- Perform all risk assessments and safety level certification to the machine/system as a whole. It is recommended that an external governing body, such as TUV Rheinland, oversee final safety certification of the system.
- To prevent accumulation of multiple failures, perform a failure check at regular intervals as deemed necessary by the applicable safety standard. Regardless of the system safety level, failure checks should be performed at least once per year.
- If the upper and lower power transistor in the inverter bridge have failed simultaneously, the servo motor may move maximum of 0.5 rotation.

## 2.6 Disposal

Disposal of unusable or irreparable devices should always occur in accordance with the applicable country-specific waste disposal regulations (e.g. European Waste Code 16 02 14).

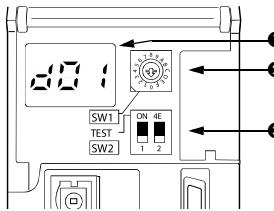
### 3 Product description

#### 3.1 MR-J3-BSafety servo amplifier

##### 3.1.1 Function description

- The MR-J3-BSafety servo amplifier receives a command signal from a control system via high speed synchronous network (SSCNET III), amplifies the signal, and transmits electric current to a servo motor in order to produce motion proportional to the command signal. The command signal represents a desired velocity, torque or position.
  - The MR-J3-BSafety servo amplifiers have an integrated Safe Torque Off (STO) Function. The STO function de-energises safely the motor without disconnecting the servo amplifier galvanically from the input power supply. Safe stop 1 (SS1) function can be realised by adding the MR-J3-D05.
  - A load side encoder can be used for reading a position feedback signal in order to realise full closed position feedback. By parameter setting the control modes
    - fully closed control
    - semi closed control
    - dual feedback control
- can be selected. For detailed information about configuration and set-up of these control functions refer to the Instruction manual of the servo amplifiers MR-J3-BSafety and safety logic unit MR-J3-D05.

##### 3.1.2 Operating elements



#### 3.2 MR-J3-D05 safety logic unit

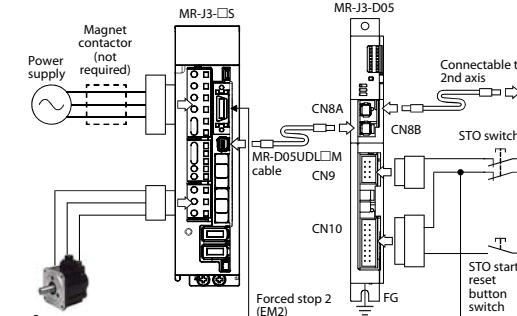
##### 3.2.1 Function description

The safety logic unit MR-J3-D05 realises forced stop function when it is used in combination with the Safe Torque Off (STO) function of MR-J3-BSafety servo amplifiers. One safety logic unit supports forced stop for 2 axes. The MR-J3-D05 is also compatible with emergency stop deceleration function of MR-J3-BSafety servo amplifiers.

Safety functions of the MR-J3-D05 at a glance:

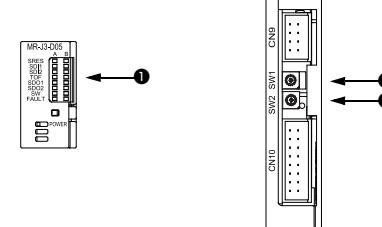
- Safe Torque Off (STO) according to EN 61800-5-2
- Safe Stop 1 (SS1) according to EN 61800-5-2
- Emergency Off (EMG Off) according to IEC 60204-1 9.2.5.4.3
- Emergency Stop (EMG Stop) according to IEC 60204-1 9.2.5.4.3

##### 3.2.2 System configuration diagram



System safety level: ISO 13849-1 PL d (safety category 3)

##### 3.2.3 Operating elements



No.	Name	Description
①	Display	The 3-digit, seven-segment LED shows the servo status and alarm number.
②	SW1 Rotary axis setting switch	Used to set the axis number of the servo amplifier.
③	SW2 Test operation selection switch	SW2-1 is used to perform the test operation mode by using MR Configurator (Setup software). SW2-2 is spare. (Be sure to set to the "Down" position).

##### NOTE

For further details on servo amplifier's display indication and switches' settings please refer to the instruction manual MR-J3-BSafety and safety logic unit MR-J3-D05.

##### Rotary switches (SW1 and SW2) setting and delay time at A/B-axis [s]

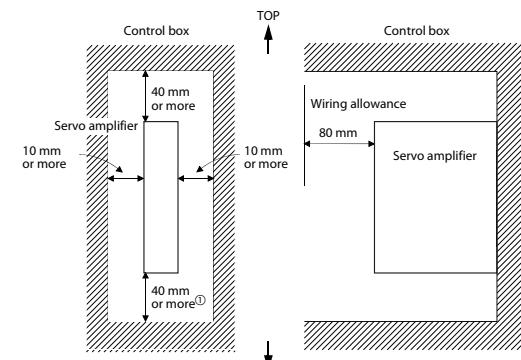
		B-axis					
		0	1.4	2.8	5.6	9.8	30.8
A-axis	0	0	1	2	—	3	4
	1.4	—	—	5	—	6	7
	2.8	—	—	8	—	9	A
	5.6	—	—	—	—	B	C
	9.8	—	—	—	D	E	
	30.8	—	—	—	—	—	F

Set the same setting for SW1 and SW2.

### 4 Mounting/Dismantling

#### Mounting direction and clearances

CAUTION
● The equipment must be installed in the specified direction. Otherwise, a fault may occur.
● Leave specified clearances between the servo amplifier and control box inside walls or other equipment.
● The MR-J3-BSafety servo amplifier and the MR-J3-D05 safety option unit can only be mounted in a electrical cabinet. Do not install servo amplifier and servo motor which has been damaged or has any parts missing.
● Do not block the intake/exhaust port of servo amplifier and servo motor which has a cooling fan.
● When using heat generating equipment such as the regenerative option, install them with full consideration of heat generation so that the servo amplifier is not affected.
● Install the servo amplifier on a perpendicular wall in the correct vertical direction.
● When installing the unit in a control box, prevent drill chips and wire fragments from entering the servo amplifier.
● Prevent oil, water, metallic dust, etc. from entering the servo amplifier through openings in the control box or a cooling fan installed on the ceiling.
● When installing the control box in a place where there are much toxic gas, dirt and dust, conduct an air purge (force clean air into the control box from outside to make the internal pressure higher than the external pressure) to prevent such materials from entering the control box.
● Fix the MR-J3-BSafety servo amplifier and the MR-J3-D05 safety logic unit by using fixing screws on the upper and lower fixing holes of the devices.
● When the MR-J3-D05 safety logic unit is used in combination with the MR-J3-BSafety amplifier connect the safety logic unit with the servo amplifier by using the STO cable MR-D05UDL and connected to connector CN8 at servo amplifier side and the CN8A or CN8B connector at the safety logic unit side



① 120 mm or more for MR-J3-BSafety servo amplifiers in the range 11 kW–22 kW as rated capacity.

### 5 Electrical Installation and Wiring



#### DANGER

- Cut off all phases of the power source externally before starting the installation or wiring work, thus avoiding electric shock or damages to the product.
- Before wiring, turn off the power and wait for 15 minutes or more until the charge lamp turns off. Then, confirm that the voltage between P(+) and N(–) is safe with a voltage tester and others. Otherwise, an electric shock may occur. In addition, always confirm from the front of the servo amplifier whether the charge lamp is off or not.
- Ground the servo amplifier and the servo motor securely.



#### CAUTION

- Use the servo amplifier in the environment within the general specifications described in the instruction manual of the servo amplifier. Never use the product in areas with dust, oily smoke, conductive dusts, corrosive or flammable gas, vibrations or impacts, or expose it to high temperature, condensation, or wind and rain. If the product is used in such a place described above, electrical shock, fire, malfunction, damage, or deterioration may be caused.
- When drilling screw holes or wiring, cutting chips or wire chips should not enter ventilation slits. Such an accident may cause fire, failure or malfunction.
- Do not touch the conductive parts of the product directly.
- While power is on or for some time after power-off, do not touch the servo amplifier, the servo motor or the regenerative brake option as they are hot and you may get burnt.
- The MELSERVO MR-J3-BSafety servo amplifier fulfills the EMC requirements in accordance with the product standard EN61800, Adjustable speed electrical power drive systems, Part3: EMC.
- Mounting in accordance with EN 50274
- Electrical installation in accordance with EN 60204-1
- The voltage supply of the device must be capable of buffering brief mains voltage failures of 20 ms as specified in EN 60204-1.

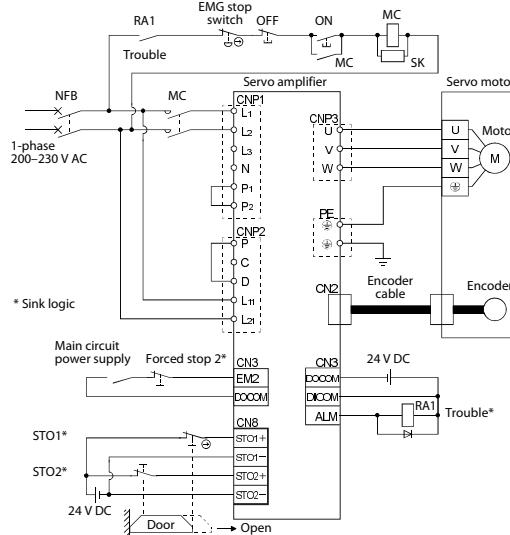
#### Power terminals

Symbol	Signal
L1, L2, L3	Main circuit power supply
L11, L21	Control circuit power supply
N <sup>①</sup>	Brake unit
P <sup>②</sup> , C, D	Regenerative brake option/Brake unit
U, V, W	Servo motor output
P1, P2	—
PE	Protective earth

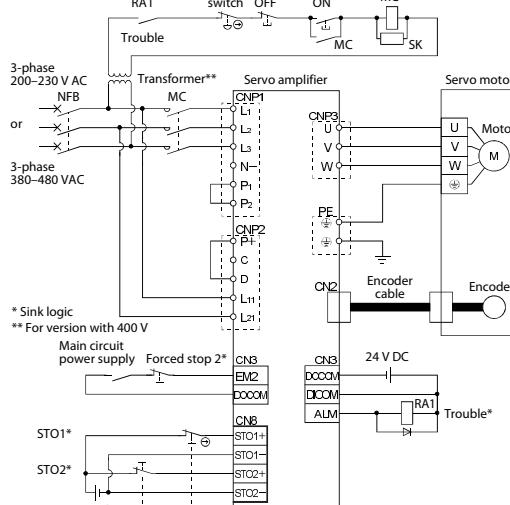
① For version with 400 V: P+;

② For version with 400 V: N-

### 1-phase 200–230 V AC for MR-J3-10□S-MR-J3-70□S



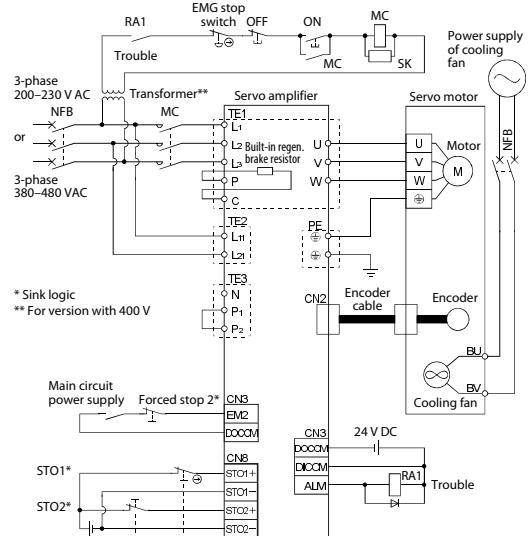
### 3-phase 200–230 V AC for MR-J3-10□S-MR-J3-350□S 3-phase 380–480 V AC for MR-J3-60□S4-MR-J3-200□S4



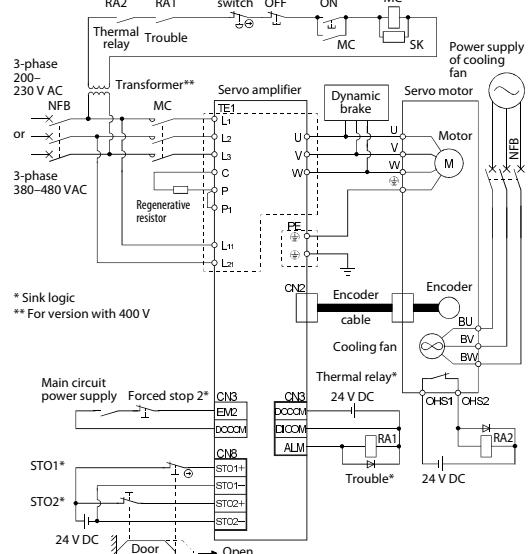
#### NOTE

When using the Safe Torque Off (STO) function, turn off STO1 and STO2 at the same time. STO1 and STO2 must be turned off after the servo motor is stopped.

### 3-phase 200–230 V AC for MR-J3-500□S or MR-J3-700□S 3-phase 380–480 V AC for MR-J3-350□S4-MR-J3-700□S4

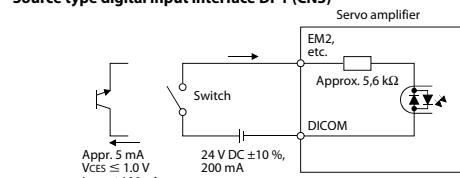


### 3-phase 200–230 V AC for MR-J3-11K□S-MR-J3-22K□S 3-phase 380–480 V AC for MR-J3-11K□S4-MR-J3-22K□S4

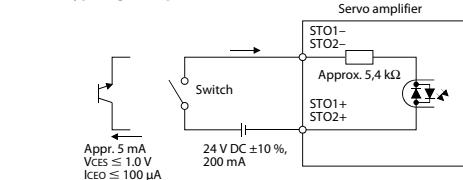


In case you would like to use source logic interface, please refer to the following wiring diagrams.

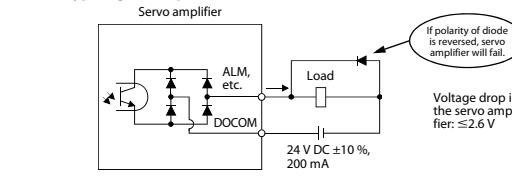
#### Source type digital input interface DI-1 (CN3)



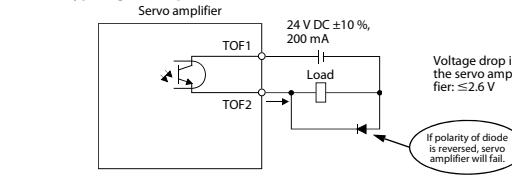
### Source type digital input interface STO (CN8)



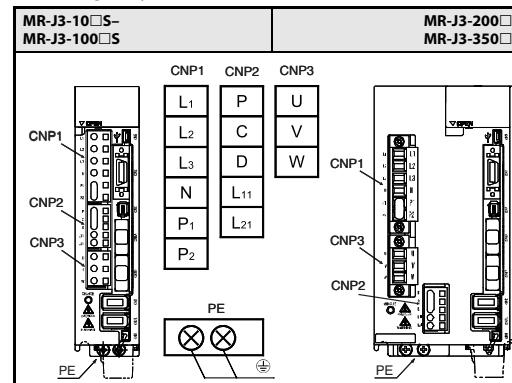
### Source type digital output interface DO-1 (CN3)



### Source type digital output interface TOF (CN8)



### Terminal signal layout



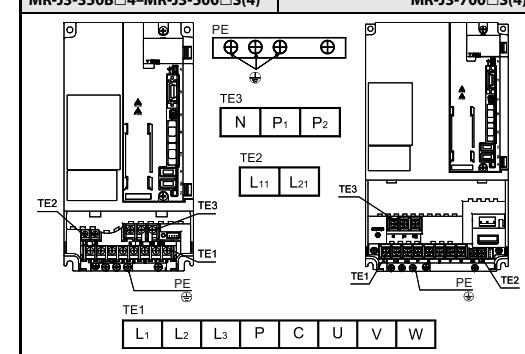
### MR-J3-200□S-MR-J3-350□S



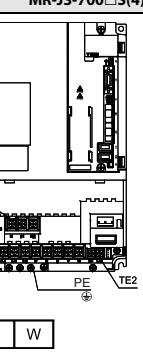
### MR-J3-60□S4-MR-J3-100□S4



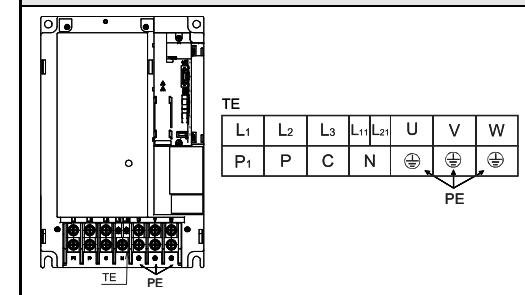
### MR-J3-350B□4-MR-J3-500□S(4)



### MR-J3-700□S(4)



### MR-J3-11K□S(4)-MR-J3-22KB□(4)



### Combination with servo motor

MR-J3-□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/13	053/13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>①</sup> /103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/152(4)/202(4)	103/153	152	153(4)/203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/503	352/502	503(4)	502
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	601(4)/701M(4)/702
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4)/12K1(4)
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	11K1M(4)/11K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4)/15K1M(4)/15K2(4)
	—	—	—	—	—	—	20K1(4)/25K1/22K1M(4)/22K2(4)

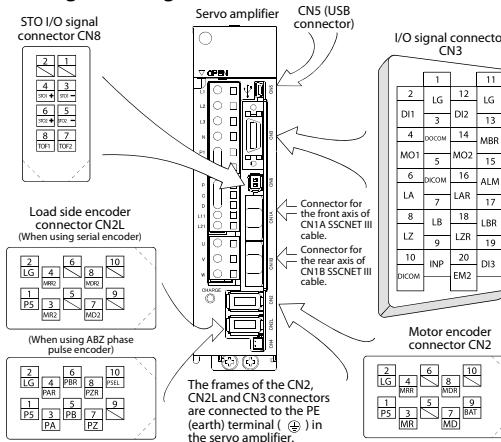
<sup>①</sup> The servo motor HF-JP734 can be used only for 400 V servo amplifier version (MR-J3-100□S4).

### NOTE

For detailed information about configuration and wiring of compatible servo motors refer to the servo motor instruction manual (Vol. 2).

## 6 Signals

### 6.1 Signal arrangement



### 6.2 I/O devices

#### Input signals

Symbol	Device	Connector	Pin
EM2	Forced Stop 2	CN3	20
DI1	Upper stroke limit (FLS)		2
DI2	Lower stroke limit (RLS)		12
DI3	Proximity dog (DOG)		19
STO1-	STO input signal 1 negative-side	CN8	3
STO1+	STO input signal 1 positive-side		4
STO2-	STO input signal 2 negative-side		5
STO2+	STO input signal 2 positive-side		6

#### Output signals

Symbol	Device	Connector	Pin
ALM	Trouble	CN3	15
MBR	Electromagnetic brake interlock		13
INP	In-position (Positioning completed)		9
LA	Encoder A-phase pulse (Differential line driver)		6
LAR	Encoder B-phase pulse (Differential line driver)		16
LB	Encoder Z-phase pulse (Differential line driver)		7
LBR	Encoder Z-phase pulse (Differential line driver)		17
LZ	Encoder Z-phase pulse (Differential line driver)		8
LZR	Encoder Z-phase pulse (Differential line driver)		18
MO1	Analog monitor 1		4
MO2	Analog monitor 2	CN8	14
TOF1	TOF1 (Torque Off Feedback 1) output		8
TOF2	TOF2 (Torque Off Feedback 2) output		7

#### Power supply

Symbol	Device	Connector	Pin
DICOM	Digital I/F power supply input	CN3	5
DOCOM	Digital I/F common		10
LG	Monitor common		3
SD	Shield		11
		Plate	

#### Additional output signals (enabled by internal parameter)

Symbol	Device
RD	Ready
DB	Dynamic brake interlock
SA	Speed reached
TLC	Limiting torque
ZSP	Zero speed
WNG	Warning
BWNG	Battery warning
CDPS	Variable gain selection
ABSV	Absolute position erasing

## 7 Maintenance and Service

### 7.1 Inspection items



#### DANGER

- Before starting maintenance and/or inspection, turn off the power of the MR-J3-BSafety servo amplifier and wait for 15 minutes or more until the charge lamp turns off. Then, confirm that the voltage between P(+) and N(-) is safe with a voltage tester and others. Otherwise, an electric shock may occur. In addition, always confirm from the front of the servo amplifier whether the charge lamp is off or not.
- Any person who is involved in inspection should be fully competent to do the work. Otherwise, you may get an electric shock. For repair and parts replacement, contact your sales representative.



#### CAUTION

- Do not test the servo amplifier with a megger (measure insulation resistance), or it may become faulty.
- Do not disassemble and/or repair the equipment on customer side.

It is recommended to make the following checks periodically:

- Check for loose terminal block screws. Retighten any loose screws.
- Check the servo motor bearings, brake section, etc. for unusual noise.
- Check the cables and the like for scratches and cracks. Perform periodic inspection according to operating conditions.
- Check that the connector is securely connected to the servo amplifier.
- Check that the wires are not coming out from the connector.
- Check for dust accumulation on the servo amplifier.
- Check for unusual noise generated from the servo amplifier.
- Check the servo motor shaft and coupling for misalignment.

### 7.2 Parts having service lives

The following parts must be changed periodically as listed below. If any part is found faulty, it must be changed immediately even when it has not yet reached the end of its life, which depends on the operating method and environmental conditions. For parts replacement, please contact your sales representative.

Part name	Life guideline
Smoothing capacitor	10 years <sup>①</sup>
Relay	Number of power-on and number of forced stop times: 100 000 times
Cooling fan	10 000 to 30 000 hours (2-3 years)
Absolute position battery	Refer to section 12.2 (instruction manual)

<sup>①</sup> Affected by ripple currents, etc. and deteriorates in characteristic. The life of the capacitor greatly depends on ambient temperature and operating conditions. The capacitor will reach the end of life in 10 years of continuous operations in normal air-conditioned environment. (Surrounding air temperature of 40 °C (104 °F) or less)

## 8 Transport and storage



#### CAUTION

- Transport the products correctly according to their weights.
- Stacking in excess of the specified number of products is not allowed.
- Do not carry the servo motor by the cables, shaft or encoder.
- Do not hold the front cover to transport servo amplifier. The servo amplifier may drop.
- Install the servo amplifier in a load-bearing place in accordance with the instruction manual.
- Do not climb or stand on servo equipment. Do not put heavy objects on equipment.
- For detailed information on the optional battery's transportation and handling refer to the instruction manual of the servo amplifiers MR-J3-BSafety and safety logic unit MR-J3-D05.

When you keep or use it, please fulfil the following environmental conditions.

Environment	Condition	
	Servo amplifier	Servo motor
Ambient temperature	Operation	0 °C to +55 °C (non-freezing)
	Storage	-20 °C to +65 °C (non-freezing)
Ambient humidity	Operation	90 % RH or less (non-condensing)
	Storage	90 % RH or less (non-condensing)
Atmosphere	Indoors (no direct sunlight). Free from corrosive gas, flammable gas, oil mist, dust and dirt	
Altitude	Max. 1 000 m above sea level	
Vibration	5.9 m/s <sup>2</sup> or less at 10 to 55 Hz (directions of X, Y and Z axes)	Refer to safety instructions in the preamble of the servo amplifier instruction manual

## 9 Technical Data

### 9.1 MR-J3-BSafety servo amplifier

#### 9.1.1 Servo amplifier (200 V AC, 750 W or smaller)

Item	MR-J3-□S								
	10B	20B	40B	60B	70B				
Power supply	Main circuit	1-phase or 3-phase 200–230 V AC, 50/60 Hz							
	Control circuit	1-phase 200–230 V AC, 50/60 Hz							
	Interface	24 V DC, ±10 % (required current capacity: 200 mA, including CN8 connector signals)							
Control system	Sine-wave PWM control/current control system								
Safety functions according to EN IEC 61800-5-2	EN ISO 13849-1 PL d/EN 61508 SIL 2/EN 62061 SIL CL 2								
Expectation of the average time for a dangerous failure to occur	MTTFd = 100 [years]								
Effectiveness of fault monitoring of a system or subsystem	DC = 90 [%]								
Average probability of dangerous failures per hour	PFH = 1.01 × 10 <sup>-7</sup> [1/hour]								
Response time	8 ms or less for Safe Torque Off (STO)								

#### 9.1.2 Servo amplifier (200 V AC, 1 kW–22 kW)

Item	MR-J3-□S			
	100B 200B	350B 500B	700B 11KB	15KB 22KB
Main circuit power supply	3-phase 200–230 V AC, 50/60 Hz			
All other items are identical with section 9.1.1				

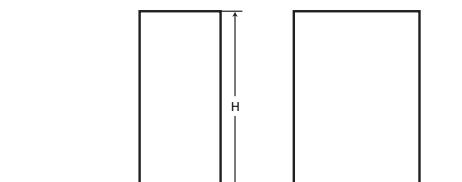
#### 9.1.3 Servo amplifier (400 V AC, 22 kW or smaller)

Item	MR-J3-□S4				
	60B 100B	200B 350B	500B 700B	11KB 15KB	22KB
Main circuit power supply	3-phase 380–480 V AC, 50/60 Hz				
All other items are identical with section 9.1.1					

### 9.2 MR-J3-D05 safety logic unit

Item	Specification
Control power supply	24 V DC, 500 mA
Connectable axis	2 axis, independently controlled
Shut-off input (Safety devices)	4 points (2 points x 2 axis), source/sink logic compatible
Shut off release input (restart devices)	2 points (1 points x 2 axis), source/sink logic compatible
Safety functions	<ul style="list-style-type: none"> <li>Safe Torque Off (STO) acc. to EN IEC 61800-5-2</li> <li>Safe Stop 1 (SS1) acc. to EN IEC 61800-5-2</li> <li>EMG STOP, EMG OFF acc. to EN IEC 60204-1</li> </ul>
Response time	10 ms or less Safe Torque Off (STO)
Safety Standards	EN ISO 13849-1 PL d/EN 61508 SIL 2/EN 62061 SIL CL 2
Expectation of the average time for a dangerous failure to occur	MTTFd = 100 [years]
Effectiveness of fault monitoring of a system or subsystem	DC = 90 [%]
Average probability of dangerous failures per hour	PFH = 1.01 × 10 <sup>-7</sup> [1/hour]
Delay time setting	0 s, 1.4 s, 2.8 s, 9.8 s, 30.8 s, ±2 % (additional for axis A: 5.6 s)

### 9.3 Dimensions



Servo amplifier	W [mm]	H [mm]	D [mm]	Weight [kg]
MR-J3-10□S/20□S	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>④</sup>	0.8
MR-J3-40□S/60□S	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>④</sup>	1.0
MR-J3-70□S/100□S	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>④</sup>	1.4
MR-J3-60□S4/100□S4	60	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	1.7
MR-J3-200□S(4)/350□S	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	2.1 (2,3 <sup>③</sup> )
MR-J3-350□S4/500□S(4)	130	250	200 <sup>①④</sup>	4.6
MR-J3-700□S(4)	172	300	200 <sup>①④</sup>	6.2
MR-J3-11K□S(4)-22K□S(4)	260	400	200 <sup>①④</sup>	18 (19 <sup>②</sup> )

<sup>①</sup> Without battery MR-J3-BAT mounted

<sup>②</sup> MR-J3-22K□S/5-MR-J3-22K□S4

<sup>③</sup> MR-J3-350□S

<sup>④</sup> Without connectors

Safety logic unit	W [mm]	H [mm]	D [mm]	Weight [kg]
MR-J3-D05	22.5	192	86	0.2

# MR-J3 Servoverstärker und Servomotoren

## Installationsanleitung für Servoverstärker MR-J3-BSafety und Sicherheitsmodul MR-J3-D05

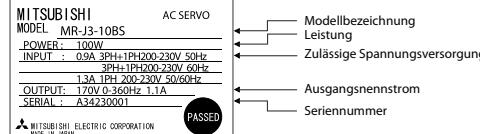
Art.-Nr.: 231371 DE, Version B, 19042010

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

Alle Rechte vorbehalten. Für die Richtigkeit der Informationen, die die Produkteigenschaften beschreiben, und die technischen Daten übernehmen wir keine Garantie.

### Typenschild



### Modellbezeichnung

MR-J-3-10 BS					
Mitsubishi AC Servoverstärker Serie MELSERVO-J3					
Code	Spannungsversorgung				
Ohne	3-phäsig 200 V AC oder 1-phäsig 200 V AC				
4	3-phäsig 400 V AC				
- Integrierte Sicherheitsfunktionen B: SMCNET III kompatibel					
Code	Ausgangsleistung [kW]	Code	Ausgangsleistung [kW]	Code	Ausgangsleistung [kW]
10	0,1	100	1	11k	11
20	0,2	200	2	15k	15
40	0,4	350	3,5	22k	22
60	0,6	500	5	—	—
70	0,75	700	7	—	—

## 1 Zu diesem Dokument

Dieses Dokument ist die Übersetzung der englischen Originalinstallationsanleitung.

### 1.1 Dokumentation für den MELSERVO Safety Servoverstärker MR-J3-BSafety und das Sicherheitsmodul MR-J3-D05

Diese Anleitung beschreibt die Installation des Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05.

Folgende Handbücher enthalten weiterführende Informationen zu den Geräten:

- Bedienungsanleitung für MR-J3-BSafety/MR-J3-D05, Art.-Nr.: SH(NA)030084ENG
- Bedienungsanleitung für Servomotoren (Vol. 2), Art.-Nr.: SH(NA)030041ENG

Sie können kostenfrei von unserer Internetseite [www.mitsubishi-automation.de](http://www.mitsubishi-automation.de) heruntergeladen werden. Sollten sich Fragen bezüglich Installation und Betrieb der in dieser Installationsanleitung beschriebenen Geräte ergeben, zögern Sie nicht, Ihr zuständiges Verkaufsbüro oder einen ihrer Vertriebspartner zu kontaktieren.

Des Weiteren setzt die Installation von sicherheitstechnischen Geräten ein besonderes Fachwissen voraus, das nicht in diesem Dokument beschrieben ist.

### 1.2 Funktion des Dokuments

Diese Dokumente unterweisen die technischen Mitarbeiter des Maschinenherstellers und/oder den Bediener der Maschine über die sichere Installation des Servoverstärkers MR-J3-BS und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05. Sie enthalten keine Handbücher zur Bedienung der Maschine, in die das sicherheitstechnische System integriert ist oder integriert werden soll. Diese Informationen finden Sie in den Bedienhandbüchern der Maschine.

## 1.3 Bestimmung der Sicherheitsbegriffe

### 1.3.1 Stopfunktionen der Norm IEC 61800-5-2

- ① Funktion STO (siehe IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
In den MR-J3BSafety ist die Funktion „sicherer Halt“ (STO - Safe Torque Off) integriert. Diese Funktion schaltet den Servomotor stromlos und daher sicher ab, ohne den Servoverstärker galvanisch von der Spannungsversorgung trennen zu müssen.

Diese Sicherheitsfunktion beinhaltet:

- Stillsetzen gemäß Kategorie 0 der IEC 60204-1
- Unerwartetes Wiederanlaufen wird verhindert

- ② Funktion SS1 (siehe IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Safe Stop 1 verzögert)  
Wenn die Abbremsphase des Servomotors beginnt, wird über die Funktion „Safe Stop 1“ (SS1) nach Ablauf einer voreingestellten Verzögerungszeit die Funktion STO ausgelöst. Die Verzögerungszeit wird an dem Sicherheitsmodul MR-J3-D05 eingestellt.

Diese Sicherheitsfunktion kann durch Kombination von MR-J3-BSafety mit MR-J3-B05 realisiert werden. Diese Sicherheitsfunktion beinhaltet:

- Sicher überwachtes Stillsetzen gemäß Kategorie 1 der IEC 60204-1

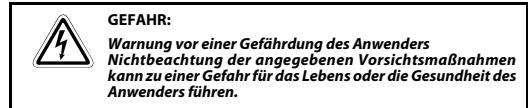
### 1.3.2 Notfallhandlungen der Norm IEC 60204-1

- ① NOT-HALT (siehe IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 NOT-HALT)  
Die Funktion NOT-HALT muss über allen anderen Funktionen und Abläufen die oberste Priorität haben. Der Antriebsteil der Maschine, von dem eine Gefahr ausgehen kann, muss unverzüglich abgeschaltet werden (Stopp-Kategorie 0) oder muss sicher und kontrolliert gestoppt werden (Stopp-Kategorie 1) um den gefährlichen Zustand so schnell wie möglich zu beenden. Auch nach Beseitigung der Ursache für den NOT-HALT darf die Maschine nicht selbstständig wiederanlaufen.
- ② NOT-AUS (siehe IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 NOT-AUS)  
Zur Vermeidung einer Gefährdung durch elektrische Spannung und zur Erfüllung der zuvor erwähnten Standards wird die Spannungsversorgung der Antriebseinheiten vollständig abgeschaltet.

## 2 Sicherheitshinweise

Dieses Kapitel behandelt Aspekte, die für Ihre Sicherheit und die Sicherheit des Systembedieners relevant sind. Lesen Sie das Kapitel aufmerksam durch, bevor Sie mit der Installation beginnen.

In dieser Installationsanleitung befinden sich Hinweise, die für den sachgerechten und sicheren Umgang mit dem Gerät wichtig sind. Die einzelnen Hinweise haben folgende Bedeutung:



### 2.1 Sicherheitsgeschulte Personen

Der Servoverstärker MR-J3-BSafety darf ausschließlich durch sicherheitsgeschulte Personen installiert werden. Voraussetzungen, die sicherheitsgeschulte Personen erfüllen müssen, sind...

- die Teilnahme an einer entsprechenden Schulung.  
(Die Schulungen werden in den lokalen Niederlassungen von Mitsubishi angeboten. Die genauen Schulungstermine und -orte erfahren Sie in unserer Niederlassung in Ihrer Umgebung.)
- die Einweisung über die Bedienung der Maschine und die aktuell gültigen Sicherheitsbestimmungen durch den verantwortlichen Bediener der Maschine,
- der Zugriff auf alle Handbücher des MR-J3-BSafety und der MR-J3-D05, sie gelesen zu haben und mit deren Inhalt vertraut zu sein und
- der Zugriff auf alle Handbücher für die Schutzeinrichtungen (z.B. Lichtvorhang), die an das sicherheitstechnische Überwachungssystem angeschlossen sind, sie gelesen zu haben und mit deren Inhalt vertraut zu sein.

## 2.2 Anwendung des Geräts

Der Servoverstärker MR-J3-BSafety erfüllt die folgenden Sicherheitsstandards, ist zu den Servoverstärkern der Serie MR-J3-B abwärtskompatibel und kann sowohl mit dem Sicherheitsmodul MR-J3-D05, als auch mit zertifizierten Sicherheitsmodulen oder Sicherheits-SPS eingesetzt werden. Der Einsatz erfolgt...

- in Übereinstimmung mit der EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 Kategorie 3<sup>①</sup>)
  - in Übereinstimmung mit der IEC 61508 SIL 2
  - in Übereinstimmung mit der IEC 61800-5-2 SIL 2
  - in Übereinstimmung mit der IEC 60204-1 Stopp-Kategorie 0
- ① Nur gültig unter Annahme der Konformität bis 29.12.2009. Danach gilt ausschließlich die EN ISO 13849-1.

## 2.3 Bestimmungsgemäßer Gebrauch

Betreiben Sie den Servoverstärker MR-J3-BSafety und das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 nur innerhalb der zulässigen Grenzwerte (Spannung, Temperatur usw., siehe auch Technische Daten sowie Typenschild auf dem Gerät). Die Geräte dürfen nur durch speziell geschultes Personal und nur an der Maschine, an der die von speziell geschultem Personal unter Berücksichtung der Bedienungsanleitung zum Servoverstärker MR-J3-BSafety und zum Sicherheitsmodul MR-J3-D05 montiert und ursprünglich in Betrieb genommen wurden, betrieben werden.

Bei unsachgemäßem Verwendung oder Modifizierungen des Geräts akzeptiert Mitsubishi Electric Co. keine Schadensersatzansprüche, auch wenn sie die Montage oder Installation betreffen.

### GEFAHR

**Bevor Sie mit der Installation beginnen, halten Sie eine Wartezeit von mindestens 15 Minuten ein, damit sich die Kondensatoren nach dem Abschalten der Netzspannung auf einen ungefährlichen Spannungswert entladen können.**

### 2.3.1 UL/CSA Zertifizierung

Dieser Servoverstärker ist den Standards UL 508C und CSA C22.2 Nr.14 entsprechend konzipiert worden. Weitere Einzelheiten zur UL/CSA Zertifizierung finden Sie in der Bedienungsanleitung des Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05.

## 2.4 Generelle Schutzhinweise und Schutzmaßnahmen

### GEFAHR

**Beachten Sie die Hinweise und Maßnahmen!**

Beachten Sie für einen sachgerechten Einsatz des Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05 folgende Punkte:

- Sicherheitseinrichtungen und sicherheitstechnische Überwachungssysteme dürfen ausschließlich durch sicherheitsgeschulte Personen montiert und in Betrieb genommen werden.
- Alle Sicherheitseinrichtungen (Schalter, Relais, SPS, Verdrahtung usw.), der Schaltschrank und alle Risiko- und Fehlerbeurteilungen müssen die Anforderungen der EN ISO13849-1 (EN954-1) und EN ISO 13849-2 erfüllen und mindestens den für die Zertifizierung notwendigen Performance Level erreichen. Beachten Sie die entsprechenden Hinweise und Anforderungen der Sicherheitsstandards.
- Beachten Sie bei der Montage, der Installation und dem Betrieb des MELSERVO Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05 die landesüblichen Standards und Vorschriften.
- Beachten Sie hinsichtlich der Installation, des Betriebs und der periodischen Wartung des MELSERVO Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05 die nationalen Vorschriften und Bestimmungen, insbesondere
  - die Maschinenrichtlinie 98/37/EC (vom 29.12.2009 Maschinenrichtlinie 2006/42/EC),
  - die EMV-Vorschrift 2004/108/EC,
  - die Niederspannungsrichtlinie 2006/95/EC und
  - die Arbeitsschutzvorschriften/ das Arbeitsschutzgesetz.
- Der Hersteller und der Eigentümer der Maschine, in der der MELSERVO Servoverstärker MR-J3-BSafety und/ oder das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 betrieben wird, sind für die Beschaffung und Einhaltung aller anwendbaren sicherheitsrelevanten Vorschriften und Bestimmungen verantwortlich.
- Beachten Sie unbedingt alle Hinweise, insbesondere die speziellen Hinweise zum Testbetrieb in den Handbüchern.

### ACHTUNG

**Beachten Sie die Hinweise und Maßnahmen!**

Beachten Sie für einen sachgerechten Einsatz des Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05 folgende Punkte:

- Ist die Verzögerungszeit von SS1 kürzer, als die Verzögerungszeit bis zum Ansprechen der Funktionen STO und EMG fest. Es liegt einzig und allein in der Verantwortung des Unternehmens und/oder der für die Montage und Inbetriebnahme der sicherheitsrelevanten Einrichtungen beauftragten Person, die Verzögerungszeit korrekt einzustellen. Das System als Ganzes muss die Zertifizierung gemäß aller Sicherheitsanforderungen bestehen.
- Ist die Verzögerungszeit von SS1 kürzer, als die Verzögerungszeit des Servomotors und es tritt beim Sofort-Stopp ein Fehler auf oder beim Drehen des Servomotors wird STO/ EMG ausgelöst, dann wird der Servomotor mit der dynamischen Motorbremse gestoppt oder läuft aus.
- Lesen Sie unbedingt vor der Montage, Verdrahtung oder Justierung jeder Sicherheitseinrichtung sorgfältig dessen Bedienungsanleitung.
- Vergewissern Sie sich, dass alle verbaute Sicherheitseinrichtungen, wie Sicherheitsschalter, -relais, -sensoren usw., die geforderten Standards erfüllen. Alle von Mitsubishi Electric gelieferten Sicherheitskomponenten sind vom TÜV Rheinland gemäß den Anforderungen der Normen EN ISO 13849-1 Kategorie 3, PL d, EN 954-1 Kategorie 3 und IEC 61508 SIL 2 zertifiziert.
- Sicherheit ist nur gegeben, wenn alle Sicherheitseinrichtungen der Anlage vollständig montiert und justiert sind.
- Vergewissern Sie sich vor Austausch des Servoverstärkers MR-J3-BSafety oder des Sicherheitsmoduls, dass die neuen Geräte exakt den vorhandenen entsprechen. Prüfen Sie nach dem Austausch der Geräte unbedingt die Funktion der Sicherheitseinrichtungen, bevor Sie die Anlage wieder für den Betrieb übergeben.
- Führen Sie alle Risikobeurteilungen, sowie die Ermittlung des Performance Levels mit der Maschine/Anlage als Ganzes durch. Es wird empfohlen, die Konformität der Anlage über ein unabhängiges Institut, wie den TÜV Rheinland zertifizieren zu lassen.
- Um Fehlfunktionen der Sicherheitseinrichtungen durch Mehrfachfehler auszuschließen, sollten Sie an der Anlage den Normvorgaben entsprechend regelmäßige Fehlerprüfungen durchführen. Unabhängig vom Performance Level sollte die Fehlerprüfung mindestens einmal im Jahr stattfinden.
- Sind der obere und untere Leistungstransistor der Inverterbrücke gleichzeitig defekt, macht der Servomotor maximal eine halbe Umdrehung.

### GEFAHR

**Der Servoverstärker MR-J3-BSafety und das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 erfüllen die EMV-Richtlinie 2004/108/EG und die relevanten Anforderungen der Norm EN 61800-3 (zweite Umgebung/ PDS-Kategorie „C3“). Der Servoverstärker MR-J3-BSafety und das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 sind daher nur für den Einsatz im industriellen Umfeld und nicht für den privaten Gebrauch geeignet.**

### ACHTUNG

**Der Servoverstärker MR-J3-BSafety und das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 erfüllen die EMV-Richtlinie 2004/108/EG und die relevanten Anforderungen der Norm EN 61800-3 (zweite Umgebung/ PDS-Kategorie „C3“). Der Servoverstärker MR-J3-BSafety und das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 sind daher nur für den Einsatz im industriellen Umfeld und nicht für den privaten Gebrauch geeignet.**

## 2.6 Entsorgung

Entsorgen Sie unbrauchbare oder irreparabile Geräte entsprechend den gültigen Abfallentsorgungsbestimmungen Ihres Landes (z. B. AVV-Schlüssel gemäß der Europäischen Abfallverzeichnisverordnung: 16 02 14).

### 3 Produktbeschreibung

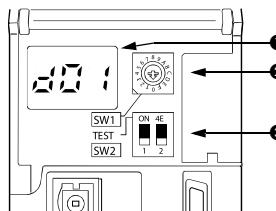
#### 3.1 Servoverstärker MR-J3-BSafety

##### 3.1.1 Funktionsbeschreibung

- Von einer übergeordneten Steuerung erhält der Servoverstärker MR-J3-BSafety über das synchrone Hochgeschwindigkeitsnetzwerk (SSCNET III) Kommandosignale, die verstärkt werden und als Strom einen Servomotor antreiben. Der Servomotor führt daraufhin Bewegungen aus, die proportional zu den Kommandosignalen sind. Das Kommandosignal beinhaltet von max. 2 Achsen. Das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 ist auch mit der NOT-HALT-Abbremsfunktion des Servoverstärkers MR-J3-BSafety kompatibel.
- Sicherheitsfunktionen der MR-J3-D05 im Überblick:
  - Sicherer Halt (STO) gemäß EN 61800-5-2
  - Safe Stop 1 (SS1) gemäß EN 61800-5-2
  - NOT-AUS (EMG-Off) gemäß IEC 60204-1 9.2.5.4.3
  - NOT-HALT (EMG-Stop) gemäß IEC 60204-1 9.2.5.4.3
- Der Servoverstärker MR-J3-BSafety verfügt über die integrierte Funktion STO (Sicherer Halt). Diese Funktion schaltet den Servomotor sicher ab, ohne den Servoverstärker galvanisch von der Spannungsversorgung trennen zu müssen. Über das zusätzliche Sicherheitsmodul MR-J3-D05 ist auch die Funktion SS1 (Safe Stop 1) verfügbar.
- Ein zusätzlicher Encoder bzw. Wegaufnehmer direkt an der bewegten Last dient dazu, die aktuelle Position der Last an den Servoverstärker zurück zu melden. Damit erhält man einen geschlossenen Regelkreis für die Positionierung. Mit Parametern kann man die folgenden Regelungen auswählen:
  - Regelung mit lastseitig angebrachtem Encoder
  - Regelung mit Motor-Encoder
  - Regelung mit doppelter Rückführung (Motor-Encoder und lastseitiger Encoder)

Weitere Informationen zu Konfiguration und Einstellung der Regelungselementen finden Sie in der Bedienungsanleitung des Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05.

##### 3.1.2 Bedienungselemente



#### 3.2 Sicherheitsmodul MR-J3-D05

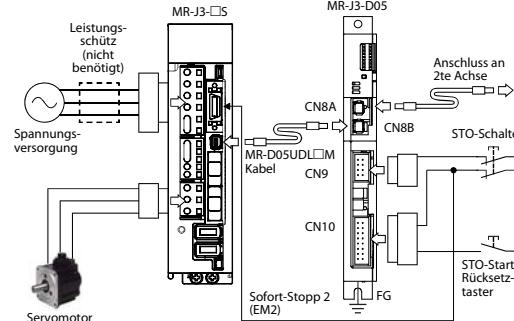
##### 3.2.1 Funktionsbeschreibung

Das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 ermöglicht die Sofort-Stopp-Funktion, wenn diese mit der Funktion „sicherer Halt“ (STO) des Servoverstärkers MR-J3-BSafety kombiniert wird. Ein Sicherheitsmodul unterstützt den Sofort-Stopp von max. 2 Achsen. Das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 ist auch mit der NOT-HALT-Abbremsfunktion des Servoverstärkers MR-J3-BSafety kompatibel.

Sicherheitsfunktionen der MR-J3-D05 im Überblick:

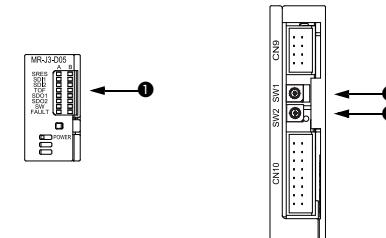
- Sicherer Halt (STO) gemäß EN 61800-5-2
- Safe Stop 1 (SS1) gemäß EN 61800-5-2
- NOT-AUS (EMG-Off) gemäß IEC 60204-1 9.2.5.4.3
- NOT-HALT (EMG-Stop) gemäß IEC 60204-1 9.2.5.4.3

##### 3.2.2 Systemkonfiguration



Performance Level des Systems: ISO 13849-1 PL d (Sicherheitskategorie 3)

##### 3.2.3 Bedienungselemente



Nr.	Bezeichnung	Beschreibung
①	Anzeigefeld	Dreistellige 7-Segment-LED zur Anzeige des Servostatus und des Alarmcodes.
②	SW1 Stationsnummer	Codierschalter zur Einstellung der Stationsnummer des Servoverstärkers.
③	SW2 Auswahl-schalter Testbetrieb	Bei Betrieb mit der Setup-Software MR-Configurator wird mit SW2-1 der Testbetrieb ausgewählt. SW2-2 ist ohne Funktion und sollte sich in der unteren Stellung befinden.

##### HINWEIS

Weitere Einzelheiten zu den angezeigten Daten und den Schaltereinstellungen finden Sie in der Bedienungsanleitung des Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05.

##### Drehschalteinstellungen (SW1 und SW2) und Verzögerungszeit für die Achsen A und B [s]

Achse A	Achse B						
	0	1,4	2,8	5,6	9,8	30,8	
0	0	1	2	—	3	4	
1,4	—	—	5	—	6	7	
2,8	—	—	8	—	9	A	
5,6	—	—	—	—	B	C	
9,8	—	—	—	—	D	E	
30,8	—	—	—	—	—	F	

Die Einstellung von SW1 und SW2 ist identisch.

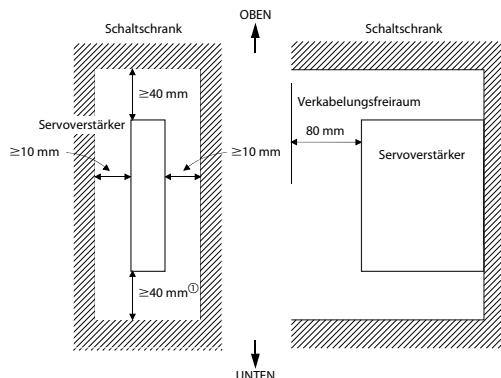
#### 4 Montage/Demontage

##### Einbaubrührung und Abstände



##### ACHTUNG

- Die Geräte dürfen nur in der vorgeschriebenen Richtung montiert werden. Andernfalls kann ein Fehler auftreten.
- Halten Sie die vorgeschriebenen Abstände vom Servoverstärker zur Innenwand des Schaltschranks oder zu anderen Geräten ein.
- Der Servoverstärker MR-J3-BSafety und das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 können nur in einem elektrischen Schaltschrank montiert werden. Montieren Sie keine Servoverstärker und Servomotoren, die defekt sind oder bei denen Teile fehlen.
- Verdecken Sie keine Lufttein- und -auslässe an Servoverstärkern und Servomotoren, in denen ein Kühllüfter vorhanden ist.
- Montieren Sie Geräte oder Optionen mit einer hohen Wärmeentwicklung, wie z. B. Bremswiderstände, so, dass der Servoverstärker von der Wärmeausstrahlung nicht beeinflusst oder geschädigt wird.
- Montieren Sie den Servoverstärker nur auf einer senkrecht stehenden Fläche und achten Sie auf die korrekte vertikale Ausrichtung.
- Achten Sie bei der Montage darauf, dass keine Bohrspäne oder Drahtreste durch die Lüftungsschlitzte in den Servoverstärker gelangen und so einen Kurzschluss verursachen können.
- Verhindern Sie den Eintritt von Öl, Wasser, Metallstaub usw. durch die Lüftungsschlitzte des Schaltschranks oder durch einen an dessen Decke montierten Lüfter.
- Wird der Schaltschrank in einer Umgebung mit ätzenden Gasen, Schmutz oder Staub aufgestellt, versorgen Sie den Schaltschrank über ein geschlossenes Rohrleitungssystem von außerhalb mit sauberer Külluft, die im Schaltschrank einen höheren Luftdruck erzeugt, damit keine Stäube, Gase usw. in den Schaltschrank eindringen können.
- Befestigen Sie den Servoverstärker MR-J3-BSafety und das Sicherheitsmodul MR-J3-D05 mit Schrauben an den dafür vorgesehenen oberen und unteren Befestigungsöffnungen der Geräte.
- Verbinden Sie den Servoverstärker MR-J3-BSafety mit dem Sicherheitsmodul MR-J3-D05 über das STO-Kabel MR-DOSUDL, wenn beide Geräte gemeinsam eingesetzt werden sollen. Der Anschluss erfolgt am Servoverstärker über den Steckanschluss CN8 und am Sicherheitsmodul über den Steckanschluss CN8A oder CN8B.



① ≥120 mm bei Servoverstärkern MR-J3-BSafety mit einer Nennleistung von 11 kW-22 kW.

#### 5 Verdrahtung



##### GEFAHR

- Schalten Sie vor der Installation die Versorgungsspannung des Servoverstärkers und andere externe Spannungen aus.
- Bevor Sie mit der Installation beginnen, halten Sie eine Wartezeit von mindestens 15 Minuten ein, bis die Anzeigeleuchte „CHARGE“ erleuchtet ist. Vergewissern Sie sich danach mit einem Spannungstester oder dergleichen, dass der Spannungswert an den Klemmen (P+) und (N-) auf einen ungefährlichen Wert abgesunken ist. Andernfalls besteht die Gefahr eines elektrischen Schlag. Überprüfen Sie immer zuerst, ob die Anzeigeleuchte „CHARGE“ an der Frontseite des Servoverstärkers aus ist.
- Erden Sie Servoverstärker und Servomotor vorschriftsmäßig.



##### ACHTUNG

- Betreiben Sie den Servoantrieb nur unter den Umgebungsbedingungen, die in der Bedienungsanleitung des Servoverstärkers aufgeführt sind. Der Servoantrieb darf keinem Staub, Ölbnebel, keinen ätzenden oder entzündlichen Gasen, starken Vibrationen oder Schlägen, hohen Temperaturen und keiner Kondensation oder Feuchtigkeit ausgesetzt werden. Sollte das Gerät trotzdem unter diesen unzulässigen Umgebungsbedingungen betrieben werden, so besteht die Gefahr eines elektrischen Schlags, von Feuer, von Beschädigungen oder einer erhöhten Alterung der Geräte.
- Achten Sie bei der Montage darauf, dass keine Bohrspäne oder Drahtreste durch die Lüftungsschlitzte in den Servoverstärker gelangen und so einen Kurzschluss verursachen können.
- Berühren Sie keine spannungsführenden Teile des Servoverstärkers, wie z. B. die Anschlussklemmen oder Steckverbindungen.
- Berühren Sie den Servoverstärker, den Servomotor oder den optionalen Bremswiderstand nicht während oder kurz nach dem Betrieb im spannungsführenden Zustand. Die Bauteile erhitzen sich stark, es besteht Verbrennungsgefahr.
- Der MELSERVO Servoverstärker MR-J3-BSafety erfüllt die EMV-Anforderungen für drezahlveränderbare elektrische Antriebe entsprechend der Norm DIN EN 61800, Teil 3: EMV.
- Die Montage muss der Norm EN 50274 entsprechen.
- Die elektrische Verdrahtung muss der Norm EN 60204-1 entsprechen.
- Die Spannungsversorgung muss in der Lage sein, entsprechend der Norm EN 60204-1 kurze Spannungsausfälle von 20 ms zu puffern.

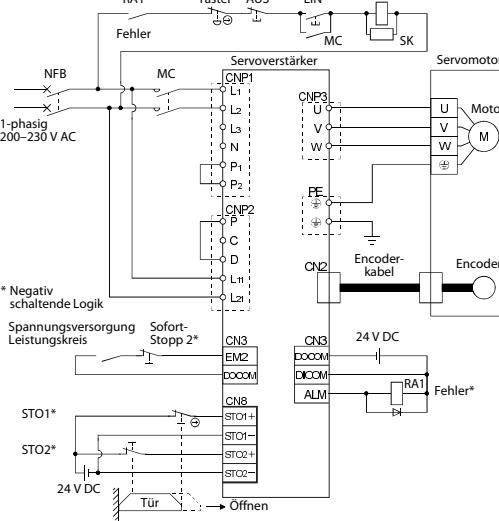
##### Leistungsklemmen

Bezeichnung	Signal
L1, L2, L3	Spannungsversorgung Leistungskreis
L11, L21	Spannungsversorgung Steuerkreis
N <sup>①</sup>	Optionale Bremseinheit
P <sup>②</sup> , C, D	Optionale(r) Bremswiderstand/ Bremseinheit
U, V, W	Servomotorausgang
P1, P2	—
PE	Schutzleiter

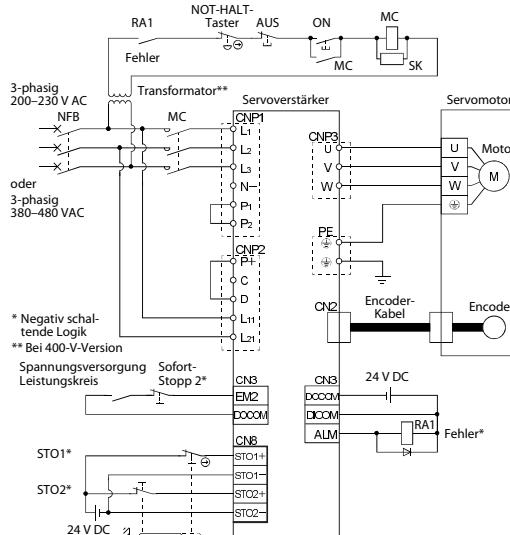
① Bei der 400-V-Version: P+;

② Bei der 400-V-Version: N-

### Anschluss 1~, 200–230 V AC für MR-J3-10□S-MR-J3-70□S



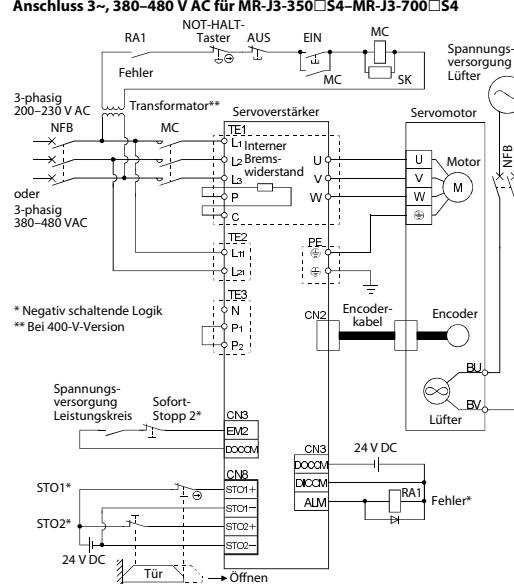
### Anschluss 3~, 200–230 V AC für MR-J3-10□S-MR-J3-350□S



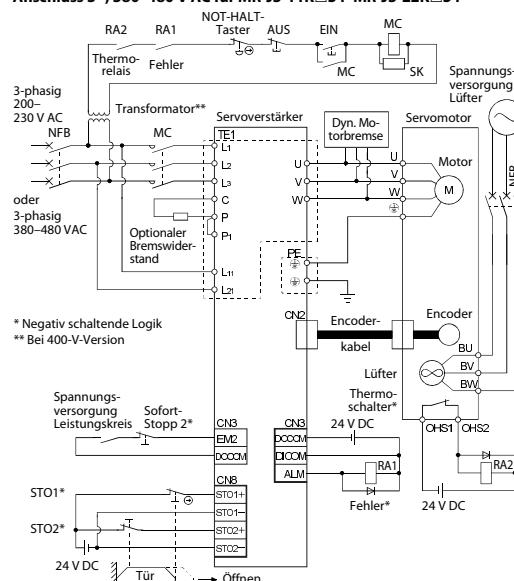
### HINWEIS

Bei Nutzung der Funktion „sicherer Halt“ (STO) müssen die Signale STO1 und STO2 gleichzeitig abgeschaltet werden. STO1 und STO2 können abgeschaltet werden, wenn der Servomotor still steht.

### Anschluss 3~, 200–230 V AC für MR-J3-500□S oder MR-J3-700□S

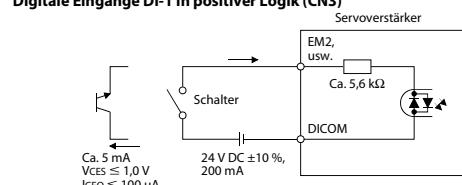


### Anschluss 3~, 200–230 V AC für MR-J3-11K□S-MR-J3-22K□S

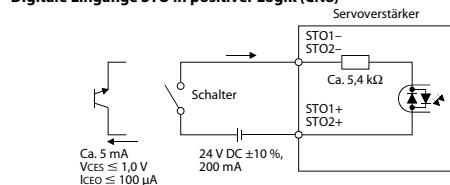


Falls Sie eine Verdrahtung in positiv schaltender Logik realisieren wollen, beachten Sie bitte die folgenden Schaltbilder.

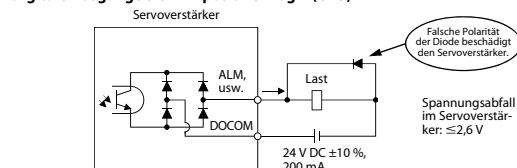
### Digitale Eingänge DI-1 in positiver Logik (CN3)



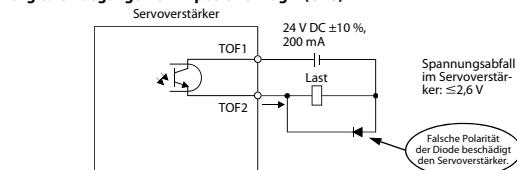
### Digitale Eingänge STO in positiver Logik (CN8)



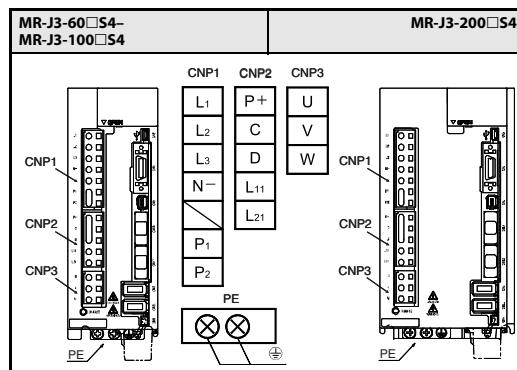
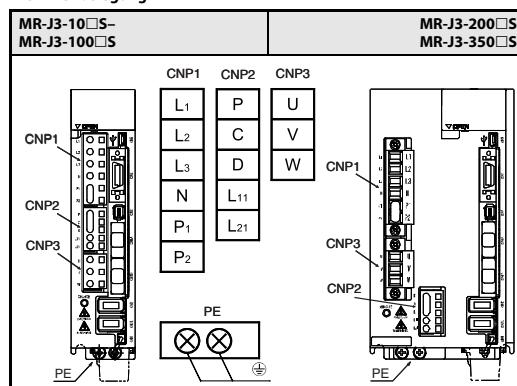
### Digitale Ausgänge DO-1 in positiver Logik (CN3)



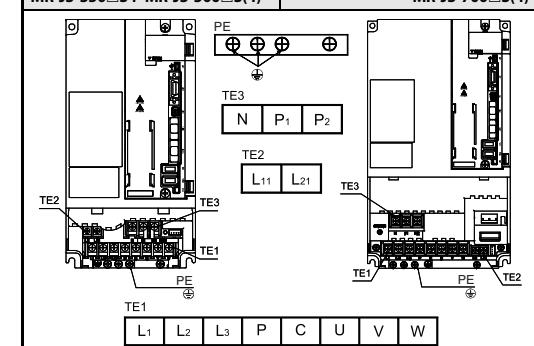
### Digitale Ausgänge TOF in positiver Logik (CN8)



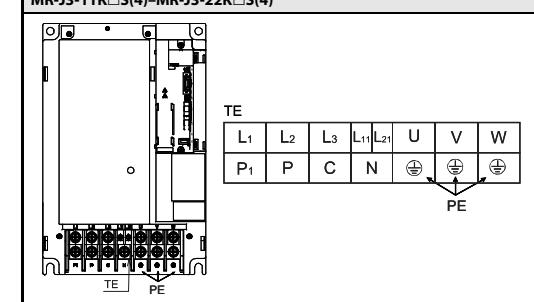
### Klemmenbelegung



### MR-J3-350□S4-MR-J3-500□S(4)



### MR-J3-11K□S(4)-MR-J3-22K□S(4)



### Verwendbare Servomotoren

MR-J3-□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/13	053/13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>①</sup> /103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/152(4)/202(4)	103/153	152	153(4)/203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/503	352/502	503(4)	502
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	—
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	601(4)/701M(4)/702
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4)/12K1(4)/11K1M(4)/11K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4)/15K1M(4)/15K2(4)
							20K1(4)/25K1/22K1M(4)/22K2(4)

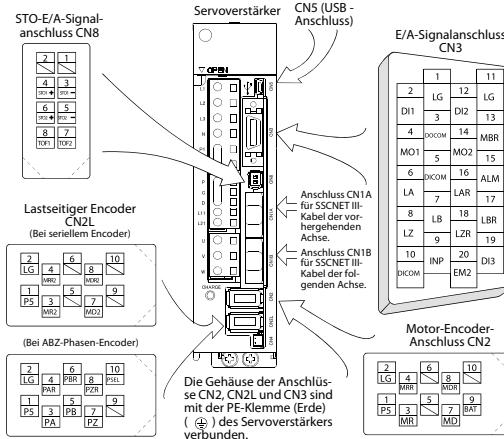
① Der Servomotor HF-JP734 kann nur mit einem 400-V-Servoverstärker (MR-J3-100□S4) eingesetzt werden.

### HINWEIS

Weitere Informationen über die Konfiguration und die Verdrahtung kompatibler Servomotoren finden Sie in der Bedienungsanleitung für Servomotoren (Vol. 2).

## 6 Signale

### 6.1 Signalleitungen



### 6.2 E/A-Operanden

#### Eingangssignale

Symbol	Operand	Anschluss	Pin
EM2	Sofort-Stopp 2	CN3	20
DI1	Oberer Endschalter (FLS)		2
DI2	Unterer Endschalter (RLS)		12
DI3	Näherungsschalter (DOG)		19
STO1-	STO-Eingangssignal 1 minusseitig	CN8	3
STO1+	STO-Eingangssignal 1 plusseitig		4
STO2-	STO-Eingangssignal 2 minusseitig		5
STO2+	STO-Eingangssignal 2 plusseitig		6

#### Aussgangssignale

Symbol	Operand	Anschluss	Pin
ALM	Fehler	CN3	15
MBR	Automatisches Schalten einer Haltebremse		13
INP	In-Position (Positionierung abgeschlossen)		9
LA	Encoder-A-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		6
LAR	Encoder-B-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		16
LB	Encoder-Z-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		7
LBR	Encoder-Z-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		17
LZ	Encoder-Z-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		8
LZR	Encoder-Z-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		18
MO1	Analoge Monitorausgabe 1		4
MO2	Analoge Monitorausgabe 2	CN8	14
TOF1	TOF1 (Drehmoment-AUS-Meldung 1)		8
TOF2	TOF2 (Drehmoment-AUS-Meldung 2)		7

#### Spannungsversorgung

Symbol	Operand	Anschluss	Pin
DICOM	Bezugspunkt der digitalen Eingänge	CN3	5
DOCOM	Bezugspunkt der digitalen Ausgänge		10
LG	Bezugspunkt für analoge Signale		3
SD	Abschirmung		11
	Gehäuse		

#### Zusätzliche Ausgangssignale (aktivierbar durch interne Parameter)

Symbol	Operand
RD	Bereit
DB	Automatisches Schalten der dynamischen Motorbremse
SA	Drehzahl erreicht
TLC	Drehmomentbegrenzung
ZSP	Stillstandsrehzahl
WNG	Warnung
BWNG	Batteriewarnung
CDPS	Variable Verstärkung
ABSV	Löschen der absoluten Position

## 7 Wartung und Instandhaltung

### 7.1 Überprüfungspunkte



#### GEFAHR

- Bevor Sie mit Wartungs- oder Instandhaltungsarbeiten beginnen, halten Sie eine Wartezeit von mindestens 15 Minuten ein, bis die Anzeigeleuchte „CHARGE“ erloschen ist. Vergewissern Sie sich danach mit einem Spannungstester oder dergleichen, dass der Spannungswert an den Klemmen (P+) und (N-) auf einen ungefährlichen Wert abgesunken ist. Andernfalls besteht die Gefahr eines elektrischen Schlages. Überprüfen Sie immer zuerst, ob die Anzeigeleuchte „CHARGE“ an der Frontseite des Servoverstärkers aus ist.
- Die Wartungs- oder Instandhaltungsarbeiten dürfen nur von einer anerkannt ausgebildeten Elektrofachkraft, die mit den Sicherheitsstandards der Automatisierungstechnik vertraut ist, durchgeführt werden. Andernfalls besteht die Gefahr eines elektrischen Schlages. Wenden Sie sich an Ihr zuständiges Verkaufsbüro oder einen Ihrer Vertriebspartner, wenn eine Reparatur oder ein Austausch von Teilen notwendig ist.



#### ACHTUNG

- Mit dem Servoverstärker darf keine Isolationsprüfung (Isolationswiderrand) mit einem Isolationsprüfergerät durchgeführt werden, da dies zu Fehlfunktionen führen kann.
- Führen Sie als Anwender an dem Gerät keine Reparaturversuche durch und/oder zerlegen Sie das Gerät nicht.

Es wird empfohlen, regelmäßig folgende Überprüfungen durchzuführen:

- Prüfen Sie alle Anschlussklemmen auf lockere Schrauben. Ziehen Sie lokale Schrauben wieder an.
- Prüfen Sie am Servomotor die Lager, die Bremse usw. auf ungewöhnliche Geräusche.
- Prüfen Sie Kabel und ähnliches auf Beschädigung und Kabelbrüche. Legen Sie Prüfzyklen entsprechend der jeweiligen Beanspruchung fest.
- Prüfen Sie alle Steckerverbindungen am Servoverstärker auf festen Sitz.
- Prüfen Sie die Stecker auf Beschädigung und Zustand der Zugentlastung.
- Prüfen Sie die Staubablagerungen auf dem Servoverstärker.
- Prüfen Sie den Servoverstärker auf ungewöhnliche Geräusche.
- Prüfen Sie den Zustand der Motorwelle und der daran gekoppelten Teile.

### 7.2 Lebensdauer

Die folgenden Teile müssen regelmäßig ersetzt werden. Wird ein Teil als defekt erkannt, muss es sofort ersetzt werden, auch wenn dessen Lebensdauer noch nicht erreicht ist. Die Lebensdauer kann durch extreme Einsatz- und Umgebungsbedingungen verkürzt sein. Ersatzteile liefert Ihr zuständiges Verkaufsbüro oder Ihr Vertriebspartner.

Teil	Lebensdauerrichtwert
Glättungskondensator	10 Jahre <sup>①</sup>
Relais	Anzahl der Einschalt- und Sofort-Stopp-Vorgänge: 100 000
Lüfter	10 000–30 000 Stunden (2–3 Jahre)
Batterie für Absolut-wertsystem	Siehe im entsprechenden Abschnitt der Bedienungsanleitung.

<sup>①</sup> Wird durch Spitzentöne und Kapazitätsverlust beeinflusst. Die Lebensdauer hängt größtenteils von Umgebungstemperatur und Betriebsbedingungen ab. Die o. a. Kondensatorlebensdauer wird bei Betrieb in einer normalen klimatisierten Umgebung erreicht. (Maximale Temperatur der umgebenden Luft: 40 °C)

## 8 Transport und Lagerung



#### ACHTUNG

- Verwenden Sie für den Transport die richtigen Hebevorrichtungen, um Beschädigungen vorzubeugen.
- Stapeln Sie die verpackten Servoverstärker nicht höher als erlaubt.
- Heben Sie den Servomotor nicht an den Anschlusskabeln, an der Motorwelle oder am Encoder an.
- Halten Sie den Servoverstärker während des Transports nicht an der Frontabdeckung fest. Der Servoverstärker könnte fallen.
- Montieren Sie den Servoverstärker an einer tragfähigen Wand entsprechend den Vorgaben der Bedienungsanleitung.
- Klettern oder treten Sie nicht auf die Geräte. Stellen Sie keine schweren Gegenstände auf die Geräte.
- Angaben über Transport und Handhabung der optionalen Batterie finden Sie in der Bedienungsanleitung der Servoverstärkers MR-J3-BSafety und des Sicherheitsmoduls MR-J3-D05.

Beachten Sie die folgenden Bedingungen für Lagerung und Betrieb.

Umgebung	Bedingung	
	Servoverstärker	Servomotor
Umgebungs-temperatur	Betrieb	0 °C bis +55 °C (keine Eisbildung)
	Lagerung	-20 °C bis +65 °C (keine Eisbildung)
Zulässige relative Luft-feuchtigkeit	Betrieb	Maximal 90 % RH (keine Eisbildung)
	Lagerung	Maximal 90 % RH (keine Kondensatbildung)
Umgebungsbedingungen		Nur für Innenräume (keine aggressiven Gase, kein Ölnebel, staub- und schmutzfreie Aufstellung)
Aufstellhöhe		Max. 1 000 m über NN
Vibrationsfestigkeit		Max. 5,9 m/s <sup>2</sup> von 10 bis 55 Hz (in X-, Y- und Z-Richtung)

## 9 Technische Daten

### 9.1 Servoverstärker MR-J3-BSafety

#### 9.1.1 Servoverstärker (200 V AC, bis 750 W)

Merkmal	MR-J3-□S				
	10B	20B	40B	60B	70B
Spannungs-versorgung	1-phasig oder 3-phasig 200–230 V AC, 50/ 60 Hz				
Leistungs-kreis	1-phasig 200–230 V AC, 50/ 60 Hz				
Steuerkreis	24 V DC, ±10 % (Stromaufnahme: 200 mA, inklusive CN8-Steckersignale)				
Schnittstelle					
Steuersystem					
Sicherheitsfunktionen					
Mittlere Betriebszeiterwartung bis zum Auftreten eines gefährlichen Fehlers	MTTFd = 100 [Jahre]				
Zuverlässigkeit der Fehlerauf-deckung eines Systems oder Teilsystems	DC = 90 [%]				
Mittlere Wahrscheinlichkeit für das Auftreten gefährlicher Fehler	PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/Stunde]				
Einstellbare Verzögerungszeiten	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2 % (zusätzlich für Achse A: 5,6 s)				

#### 9.1.2 Servoverstärker (200 V AC, 1 kW–22 kW)

Merkmal	MR-J3-□S				
	100B 200B	350B 500B	700B 11KB	15KB 22KB	
Spannungsversorgung	3-phasig 200–230 V AC, 50/ 60 Hz				
Alle anderen Merkmale stimmen mit Abschnitt 9.1 überein.					

### 9.1.3 Servoverstärker (400 V AC, bis 22 kW)

Merkmal	MR-J3-□S4				
	60B 100B	200B 350B	500B 700B	11KB 15KB	22KB
Spannungsversorgung	3-phasig 380–480 V AC, 50/ 60 Hz				
Alle anderen Merkmale stimmen mit Abschnitt 9.1 überein.					

### 9.2 Sicherheitsmodul MR-J3-D05

Merkmal	Daten				
	Spannungsversorgung Steue- rung	24 V DC, 500 mA	Anzahl der gesteuerten Achsen	2 Achsen, unabhängig steuerbar	Sicherheitseingänge für Sicher- heitseinrichtungen
Spannungsversorgung Steue- rung	24 V DC, 500 mA	24 V DC, 500 mA	Anzahl der gesteuerten Achsen	2 Achsen, unabhängig steuerbar	Sicherheitseingänge für Sicher- heitseinrichtungen
Anzahl der gesteuerten Achsen	2 Achsen, unabhängig steuerbar	2 Achsen, unabhängig steuerbar	Anzahl der gesteuerten Achsen	2 Achsen, unabhängig steuerbar	Sicherheitseingänge für Sicher- heitseinrichtungen
Sicherheitseingänge für Sicher- heitseinrichtungen	4 Eingänge (2 Eingänge x 2 Achsen), positive oder negative Logik	4 Eingänge (2 Eingänge x 2 Achsen), positive oder negative Logik	Sicherheitseingänge für Sicher- heitseinrichtungen	Sicherheitseingänge für Sicher- heitseinrichtungen	Sicherheitseingänge für Sicher- heitseinrichtungen
Sicherheitseingänge für Wieder- anlaufeinrichtungen	2 Eingänge (1 Eingang x 2 Achsen), positive oder negative Logik	2 Eingänge (1 Eingang x 2 Achsen), positive oder negative Logik	Sicherheitseingänge für Wieder- anlaufeinrichtungen	Sicherheitseingänge für Wieder- anlaufeinrichtungen	Sicherheitseingänge für Wieder- anlaufeinrichtungen
Sicherheitsfunktionen	● Sicherer Halt (STO) gemäß EN IEC 61800-5-2 ● Safe Stop 1 (SS1) gemäß EN IEC 61800-5-2 ● NOT-HALT, NOT-AUS gemäß EN IEC 60204-1	● Sicherer Halt (STO) gemäß EN IEC 61800-5-2 ● Safe Stop 1 (SS1) gemäß EN IEC 61800-5-2 ● NOT-HALT, NOT-AUS gemäß EN IEC 60204-1	Sicherheitsfunktionen	Sicherheitsfunktionen	Sicherheitsfunktionen
Ansprechverzögerung	Max. 10 ms für „Sicherer Halt“ (STO)	Max. 10 ms für „Sicherer Halt“ (STO)	Ansprechverzögerung	Ansprechverzögerung	Ansprechverzögerung
Sicherheitsnormen	EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2	EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2	Sicherheitsnormen	Sicherheitsnormen	Sicherheitsnormen
Mittlere Betriebszeiterwartung bis zum Auftreten eines gefährlichen Fehlers	MTTFd = 100 [Jahre]	MTTFd = 100 [Jahre]	Mittlere Betriebszeiterwartung bis zum Auftreten eines gefährlichen Fehlers	Mittlere Betriebszeiterwartung bis zum Auftreten eines gefährlichen Fehlers	Mittlere Betriebszeiterwartung bis zum Auftreten eines gefährlichen Fehlers
Zuverlässigkeit der Fehlerauf-deckung eines Systems oder Teilsystems	DC = 90 [%]	DC = 90 [%]	Zuverlässigkeit der Fehlerauf-deckung eines Systems oder Teilsystems	Zuverlässigkeit der Fehlerauf-deckung eines Systems oder Teilsystems	Zuverlässigkeit der Fehlerauf-deckung eines Systems oder Teilsystems
Mittlere Wahrscheinlichkeit für das Auftreten gefährlicher Fehler	PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/Stunde]	PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/Stunde]	Mittlere Wahrscheinlichkeit für das Auftreten gefährlicher Fehler	Mittlere Wahrscheinlichkeit für das Auftreten gefährlicher Fehler	Mittlere Wahrscheinlichkeit für das Auftreten gefährlicher Fehler
Einstellbare Verzögerungszeiten	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2 % (zusätzlich für Achse A: 5,6 s)	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2 % (zusätzlich für Achse A: 5,6 s)	Einstellbare Verzögerungszeiten	Einstellbare Verzögerungszeiten	Einstellbare Verzögerungszeiten

### 9.3 Abmessungen

Servoverstärker	B [mm]	H [mm]	T [mm]	Gewicht [kg]
MR-J3-10□S/20□S	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>④</sup>	0,8
MR-J3-40□S/60□S	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>④</sup>	1,0
MR-J3-70□S/100□S	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>④</sup>	1,4
MR-J3-60□S/40□S/100□S4	60	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	1,7
MR-J3-200□S/350□S	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	2,1 (2,3 <sup>③</sup> )
MR-J3-350□S/400□S(4)	130	250	200 <sup>①④</sup>	4,6
MR-J3-700□S(4)	172	300	200 <sup>①④</sup>	6,2
MR-J3-11K□S(4)-22K□S(4)	260	400	200 <sup>①④</sup>	18 (19 <sup>②</sup> )

# MR-J3 Servoamplificateurs et servomoteurs

## Manuel d'installation pour servoamplificateurs MR-J3-BSafety et module de sécurité MR-J3-D05

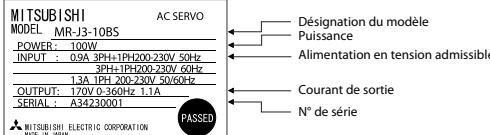
Réf. : 231371 FR, version B, 29092010

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japon

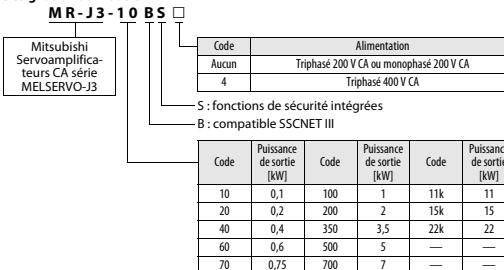
Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, D-40880 Ratingen, Allemagne

Tous droits réservés. Sous réserve de modifications des informations qui décrivent les caractéristiques du produit ainsi que celles des caractéristiques techniques.

### Plaque signalétique



### Désignation du modèle



## 1 À propos de ce document

Ce document est la traduction de la version originale anglaise.

### 1.1 Documentation pour le servoamplificateur MR-J3-BSafety et le module de sécurité MR-J3-D05

Cette notice décrit l'installation du servoamplificateur MR-J3-BSafety et du module de sécurité MR-J3-D05.

Pour des informations détaillées sur les appareils, reportez-vous aux manuels suivants :

- Manuel d'utilisation pour MR-J3-BSafety /MR-J3-D05, réf. : SH(NA)030084
- Manuel d'utilisation pour les servomoteurs (vol. 2), réf. : SH(NA)030041

Vous pouvez les télécharger gratuitement depuis notre site Internet www.mitsubishi-automation.fr. Si vous avez des questions concernant l'installation et la mise en service des appareils décrits dans cette notice, n'hésitez pas à contacter votre revendeur ou votre distributeur.

De plus, l'installation d'appareils de sécurité exige des connaissances spécialisées qui ne sont pas décrites dans cette notice.

### 1.2 Fonction du document

Ces documents s'adressent aux techniciens du constructeur de machines et/ou aux opérateurs de la machine en vue d'une installation fiable du servoamplificateur MR-J3-B5 et du module de sécurité MR-J3-D05. Ils ne remplacent pas les manuels pour l'utilisation de la machine dans laquelle le système de sécurité est intégré ou doit être intégré. Vous trouverez toutes les informations à ce propos dans les manuels d'utilisation de la machine.

## 1.3 Réglementation des termes de sécurité

### 1.3.1 Fonctions d'arrêt selon la norme CEI 61800-5-2

- ① Fonction STO (arrêt sécurisé) (cf. CEI 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)
 

La fonction "Arrêt sécurisé" (STO - Safe Torque Off) est intégrée dans le MR-J3-BSafety. Cette fonction d'arrêt coupe l'alimentation en énergie des moteurs qui génèrent la vitesse. Le MR-J3-BSafety coupe en interne la tension d'alimentation du servomoteur.

Cette fonction de sécurité comprend :

  - Arrêt selon la catégorie 0 de la CEI 60204-1
  - Une remise en marche illicite est exclue.
- ② Fonction SS1 (cf. CEI 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Arrêt sûr 1 temporisé)
 

Lorsque le servomoteur commence à freiner, la fonction "Arrêt sûr 1" (SS1) déclenche la fonction d'arrêt sécurisé après une durée de décélération qui est réglée sur le module de sécurité MR-J3-D05.

Vous pouvez réaliser cette fonction de sécurité en associant le MR-J3-BSafety avec le MR-J3-D05. Cette fonction de sécurité comprend :

  - Arrêt sûr surveillé selon la catégorie 1 de la CEI 60204-1

### 1.3.2 Comportements en cas d'urgence selon la norme CEI 60204-1-2

- ① Arrêt d'urgence (cf. CEI 60204-1:2005 9.2.5.4.2 Arrêt d'urgence)
 

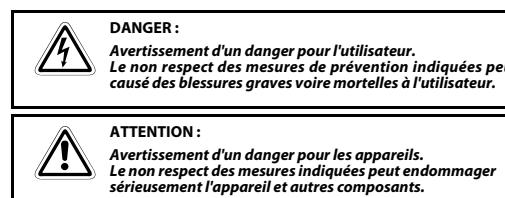
La fonction d'Arrêt d'urgence doit être prioritaire sur toutes les autres fonctions et processus. La partie conductrice de la machine d'où le danger peut provenir, doit immédiatement être mise hors tension (arrêt de la catégorie 0) ou doit être arrêtée de manière fiable et contrôlée (arrêt de la catégorie 1) afin d'éliminer le plus vite possible la situation dangereuse. Même lorsque la cause de l'arrêt d'urgence est éliminée, la machine ne doit pas se remettre automatiquement en marche.
- ② Arrêt d'urgence (cf. CEI 60204-1:2005 9.2.5.4.3 Arrêt d'urgence)
 

Pour éviter tout danger lié à la tension électrique et afin de se conformer aux standards indiqués ci-dessus, l'alimentation électrique des moteurs est complètement coupée.

## 2 Consignes de sécurité

Ce chapitre traite les aspects qui sont importants pour votre sécurité et celle de votre opérateur. Lisez attentivement ce chapitre avant de commencer l'installation.

Vous trouverez dans le manuel d'installation des consignes importantes pour une manipulation correcte et sûre de l'appareil. Les différentes indications ont les significations suivantes :



### 2.1 Personnel formé à la sécurité

Seules des personnes formées à la sécurité sont autorisées à installer le servoamplificateur MR-J3-BSafety. Conditions à remplir par le personnel formé à la sécurité :

- Participation à une formation appropriée
 

(Les formations sont proposées par les succursales locales de Mitsubishi. Pour connaître leurs dates exactes ainsi que les lieux où elles sont proposées, contactez la succursale la plus proche.)
- Introduction à l'utilisation de la machine ainsi qu'aux directives de sécurité en vigueur par l'opérateur responsable de la machine.
- Accès à tous les manuels du MR-J3-BSafety et du MR-J3-D05. Les manuels doivent avoir été lus et leur contenu compris.
- Accès à tous les manuels des dispositifs de sécurité (par ex. les barrières immatérielles) qui sont raccordés au système de surveillance. Les manuels doivent avoir été lus et leur contenu compris.

## 2.2 Utilisation de l'appareil

Le servoamplificateur MR-J3-BSafety se conforme aux standards de sécurité suivants et il est compatible avec les versions antérieures des servoamplificateurs de la série MR-J3-B. Vous pouvez l'utiliser à la fois avec le module de sécurité MR-J3-D05 et avec les modules de sécurité certifiés, ou encore avec l'API de sécurité.

L'utilisation se conforme à

- l'EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 catégorie 3<sup>①</sup>)
- la CEI 61508 SIL 2
- la CEI 61508-2 SIL 2
- la CEI 60204-1, arrêt de la catégorie 0

<sup>①</sup> Cette conformité s'applique uniquement jusqu'au 29.12.2009. Seule l'EN ISO 13849-1 entre en vigueur par la suite.

### 2.3 Utilisation conforme

Utilisez uniquement le servoamplificateur MR-J3-BSafety et le module de sécurité MR-J3-D05 dans les plages admissibles (tension, température, etc. ; voir aussi les caractéristiques techniques ainsi que la plaque signalétique sur l'appareil). Seul un personnel spécialement formé pour la machine où le servoamplificateur MR-J3-BSafety et le module de sécurité MR-J3-D05 sont montés, est autorisé à utiliser les appareils en respectant les manuels réciproques.

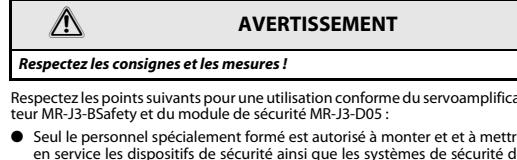
Mitsubishi Electric Co. décline toute responsabilité pour les dommages engendrés par toute utilisation non conforme ou modification de l'appareil, même lorsque ces dernières surviennent pendant l'installation et le montage.



### 2.3.1 Certificats UL/CSA

Ce servoamplificateur se conforme aux standards UL 508C et CSA C22.2 n°14. Pour plus d'informations sur les certificats UL/CSA, reportez-vous au manuel du servoamplificateur MR-J3-BSafety et du module de sécurité MR-J3-D05.

## 2.4 Consignes et mesures générales de prévention



- Seul le personnel spécialement formé est autorisé à monter et à mettre en service les dispositifs de sécurité ainsi que les systèmes de sécurité de surveillance.
- Tous les dispositifs de sécurité (interrupteurs, relais, API, câblage, etc.), l'armoire électrique ainsi que toutes les évaluations des risques et des erreurs doivent se conformer aux normes EN ISO 13849-1 (EN 954-1) et EN ISO 13849-2, et atteindre au moins le "Performance Level" nécessaire aux certificats. Respectez les consignes et les exigences des standards de sécurité.
- Lors du montage, de l'installation et de la mise en service du servoamplificateur MR-J3-BSafety MELSERVO et du module de sécurité MR-J3-D05, respectez les standards et réglementations nationales en vigueur.
- Lors de l'installation, de la mise en service et de la maintenance périodique du servoamplificateur MR-J3-BSafety MELSERVO et du module de sécurité MR-J3-D05, respectez les standards et réglementations nationales en vigueur, et en particulier :
  - la directive Machine 98/37/CE (à partir du 29.12.2009, directive Machine 2006/42/CE),
  - la directive CEM 2004/108/CE,
  - la directive Basse tension 2006/95/CE et
  - les réglementations sur la prévention des accidents.
- Le fabricant et le propriétaire de la machine dans laquelle le servoamplificateur MR-J3-BSafety MR-J3-D05 et le module de sécurité MR-J3-D05 sont exploités, sont tenus de se procurer et de s'assurer du respect des directives et des réglementations de sécurité en vigueur.
- Respectez impérativement toutes les consignes et en particulier les consignes spécifiques aux tests que vous trouverez dans les manuels.
- Seul un personnel spécialisé ou spécialement formé est autorisé à exécuter les tests. Le rapport et la documentation des tests doivent pouvoir être à tout moment reproduits et suivis par une tierce personne.
- Réalisez le montage et le câblage en conformité avec les directives de sécurité s'appliquant à votre cas précis.

- La fonction "Arrêt sécurisé" (STO - Safe Torque Off) conforme à la CEI 61800-5-2, sert uniquement à couper l'alimentation électrique du servomoteur. Elle n'empêche pas que l'arbre moteur continue de tourner ou de fonctionner sous l'action de forces externes et non voulues. Pour empêcher l'arbre moteur de tourner sous l'action de forces externes, vous devez mettre en place des dispositifs complémentaires comme un frein ou un contre-poids.
- Le servoamplificateur MR-J3-BSafety se conforme aux exigences CEM relatives à l'émission de tensions parasites sur une plage de fréquences de 150 kHz à 30 MHz pour les entraînements électriques à puissance variable selon la norme EN 61800, partie 3.



### AVERTISSEMENT

**Le servoamplificateur MR-J3-BSafety et le module de sécurité MR-J3-D05 se conforment à la directive CEM 2004/108/CE ainsi qu'aux exigences pertinentes de la norme EN 61800-3 (deuxième environnement / catégorie PDS "C3"). Le servoamplificateur MR-J3-BSafety et le module de sécurité MR-J3-D05 se destinent par conséquent à une utilisation industrielle et non privée.**

## 2.5 Restrictions

Le fabricant de l'installation est responsable de l'évaluation des risques ainsi que des restrictions en décollant. Vous trouvez ci-dessous toutes les restrictions des fonctions STO (arrêt sécurisé) et EMG (arrêt d'urgence). Mitsubishi décline toute responsabilité quant aux dommages et blessures résultant de ces restrictions.



### DANGER

- **La fonction SS1 (arrêt sûr 1) définit uniquement la temporisation jusqu'à la déclenchement des fonctions STO et EMG. La responsabilité pour le réglage correct de la temporisation incombe uniquement à la société et/ou à la personne chargée du montage et de la mise en service des dispositifs de sécurité. Toutes les exigences de sécurité pour les certificats doivent s'appliquer au système dans son intégralité.**
- **Si la temporisation SS1 est plus courte que celle du servomoteur et qu'une anomalie qui déclenche un arrêt immédiat survient ou lors si le servomoteur tourne encore, les fonctions STO/ EMG se déclenchent et le servomoteur est arrêté ou ralentit progressivement par un frein moteur dynamique.**
- **Avant le montage, le câblage ou l'alignement de chaque dispositif de sécurité, lisez impérativement attentivement le manuel d'utilisation correspondant.**
- **Assurez-vous que tous les dispositifs de sécurité montés comme les interrupteurs, les relais et les capteurs de sécurité, etc., se conforment aux standards exigés. Tous les composants de sécurité fournis par Mitsubishi Electric sont certifiés par le service de contrôle technique allemand TÜV Rheinland et se conforment aux exigences des normes EN ISO 13849-1 catégorie 3, PL d, EN 954-1 catégorie 3 et CEI 61508 SIL 2.**
- **La sécurité est uniquement garantie lorsque tous les dispositifs de sécurité de l'installation sont complètement montés et alignés.**
- **Avant de remplacer le servoamplificateur MR-J3-BSafety ou le module de sécurité, assurez-vous que les nouveaux appareils correspondent exactement aux précédents. Après le remplacement, vérifiez impérativement le bon fonctionnement des dispositifs de sécurité avant de remettre l'installation en service.**
- **Évaluez tous les risques ainsi que déterminez le "Performance Level" en considérant la machine / l'installation dans son ensemble. Nous vous recommandons de faire certifier l'installation par un institut indépendant comme le TÜV Rheinland.**
- **Pour éviter tous dysfonctionnements des dispositifs de sécurité suite à des erreurs successives, testez régulièrement l'absence d'anomalie au niveau de l'installation en vous appuyant sur les exigences des différentes normes. Indépendamment du "Performance Level", vous devez vous assurer de l'absence d'anomalie au moins une fois par an.**
- **Si les transistors supérieur et inférieur du pont des convertisseurs sont défectueux en même temps, le servomoteur n'exécute au maximum qu'un demi tour.**

## 2.6 Mise au rebut

Mettez les appareils inutilisables ou irréparables au rebut conformément aux réglementations nationales sur l'élimination des déchets en vigueur (par ex. codes AVV de la directive européenne sur les déchets 16 02 14).

### 3 Description du produit

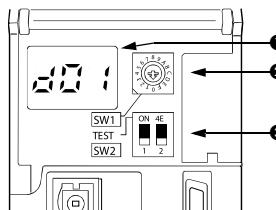
#### 3.1 Servoamplificateur MR-J3-BSafety

##### 3.1.1 Description de la fonction

- Le servoamplificateur MR-J3-BSafety reçoit un signal de commande en provenance d'un automate maître via le réseau haut débit synchrone (SSCNET III). Ce signal est amplifié puis transmis à un servomoteur sous forme de courant. Le servomoteur exécute ensuite les mouvements proportionnels aux signaux de commande. Le signal de commande comprend la vitesse, le couple et la position à régler.
- Le servoamplificateur MR-J3-BSafety intègre la fonction STO (arrêt sécurisé). Cette dernière permet de couper le servomoteur de manière fiable sans devoir couper galvaniquement l'alimentation du servoamplificateur. Le module de sécurité MR-J3-D05 complémentaire permet quant à lui de réaliser la fonction SS1 (arrêt sûr 1).
- Un codeur ou bien un enregistreur de course directement placé sur la charge motrice transmet la position actuelle de la charge au servoamplificateur. Vous obtenez ainsi une boucle de régulation fermée pour le positionnement. Les paramètres permettent de sélectionner les types de régulation suivants :
  - régulation avec codeur côté charge
  - régulation avec codeur du moteur
  - régulation avec double retour (codeur du moteur et codeur côté charge)

Pour plus d'informations sur la configuration et le réglage des différents types de régulation, reportez-vous au manuel du servoamplificateur MR-J3-BSafety et à celui du module de sécurité MR-J3-D05.

##### 3.1.2 Organes de commande



N°	Désignation	Description
④	Zone d'affichage	LED à 7 segments et 3 positions pour afficher l'état du servo et le code d'alarme.
⑤	SW1 N° du poste	Codeur pour régler le n° de poste du servoamplificateur.
⑥	SW2 Sélecteur pour le mode test	Lors de l'utilisation du logiciel de configuration MR-Configurator, SW2-1 permet de sélectionner le mode test. SW2-2 n'a pas de fonction affectée et doit être en position inférieure.

##### NOTE

Pour plus d'informations sur les données affichées et les réglages des sélecteurs, reportez-vous au manuel du servoamplificateur MR-J3-BSafety et à celui du module de sécurité MR-J3-D05.

#### 3.2 Module de sécurité MR-J3-D05

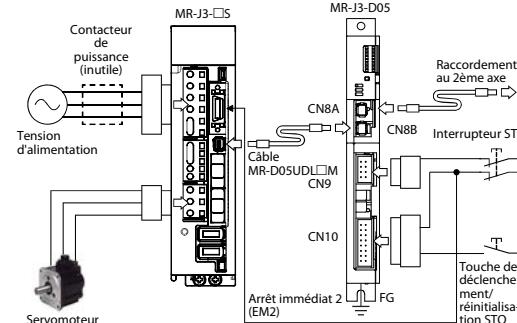
##### 3.2.1 Description de la fonction

Le module de sécurité MR-J3-D05 permet de réaliser la fonction d'arrêt immédiat lorsqu'elle est associée à la fonction "arrêt sécurisé" (STO) du servoamplificateur MR-J3-BSafety. Un module de sécurité couvre l'arrêt immédiat de 2 axes. Le module de sécurité MR-J3-D05 est également compatible avec la fonction de freinage pour l'arrêt d'urgence du servoamplificateur MR-J3-BSafety.

Fonctions de sécurité du MR-J3-D05 :

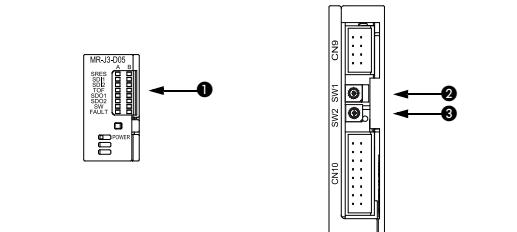
- Arrêt sécurisé (STO) selon l'EN 61800-5-2
- Arrêt sûr 1 (SS1) selon l'EN 61800-5-2
- Arrêt d'urgence (EMG-Off) selon la CEI 60204-1 9.2.5.4.3
- Arrêt d'urgence (EMG-Stop) selon la CEI 60204-1 9.2.5.4.3

##### 3.2.2 Configuration du système



Performance Level du système : ISO 13849-1 PL d (catégorie de sécurité 3)

##### 3.2.3 Organes de commande



N°	Désignation	Description
①	Affichage par LED	Affiche tous les signaux de sécurité du module de sécurité.
②	SW1	
③	SW2	Temps de déclenchement

Réglages des sélecteurs (SW1 et SW2) et de la température pour les axes A et B [s]

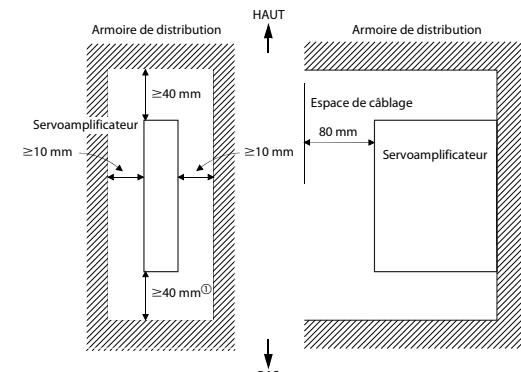
Axe A	Axe B					
	0	1,4	2,8	5,6	9,8	30,8
0	0	1	2	—	3	4
1,4	—	—	5	—	6	7
2,8	—	—	8	—	9	A
5,6	—	—	—	—	B	C
9,8	—	—	—	—	D	E
30,8	—	—	—	—	—	F

Les réglages de SW1 et de SW2 sont identiques.

#### 4 Montage/démontage

##### Sens du montage et écarts

	<b>AVERTISSEMENT</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>● Montez les appareils que dans la direction prévue afin d'éviter toute erreur.</li> <li>● Respectez les écarts prévus entre le servoamplificateur et la paroi intérieure de l'armoire électrique ou les autres appareils.</li> <li>● Vous pouvez uniquement monter le servoamplificateur MR-J3-BSafety et le module de sécurité MR-J3-D05 dans une armoire électrique. Ne montez jamais des servoamplificateurs et servomoteurs qui sont défectueux ou dont certaines pièces manquent.</li> <li>● Ne couvrez aucune entrée ou sortie d'air des servoamplificateurs et des servomoteurs qui sont équipés d'un ventilateur.</li> <li>● Montez les appareils ou les options dégagant une forte chaleur comme les résistances de freinage, de manière à ce que la chaleur dégagée n'agisse pas sur le servoamplificateur.</li> <li>● Montez le servoamplificateur uniquement verticalement et assurez-vous que son bon alignement.</li> <li>● Lors du montage, assurez-vous qu'aucun reste de fil ni de copeaux ne sorte par les ouïes d'aération du servoamplificateur. Cela pourrait causer un court-circuit.</li> <li>● Évitez toute infiltration d'huile, eau, poussière métallique, etc. par les ouïes d'aération de l'armoire électrique ou par les ventilateurs montés sur la paroi supérieure.</li> <li>● Si vous placez l'armoire électrique dans un environnement avec des gaz inflammables, de la poussière ou de la saleté, amenez de l'air frais de l'extérieur dans l'armoire électrique par un système de conduites fermée.</li> <li>● Fixez le servoamplificateur MR-J3-BSafety et le module de sécurité MR-J3-D05 dans les trous de fixation prévus sur l'appareil à l'aide des vis fournies.</li> <li>● Raccordez le servoamplificateur MR-J3-BSafety avec le module de sécurité MR-J3-D05 à l'aide du câble STO MR-D05UDL si vous souhaitez utiliser les deux appareils ensemble. Le raccordement se fait sur le servoamplificateur via le connecteur CN8 et sur le module de sécurité via le connecteur CN8A.</li> </ul>	<b>AVERTISSEMENT</b>



① ≥120 mm pour les servoamplificateurs MR-J3-BSafety avec une puissance nominale de 11 kW-22 kW.

#### 5 Câblage



##### DANGER

- Avant l'installation, coupez l'alimentation électrique du servoamplificateur ainsi que toute autre tension externe.
- Avant de commencer l'installation, attendez au moins 15 minutes jusqu'à ce que le voyant "CHARGE" s'éteigne. À l'aide d'un testeur de tension ou autre appareil semblable, assurez-vous que la tension aux bornes (P+) et (N-) est descendue à une valeur non dangereuse. Vous risquez dans le cas contraire une électrocution. Vérifiez toujours avant de commencer que le voyant "CHARGE" sur la face avant du servoamplificateur est bien éteint.
- Mettez le servoamplificateur et le servomoteur à la terre comme prévu par les réglementations.



##### AVERTISSEMENT

- Utilisez uniquement le servomoteur dans les conditions ambiantes indiquées dans le manuel du servoamplificateur. Le servomoteur ne doit pas être soumis à la poussière, aux brouillards d'huile ou autres gaz inflammables, aux fortes vibrations ou chocs, aux fortes températures et à aucun condensation ou humidité. Si malgré tout, vous utilisez l'appareil dans de telles conditions ambiantes, vous risquez une électrocution, des incendies, des dommages sérieux ou une plus grande usure de l'appareil.
- Lors du montage, assurez-vous qu'aucun reste de fil ni de copeaux ne sorte par les ouïes d'aération du servoamplificateur. Cela pourrait causer un court-circuit.
- Évitez toute infiltration d'huile, eau, poussière métallique, etc. par les ouïes d'aération de l'armoire électrique ou par les ventilateurs montés sur la paroi supérieure.
- Si vous placez l'armoire électrique dans un environnement avec des gaz inflammables, de la poussière ou de la saleté, amenez de l'air frais de l'extérieur dans l'armoire électrique par un système de conduites fermée.
- Fixez le servoamplificateur MR-J3-BSafety et le module de sécurité MR-J3-D05 dans les trous de fixation prévus sur l'appareil à l'aide des vis fournies.
- Raccordez le servoamplificateur MR-J3-BSafety avec le module de sécurité MR-J3-D05 à l'aide du câble STO MR-D05UDL si vous souhaitez utiliser les deux appareils ensemble. Le raccordement se fait sur le servoamplificateur via le connecteur CN8 et sur le module de sécurité via le connecteur CN8A.
- Le servoamplificateur MR-J3-BSafety MELSERVO se conforme aux exigences CEM pour les moteurs électriques à puissance variable selon la norme EN 61800, partie 3 : CEM.
- Le montage doit se conformer à la norme EN 50274.
- Le câblage électrique doit se conformer à la norme EN 60204-1.
- La tension d'alimentation doit pouvoir couvrir de brèves coupures de tension de 20 ms comme le prévoit la norme EN 60204-1.

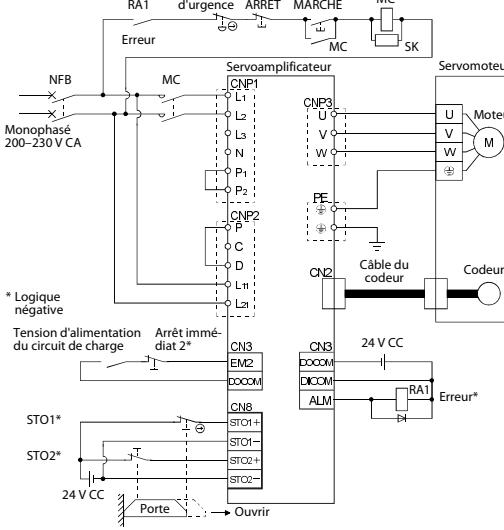
##### Bornes d'énergie

Désignation	Signal
L1, L2, L3	Tension d'alimentation du circuit de charge
L1, L2, L1	Tension d'alimentation du circuit de commande
N <sup>①</sup>	Unité de freinage optionnelle
P <sup>②</sup> , C, D	Résistance / unité de freinage (en option)
U, V, W	Sortie du servomoteur
P1, P2	—
PE	Conducteur neutre

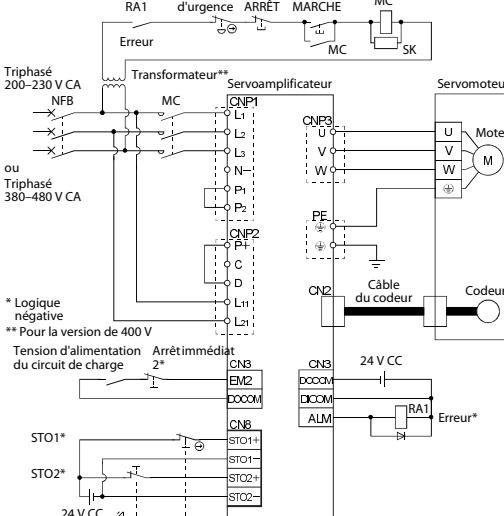
① Pour la version de 400 V : P+;

② Pour la version de 400 V : N-

### Raccordement monoph., 200–230 V CA pour MR-J3-10□S-MR-J3-70□S

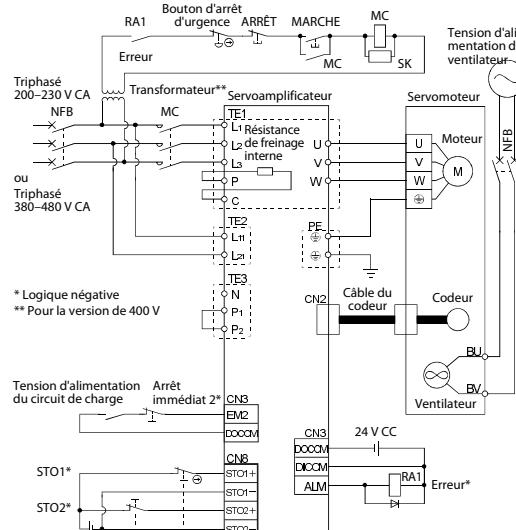


### Raccordement triph., 200–230 V CA pour MR-J3-10□S-MR-J3-350□S Raccordement triph., 380–480 V CA pour MR-J3-60□S4-MR-J3-200□S4

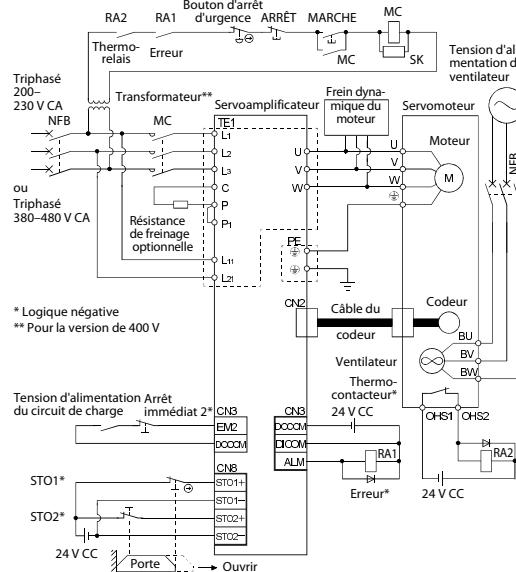


**NOTE**  
Lors de l'utilisation de la fonction "Arrêt sécurisé" (STO), les signaux STO1 et STO2 doivent être désactivés en même temps. STO1 et STO2 peuvent être désactivés lorsque le servomoteur est arrêté.

### Raccordement triph., 200–230 V CA pour MR-J3-500□S ou MR-J3-700□S Raccordement triph., 380–480 V CA pour MR-J3-350□S4-MR-J3-700□S4

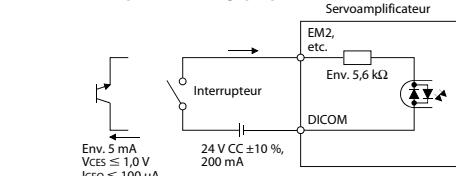


### Raccordement triph., 200–230 V CA pour MR-J3-11K□S-MR-J3-22K□S Raccordement triph., 380–480 V CA pour MR-J3-11K□S4-MR-J3-22K□S4

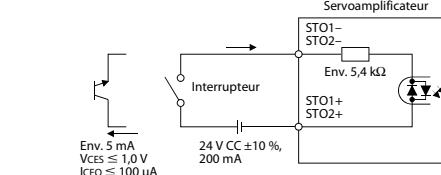


Si vous souhaitez réaliser un câblage en logique positive, reportez-vous aux schémas de connexion suivants.

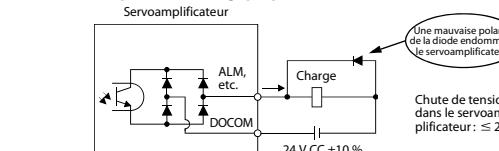
### Entrées numériques DI-1 en logique positive (CN3)



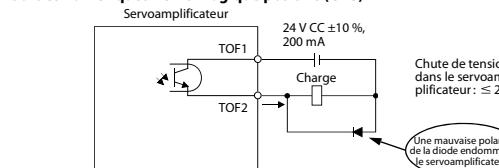
### Entrées numériques STO en logique positive (CN8)



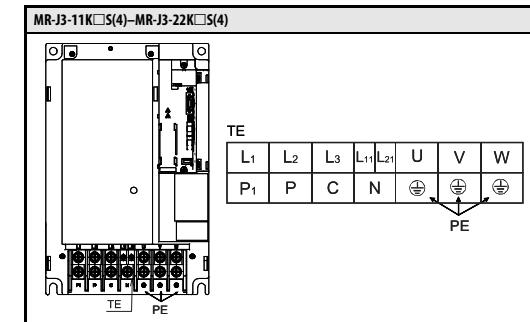
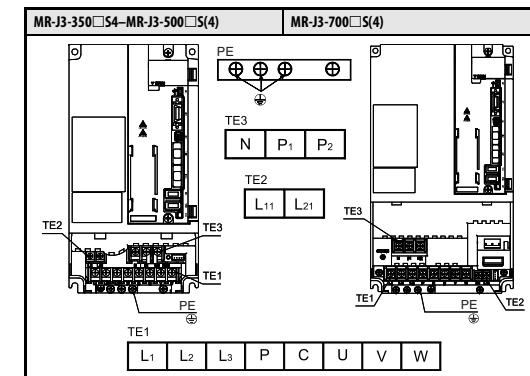
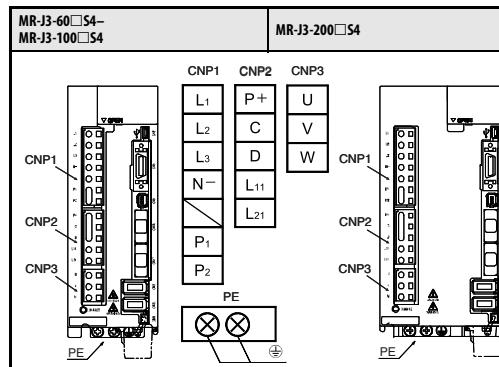
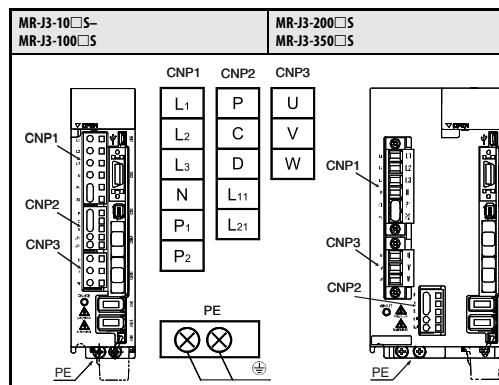
### Sorties numériques DO-1 en logique positive (CN3)



### Sorties numériques TOF en logique positive (CN8)



### Affectation des bornes



### Servomoteurs à utiliser

MR-J3□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/13	053/13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>①</sup> /103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/152(4)/202(4)	103/153	152	153(4)/203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/503	352/502	503(4)	502
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	601(4)/701M(4)/702
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4)/12K1(4)
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	11K1M(4)/11K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4)/15K1M(4)/15K2(4)
25K1	—	—	—	—	—	—	20K1(4)
22K1M(4)	—	—	—	—	—	—	22K1M(4)/22K2(4)

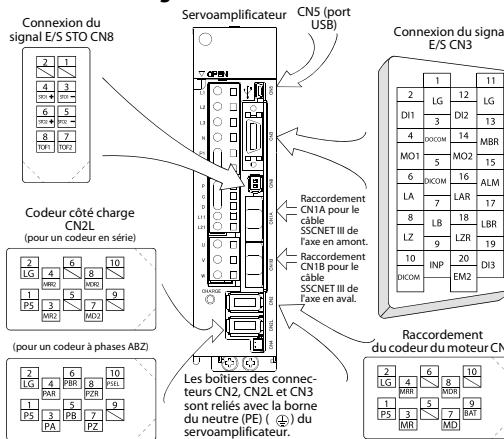
<sup>①</sup> Vous ne pouvez utiliser le servomoteur HF-JP734 qu'avec un servoamplificateur de 400 V (MR-J3-100□S4).

### NOTE

Pour plus d'informations sur la configuration et le câblage des servomoteurs compatibles, reportez-vous au manuel pour les servomoteurs (vol. 2).

## 6 Signaux

### 6.1 Câbles de signaux



### 6.2 Opérandes E/S

#### Signaux d'entrée

Symbol	Opérande	Raccordement	Br.
EM2	Arrêt immédiat 2		20
DI1	Interrupteur de fin de course supérieur (FLS)	CN3	2
DI2	Interrupteur de fin de course inférieur (RLS)		12
DI3	Interrupteur de proximité (DOG)		19
ST01-	Signal d'entrée 1 ST0 côté -	CN8	3
ST01+	Signal d'entrée 1 ST0 côté +		4
ST02-	Signal d'entrée 2 ST0 côté -		5
ST02+	Signal d'entrée 2 ST0 côté +		6

#### Signaux de sortie

Symbol	Opérande	Raccordement	Br.
ALM	Erreur		15
MBR	Déclenchement automatique du frein de parking		13
INP	En position (positionnement terminé)	CN3	9
LA	Codeur de la phase A (sorties différentielles)		6
LAR			16
LB	Codeur de la phase B (sorties différentielles)	CN3	7
LBR			17
LZ	Codeur de la phase Z (sorties différentielles)		8
LZR			18
M01	Sortie analogue du moniteur 1	CN8	4
M02	Sortie analogue du moniteur 2		14
TOF1	TOF1 (message pour le couple en arrêt 1)		8
TOF2	TOF2 (message pour le couple en arrêt 2)		7

#### Alimentation

Symbol	Opérande	Raccordement	Br.
DICOM	Point de référence des entrées numériques		5
DOCOM	Point de référence des sorties numériques	CN3	10
LG	Point de référence pour les signaux analogiques		3
SD	Blindage		1
			11
		Boîtiers	

#### Autres signaux analogiques (activables via des paramètres internes)

Symbol	Opérande
RD	Prêt
DB	Déclenchement automatique du frein dynamique du moteur
SA	Vitesse atteinte
TLC	Limitation du couple
ZSP	Vitesse à l'arrêt
WNG	Avertissement
BWNG	Avertissement de la batterie
CDPS	Amplification variable
ABSV	Suppression de la position absolue

## 7 Maintenance et inspection

### 7.1 Points à contrôler



#### DANGER

- Avant de commencer la maintenance et l'inspection, attendez au moins 15 minutes jusqu'à ce que le voyant "CHARGE" s'éteigne. À l'aide d'un testeur de tension ou autre appareil semblable, assurez-vous que la tension aux bornes (P+) et (N-) est descendue à une valeur non dangereuse. Vous risquez dans le cas contraire une électrocution. Vérifiez toujours avant de commencer que le voyant "CHARGE" sur la face avant du servoamplificateur est bien éteint.
- La maintenance ou l'inspection sont réservés uniquement aux électriques spécialisés qui ont suivi une formation reconnue par l'état et qui se sont familiarisés avec les standards de sécurité de l'automatisation. Vous risquez dans le cas contraire une électrocution. Contactez votre distributeur agréé ou votre revendeur si vous devez faire réparer ou remplacer des composants.



#### AVERTISSEMENT

- Ne procédez à aucune vérification de l'isolement (résistance d'isolement) à l'aide d'un appareil adapté avec le servoamplificateur car cela engendrerait des erreurs.
- En tant qu'opérateur, n'essayez jamais de réparer l'appareil et/ou de le démonter.

Nous vous recommandons d'effectuer régulièrement les contrôles suivants :

- Vérifiez le bon serrage des vis de toutes les bornes d'énergie. Resserrez les vis si nécessaire.
- Vérifiez sur le servomoteur si le palier, l'unité de freinage etc. produisent des bruits anormaux.
- Vérifiez si les câbles sont endommagés ou coupés. Ajustez les intervalles de contrôle à la sollicitation réelle.
- Vérifiez que tous les branchements enfichables du servoamplificateur tiennent bien.
- Vérifiez l'absence de dommage des connecteurs ainsi que l'état de la traction.
- Vérifiez les dépôts de poussière sur le servoamplificateur.
- Vérifiez l'absence de bruits anormaux au niveau du servoamplificateur.
- Vérifiez l'état de l'arbre moteur ainsi que des composants accouplés.

### 7.2 Durée de vie

Les composants suivants doivent être contrôlés régulièrement : Si un composant est défectueux, remplacez-le immédiatement même s'il n'a pas encore atteint sa durée de vie. La durée de vie est fonction de l'utilisation et des conditions ambiantes. Pour toute pièce de rechange, contactez votre revendeur ou distributeur.

Composant	Durée de vie moyenne
Condensateur d'amortissement	10 ans <sup>①</sup>
Relais	Nombre de mises en marche et en arrêt immédiat : 100 000
Ventilateur	10 000 à 30 000 heures (2-3 ans)
Batterie pour le système à valeur absolue	Voir la section correspondante dans le manuel

<sup>①</sup> Dépend des crêtes de courant et des pertes de capacité. La durée de vie dépend fortement de la température ambiante ainsi que des conditions de service. La durée de vie indiquée ci-dessus pour les condensateurs est atteinte dans des conditions ambiantes normalement climatisées (température maximale de l'air ambiant : 40 °C).

## 8 Transport et stockage



#### AVERTISSEMENT

- Utilisez un dispositif de levage adapté pour le transport afin d'éviter tout dommage.
- N'empilez pas les servoamplificateurs emballés plus haut qu'autorisé.
- Ne soulevez pas le servomoteur par les câbles de raccordement, par l'arbre moteur ou par le codeur.
- Ne tenez pas le servoamplificateur par la face avant pendant son transport. Le servoamplificateur risque de tomber.
- Montez le servoamplificateur sur un mur stable comme indiqué dans le manuel.
- Ne montez pas sur les appareils et n'y cognez pas dessus. Ne posez aucun objet lourd sur les appareils.
- Pour plus d'informations sur le transport et la manipulation de la batterie optionnelle, reportez-vous au manuel du servoamplificateur MR J3-BSafety et à celui du module de sécurité MR-J3-D05.

Respectez les conditions suivantes pour le stockage et le service.

Environnement	Condition	
	Servoamplificateur	Servomoteur
Température ambiante	Service	0 °C à +55 °C (sans formation de glace)
	Stockage	-20 °C à +65 °C (sans formation de glace)
Humidité relative admissible	Service	90 % HR maximum (sans formation de glace)
	Stockage	90 % d'humidité rel. maxi (sans condensation)
Conditions ambiantes		Uniquement pour l'intérieur (sans gaz agressifs, ni brouillard d'huile ou dépôt de poussière ni de saleté).
Altitude		1 000 m maxi au dessus du niveau de la mer
Tenue aux vibrations		5,9 m/s <sup>2</sup> maxi de 10 à 55 Hz (axes X, Y et Z)
		Voir les directives de sécurité dans l'Avant propos du manuel du servoamplificateur.

## 9 Caractéristiques techniques

### 9.1 Servoamplificateur MR-J3-BSafety

#### 9.1.1 Servoamplificateur (200 V CA, à 750 W)

Caractéristiques	MR-J3-□S				
	10B	20B	40B	60B	70B
Alimentation	Circuit principal	Monoph. ou triphasé 200–230 V CA, 50/60 Hz			
	Circuit de commande	Monoph. 200–230 V CA, 50/60 Hz			
	Connecteur de l'interface	24 V CC, ±10 % (consommation : 200 mA, incluant les signaux du connecteur CN8)			
Système de commande		Régulation par modulation d'impulsion en largeur / régulation du courant à commutation sinusoïdale			
Fonctions de sécurité selon la CEI 61800-5-2		EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2			
Durée moyenne de fonctionnement jusqu'à l'apparition d'une erreur.		MTTFd = 100 [Années]			
Fiabilité de détection des erreurs sur l'ensemble ou une partie d'un système		DC = 90 [%]			
Probabilité moyenne pour l'apparition d'une erreur dangereuse		PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/heure]			
Temporisation de la réponse		8 ms maxi pour "l'arrêt sécurisé" (STO)			

#### 9.1.2 Servoamplificateur (200 V CA, 1 kW-22 kW)

Caractéristiques	MR-J3-□S			
	100B 200B	350B 500B	700B 11KB	15KB 22KB
Alimentation du circuit de charge	Triph. 200–230 V CA, 50/60 Hz			
Toutes les autres caractéristiques correspondent à celles indiquées dans la section 9.1.1.				

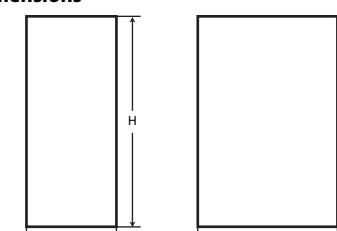
### 9.1.3 Servoamplificateur (400 V CA, jusqu'à 22 kW)

Caractéristiques	MR-J3-□S4				
	60B 100B	200B 350B	500B 700B	11KB 15KB	22KB
Alimentation du circuit de charge	Triph. 380–480 V CA, 50/60 Hz				
Toutes les autres caractéristiques correspondent à celles indiquées dans la section 9.1.1.					

### 9.2 Module de sécurité MR-J3-D05

Caractéristiques	Données
Alimentation de la commande	24 V CC, 500 mA
Nombre d'axes pilotés	2 axes pilotables séparément
Entrées de sécurité pour les dispositifs de sécurité	4 entrées (2 entrées x 2 axes), logique positive ou négative
Entrées de sécurité pour les dispositifs de redémarrage	2 entrées (1 entrée x 2 axes), logique positive ou négative
Fonctions de sécurité	<ul style="list-style-type: none"> <li>Arrêt sécurisé (STO) selon l'EN CEI 61800-5-2</li> <li>Arrêt sûr (S1) selon l'EN CEI 61800-5-2</li> <li>Arrêt d'urgence selon l'EN CEI 60204-1</li> </ul>
Temporisation de la réponse	10 ms maxi pour "l'arrêt sécurisé" (STO)
Norme de sécurité	EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2
Durée moyenne de fonctionnement jusqu'à l'apparition d'une erreur.	MTTFd = 100 [Années]
Fiabilité de détection des erreurs sur l'ensemble ou une partie d'un système	DC = 90 [%]
Probabilité moyenne pour l'apparition d'une erreur dangereuse	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/heure]
Temps de déclération réglables	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2 % (en plus pour l'axe A : 5,6 s)

### 9.3 Dimensions



Servoamplificateur	L [mm]	H [mm]	P [mm]	Poids [kg]
MR-J3-10□S/20□S	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>④</sup>	0,8
MR-J3-40□S/60□S	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>④</sup>	1,0
MR-J3-70□S/100□S	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>④</sup>	1,4
MR-J3-60□S/400□S/100□S	60	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	1,7
MR-J3-200□S(4)/350□S(4)	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	2,1 (2,3 <sup>③</sup> )
MR-J3-350□S/500□S(4)	130	250	200 <sup>①</sup> ④	4,6
MR-J3-700□S(4)	172	300	200 <sup>①</sup> ④	6,2
MR-J3-11K□S(4)-22K□S(4)	260	400	200 <sup>①</sup> ④	18 (19 <sup>②</sup> )

<sup>①</sup> sans batterie MR-J3-BAT montée

<sup>②</sup> MR-J3-22K□S / MR-J3-22K□S4

<sup>③</sup> MR-J3-350□S

<sup>④</sup> sans connecteur

Module de sécurité	L [mm]	H [mm]	P [mm]	Poids [kg]
MR-J3-D05	22,5	192	86	0,2

# MR-J3 Servoamplificatori e servomotori

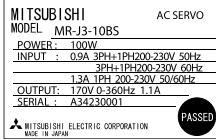
## Manuale d'installazione per servoamplificatori MR-J3-BSafety e modulo di sicurezza MR-J3-D05

Art. N°: 231371 IT, Versione B, 29092010

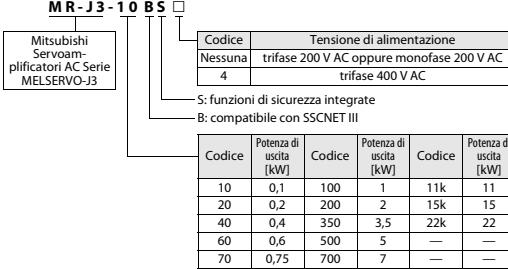
Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan  
Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

Tutti i diritti riservati. Non garantiamo la correttezza delle informazioni, che descrivono le proprietà del prodotto, e le specifiche tecniche.

### Targhetta del modello



### Denominazione del modello



## 1 Note sul presente documento

Questo documento è la traduzione del manuale di installazione originale in lingua inglese.

### 1.1 Documentazione per il servoamplificatore MR-J3-BSafety ed il modulo di sicurezza MR-J3-D05 MELSERVO Safety

Questo manuale descrive l'installazione del servoamplificatore MR-J3-BSafety e del modulo di sicurezza MR-J3-D05.

Informazioni più dettagliate relative ai dispositivi sono reperibili nei seguenti manuali:

- Manuale d'uso per MR-J3-BSafety/MR-J3-D05, Art. N°: SH(NA)030084
- Manuale d'uso per servomotori (Vol. 2), Art. N°: SH(NA)030041

Essi possono essere scaricati gratuitamente dal nostro sito Internet [www.mitsubishi-automation.it](http://www.mitsubishi-automation.it). In caso di domande relative ai lavori di installazione e funzionamento dei dispositivi descritti in questo manuale d'installazione, non esitate a contattare l'ufficio vendite di vostra competenza o uno dei vostri partner commerciali.

L'installazione di dispositivi tecnici di sicurezza presuppone inoltre una particolare competenza specialistica, che non è descritta nel presente documento.

### 1.2 Funzione del documento

Questo manuale istruisce il personale tecnico del costruttore della macchina e/o l'operatore della macchina in merito all'installazione in sicurezza del servoamplificatore MR-J3-BS e del modulo di sicurezza MR-J3-D05. Esso non contiene manuali per l'uso della macchina, nella quale il sistema tecnico di sicurezza è integrato o deve essere integrato. Queste informazioni sono disponibili nei manuali d'uso della macchina.

### 1.3 Definizione terminologica di sicurezza

#### 1.3.1 Funzioni di arresto della norma IEC 61800-5-2

- ① Funzione STO (vedi IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
Nel MR-J3BSafety è integrata la funzione "Arresto sicuro" (STO - Safe Torque Off). Questa funzione toglie tensione al servomotore e perciò lo esclude in sicurezza, senza necessità di separare galvanicamente il servoamplificatore dall'alimentazione elettrica.

Questa funzione di sicurezza comprende:

- Arresto secondo la categoria 0 della IEC 60204-1
- Impedisce il riavvio intempestivo

- ② Funzione SS1 (vedi IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Safe Stop 1 ritardato)

Quando la fase di decelerazione del servomotore comincia, attraverso la funzione "Safe Stop 1" (SS1), dopo un tempo di ritardo prefissato, viene attivata la funzione STO. Il tempo di ritardo si imposta sul modulo di sicurezza MR-J3-D05.

Questa funzione di sicurezza può essere realizzata attraverso la combinazione dell' MR-J3-BSafety con il modulo MR-J3-B05. Questa funzione di sicurezza comprende:

- Arresto sicuro controllato secondo la categoria 1 della IEC 60204-1

#### 1.3.2 Operazioni di emergenza della norma IEC 60204-1

- ① ARRESTO DI EMERGENZA (vedi IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 ARRESTO DI EMERGENZA)

La funzione ARRESTO DI EMERGENZA deve avere la massima priorità su tutte le altre funzioni e processi. Deve essere disinserita immediatamente la parte di azionamento della macchina, dalla quale può derivare un pericolo (categoria di stop 0) oppure è necessario un arresto sicuro e controllato (categoria di stop 1) per porre termine al più presto possibile lo stato di pericolo. La macchina non deve riavviarsi autonomamente nemmeno dopo l'eliminazione della causa dell'ARRESTO DI EMERGENZA.

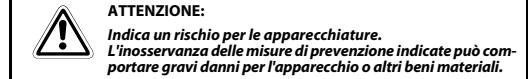
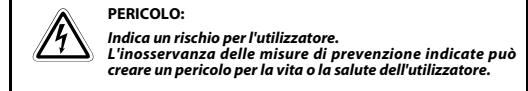
- ② SPEGNIMENTO DI EMERGENZA (vedi IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 SPEGNIMENTO DI EMERGENZA)

La tensione di alimentazione dello studio di potenza viene disinserita completamente per evitare un pericolo a causa di tensione elettrica e per soddisfare gli standard sopra indicati.

## 2 Avvertenze per la sicurezza

Questo capitolo tratta aspetti rilevanti per la vostra sicurezza e per la sicurezza dell'operatore addetto al sistema. Leggere con attenzione e interamente questo capitolo, prima di iniziare l'installazione.

Nel presente manuale d'installazione si riportano indicazioni importanti per una corretta e sicura gestione del dispositivo. I simboli hanno il seguente significato:



### 2.1 Persone addestrate alla sicurezza

Il servoamplificatore MR-J3-BSafety deve essere installato esclusivamente da personale con addestramento alla sicurezza. Le condizioni, che le persone addestrate alla sicurezza devono soddisfare, sono le seguenti:

- La partecipazione ad un corrispondente corso di addestramento, i corsi di addestramento vengono offerti presso le filiali locali della Mitsubishi. Per conoscere le esatte date ed i luoghi dei corsi rivolgersi alla nostra filiale di zona.
- L'addestramento all'uso della macchina e sulle norme di sicurezza al momento vigenti da parte dell'operatore responsabile della macchina.
- L'accesso a tutti i manuali del MR-J3-BSafety e del MR-J3-D05, la loro lettura e completa conoscenza del loro contenuto.
- L'accesso a tutti i manuali per i dispositivi di sicurezza (ad es. cortina foto-elettrica), che sono collegati al sistema di sorveglianza tecnico di sicurezza, la loro lettura e completa conoscenza del loro contenuto.

### 2.2 Uso del dispositivo

Il servoamplificatore MR-J3-BSafety soddisfa i seguenti standard di sicurezza, è retrocompatibile con i servoamplificatori della serie MR-J3-B e può essere impiegato sia con il modulo di sicurezza MR-J3-D05, sia con moduli relè di sicurezza certificati oppure con PLC di sicurezza.

- in conformità con la norma EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 categoria 3<sup>①</sup>)
- in conformità con la norma IEC 61508 SIL 2
- in conformità con la norma IEC 61800-5-2 SIL 2

- in conformità con la norma IEC 60204-1 categoria di arresto 0

① Valida solo previa accettazione della conformità fino al 29.12.2009. In seguito vale esclusivamente la norma EN ISO 13849-1.

### 2.3 Uso regolare

Impiegare il servoamplificatore MR-J3-BSafety ed il modulo di sicurezza MR-J3-D05 solo entro i valori limite consentiti (tensione, temperatura ecc., vedi anche le specifiche tecniche nonché la targhetta del modello sul dispositivo). L'uso dei dispositivi è consentito solo a persone appositamente addestrato e solo sulla macchina, sulla quale sono stati montati e fin dall'inizio sono stati messi in funzione dal personale appositamente addestrato ed in osservanza del manuale per l'uso del servoamplificatore MR-J3-BSafety e del modulo di sicurezza MR-J3-D05.

In caso di impiego inappropriato o di modifiche apportate al dispositivo, Mitsubishi Electric Co. declina qualsiasi richiesta d'indennizzo, anche se riguarda il montaggio o l'installazione.

- Il montaggio ed il cablaggio devono essere eseguiti conformemente alle norme di sicurezza valide per il caso singolo specifico.
- La funzione "Arresto sicuro" (STO - Safe Torque Off), conformemente alla norma IEC 61800-5-2, ha solo lo scopo di separare con certezza il servomotore dalla tensione di funzionamento. Essa non impedisce che l'albero motore continui a girare oppure si riavvii a causa di una forza esterna ed imprevista. Se si vuole impedire con certezza la rotazione dell'albero motore a causa di una forza esterna, sono necessari dispositivi supplementari, come ad esempio un freno oppure un contrappeso.
- Con riferimento all'emissione di tensioni d'interferenza propagate via campo di frequenza da 150 kHz a 30 MHz, il servoamplificatore MR-J3-BSafety soddisfa i requisiti EMC per gli azionamenti elettrici a velocità variabile, conformemente alla norma DIN EN 61800, parte 3.



### ATTENZIONE

**Il servoamplificatore MR-J3-BSafety ed il modulo di sicurezza MR-J3-D05 soddisfano la Direttiva EMC 2004/108/CE ed i requisiti rilevanti della norma EN 61800-3 (secondo ambiente/ categoria PDS "C3"). Il servoamplificatore MR-J3-BSafety ed il modulo di sicurezza MR-J3-D05 sono perciò idonei solo per l'impiego in ambiente industriale e non sono idonei per l'uso privato.**

### 2.5 Rischio residuo

Il costruttore dell'impianto è responsabile delle valutazioni di rischio e di qualsiasi rischio residuo da esse risultante. In seguito si elencano tutti i rischi residui delle funzioni STO (Arresto sicuro) e EMG (SPEGNIMENTO DI EMERGENZA/ARRESTO DI EMERGENZA). Si esclude in ogni caso una responsabilità della Mitsubishi per il verificarsi di danni o lesioni personali originati da questi rischi residui.



### PERICOLO

●

**La funzione SS1 (Safe Stop 1) stabilisce solo il tempo di decelerazione fino all'attivazione delle funzioni STO e EMG. La corretta regolazione del tempo di decelerazione spetta esclusivamente alla responsabilità dell'azienda e/o della persona incaricata del montaggio e messa in servizio dei dispositivi di sicurezza. Il sistema deve superare come insieme la certificazione conforme a tutti i requisiti di sicurezza.**

**● Se il tempo di decelerazione del SS1 è più breve del tempo di decelerazione del servomotore e nell'arresto immediato interviene un errore o nella rotazione del servomotore scatta uno STO/EMG, il servomotore viene arrestato con il freno motore dinamico oppure rallenta fino all'arresto.**

**● Prima del montaggio, cablaggio o messa a punto di ogni dispositivo di sicurezza leggere assolutamente con attenzione le relative istruzioni per l'uso.**

**● Accertarsi che tutti i dispositivi di sicurezza montati, come interruttori di sicurezza, relè di sicurezza, sensori di sicurezza ecc., soddisfino gli standard richiesti. Tutti i componenti di sicurezza forniti dalla Mitsubishi Electric sono certificati dal TÜV conformemente ai requisiti delle norme EN ISO 13849-1 categoria 3, PL d, EN 954-1 categoria 3 e IEC 61508 SIL 2.**

**● La sicurezza è garantita solo se tutti i dispositivi di sicurezza dell'impianto sono completamente montati e messi a punto.**

**● Prima della sostituzione del servoamplificatore MR-J3-BSafety o del modulo di sicurezza, assicurarsi che i nuovi dispositivi siano esattamente conformi a quelli sostituiti. Dopo la sostituzione dei dispositivi di sicurezza, controllare assolutamente il loro funzionamento, prima di conseguire di nuovo l'impianto per l'esercizio.**

**● Procedere a tutte le valutazioni di rischio ed altresì all'accertamento del livello di sicurezza della macchina/impianto considerando la stessa come un tutt' uno nei riguardi della sicurezza. Si consiglia di fare certificare la conformità dell'impianto da un Istituto indipendente simile al TÜV.**

**● Per escludere malfunzionamenti dei dispositivi di sicurezza a causa di errori multipli, eseguire sull'impianto regolari controlli di errori conformemente a quanto prescritto dalle norme. Indipendentemente dal livello di sicurezza del sistema, il controllo errori deve essere eseguito almeno una volta all'anno.**

**● Nel caso di guasto ad entrambi i transistor di segnale e potenza nel pomeriggio raddrizzatore il servomotore compirà al massimo mezzo giro.**

### 2.6 Smaltimento

Smaltire le apparecchiature inservibili o non riparabili conformemente alle vigenti norme di smaltimento dei rifiuti del proprio paese (ad es. codice secondo il decreto per il Catalogo europeo dei rifiuti: 16 02 14).

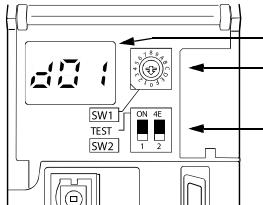
### 3 Descrizione del prodotto

#### 3.1 Servoamplificatore MR-J3-BSafety

##### 3.1.1 Descrizione funzionale

- Il servoamplificatore MR-J3-BSafety riceve da un sistema di Motion Control, attraverso la rete SSCNET III segnali di comando, e trasmette la corrente elettrica ad un servomotore per produrre un movimento. Di conseguenza il servomotore esegue movimenti proporzionali ai segnali di comando. I segnali di comando contengono la velocità, la coppia e la posizione da raggiungere.
  - Il servoamplificatore MR-J3-BSafety dispone della funzione integrata STO (Arresto sicuro). Questa funzione toglie con sicurezza tensione al servomotore, senza la necessità di separare galvanicamente il servoamplificatore dall'alimentazione elettrica. Tramite il modulo di sicurezza supplementare MR-J3-D05 è disponibile realizzare anche la funzione SS1 (Safe Stop 1).
  - Un encoder o trasduttore di posizione supplementare può essere montato sul carico movimentato per retroazionare la posizione attuale del carico sul servomotore. Si ottiene così un circuito di regolazione chiuso per il posizionamento. Con parametri si possono selezionare i seguenti modi di regolazione:
    - Regolazione con encoder applicato sul lato carico
    - Regolazione con encoder del motore
    - Regolazione con doppia retroazione (encoder motore ed encoder lato carico)
- Per ulteriori informazioni sulla configurazione e impostazione dei modi di regolazione consultare il manuale d'uso del servoamplificatore MR-J3-BSafety e del modulo di sicurezza MR-J3-D05.

##### 3.1.2 Elementi di comando



#### 3.2 Modulo di sicurezza MR-J3-D05

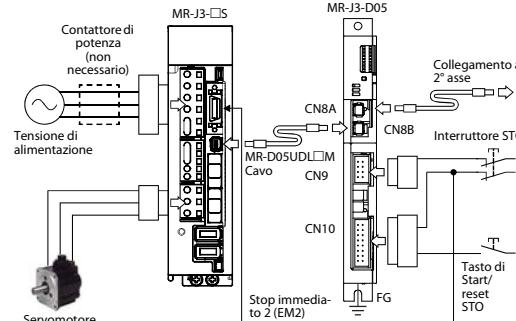
##### 3.2.1 Descrizione funzionale

Il modulo di sicurezza MR-J3-D05 permette la funzione Stop immediato, se questa è combinata con la funzione "Arresto sicuro" (STO) del servoamplificatore MR-J3-BSafety. Un modulo di sicurezza supporta lo stop immediato di max. 2 assi. Il modulo di sicurezza MR-J3-D05 è compatibile anche con la funzione di ARRESTO DI EMERGENZA del servoamplificatore MR-J3-BSafety.

Sommario delle funzioni di sicurezza del MR-J3-D05:

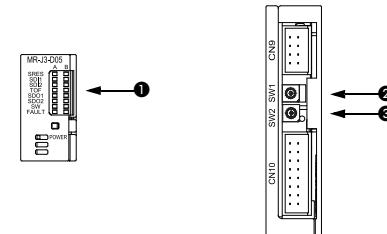
- Arresto sicuro (STO) secondo EN 61800-5-2
- Safe Stop 1 (SS1) secondo EN 61800-5-2
- SPEGNIMENTO DI EMERGENZA (EMG-Off) secondo IEC 60204-1 9.2.5.4.3
- ARRESTO DI EMERGENZA (EMG-Stop) secondo IEC 60204-1 9.2.5.4.3

##### 3.2.2 Configurazione del sistema



Livello di sicurezza del sistema: ISO 13849-1 PL d (categoria di sicurezza 3)

##### 3.2.3 Elementi di comando



Nr.	Denominazione	Descrizione
①	Display	Display a led a tre cifre a 7 segmenti per la visualizzazione di stato del servomotore e del codice di allarme.
②	SW1 Numero stazione	Interruttore rotativo di codifica per l'impostazione del numero di stazione del servoamplificatore.
③	SW2 Selettore funzionamento di prova	Nel funzionamento con il software di setup MR-Configurator con SW2-1 si seleziona il funzionamento di prova. SW2-2 è privo di funzione e deve trovarsi nella posizione inferiore.

##### NOTA

Per ulteriori dettagli sui dati visualizzati e sulle posizioni degli interruttori consultare il manuale d'uso del servoamplificatore MR-J3-BSafety e del modulo di sicurezza MR-J3-D05.

##### Impostazioni degli interruttori rotativi (SW1 e SW2) e tempo di ritardo per gli assi A e B [s]

Asse A	Asse B	Asse B					
		0	1,4	2,8	5,6	9,8	30,8
0	0	1	2	—	3	4	
1,4		—	5	—	6	7	
2,8		—	8	—	9	A	
5,6		—	—	—	B	C	
9,8		—	—	—	D	E	
30,8		—	—	—	—	F	

L'impostazione di SW1 e SW2 è identica.

### 4 Montaggio/smontaggio

Direzione di montaggio e distanze minime



#### ATTENZIONE

- I dispositivi devono essere montati solo nella posizione prescritta. In caso contrario può verificarsi un guasto.
- Rispettare le distanze prescritte fra servoamplificatore e interno parete del quadro elettrico o altri dispositivi.
- Il servoamplificatore MR-J3-BSafety ed il modulo di sicurezza MR-J3-D05 possono essere montati solo in un quadro elettrico. Non montare servoamplificatori e servomotori difettosi o con parti mancanti.
- Non ostruire le aperture di ingresso e di uscita dei servoamplificatori e servomotori, che sono dotati di una ventola di raffreddamento.
- Montare le unità o le opzioni che sviluppano molto calore, come ad es. resistenze di frenatura, in modo che il calore non influenzi o danneggi il servoamplificatore.
- Montare il servoamplificatore solo su una superficie verticale e prestare attenzione alla corretta direzione verticale.
- All'atto del montaggio, prestare attenzione affinché trucioli di foratura o residui di rame non penetrino nel servoamplificatore attraverso le fessure di aerazione provocando così cortocircuito.
- Impedire l'ingresso di olio, acqua, polvere di metallo ecc. attraverso le fessure di aerazione del quadro elettrico oppure attraverso una ventola di raffreddamento installata sul tetto.
- Se il quadro elettrico è installato in un ambiente inquinato da gas corrosivi, sporcizia o polvere, immettere nel quadro elettrico aria pura dall'esterno attraverso un sistema di tubi chiuso, che crei nell'interno del quadro elettrico una sovrappressione, che impedisca la penetrazione nel quadro elettrico di polvere, gas ecc.
- Fissare il servoamplificatore MR-J3-BSafety ed il modulo di sicurezza MR-J3-D05 con viti alle previste aperture superiori ed inferiori di fissaggio dei dispositivi.
- Collegare il servoamplificatore MR-J3-BSafety al modulo di sicurezza MR-J3-D05, se entrambi i dispositivi devono essere impiegati, per mezzo del cavo STO MR-D05UDL. Il collegamento al servoamplificatore va eseguito per mezzo del connettore CN8, ed al modulo di sicurezza per mezzo del connettore CN8A oppure CN8B.



#### PERICOLO

- Prima dell'installazione disinserire la tensione di alimentazione del servoamplificatore ed altre tensioni esterne.
- Prima di iniziare l'installazione, osservare un tempo di attesa di almeno 15 minuti, finché il led "CHARGE" non si è spento. Accertarsi poi, con un voltmetro o multimetro, che il valore della tensione sui morsetti (P+) e (N-) si sia ridotto ad valore non pericoloso. Altrimenti sussiste pericolo di una scarica elettrica. Controllare prima sempre che il led "CHARGE" sul lato frontale del servoamplificatore si sia spento.
- Collegare regolarmente a terra il servoamplificatore ed il servomotore.



#### ATTENZIONE

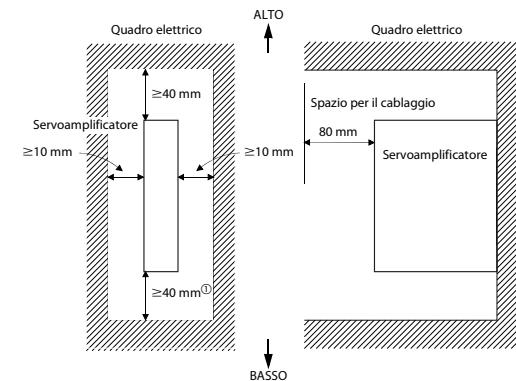
- Usare il servoazionamento solo nelle condizioni ambientali descritte nel manuale d'uso del servoamplificatore. Il servoazionamento non deve essere esposto a polvere, nebbia d'olio, gas corrosivi o infiammabili, forte vibrazioni o urti, temperature elevate, condensazione o umidità. Se tuttavia l'unità dovesse funzionare in queste inammissibili condizioni ambientali, sussiste il pericolo di una scarica elettrica, di incendio, danni o di un rapido deterioramento.
- All'atto del montaggio prestare attenzione affinché trucioli di foratura o residui di rame non penetrino nel servoamplificatore attraverso le fessure di aerazione provocando così un cortocircuito.
- Non toccare componenti conduttori di tensione del servoamplificatore, quali ad esempio i morsetti di collegamento o i connettori.
- Non toccare il servoamplificatore, il servomotore o la resistenza di frenatura opzionale durante o subito dopo il funzionamento sotto tensione. I componenti si riscaldano notevolmente e sussiste pericolo di ustioni.
- Il servoamplificatore MR-J3-BSafety MELSERVO soddisfa i requisiti EMC per gli azionamenti elettrici a velocità variabile secondo la norma DIN EN 61800, parte 3: EMC.
- Il montaggio deve essere conforme alla norma EN 50274.
- Il cablaggio elettrico deve essere conforme alla norma EN 60204-1.
- Conforme alla norma EN 60204-1, la tensione di alimentazione deve essere in condizione di sopportare brevi cadute di tensione di 20 ms.

##### Morsetti di potenza

Denominazione	Segnale
L1, L2, L3	Tensione di alimentazione circuito di potenza
L11, L21	Tensione di alimentazione circuito di comando
N <sup>①</sup>	Unità di frenatura opzionale
P <sup>②</sup> , C, D	Resistenza(i)/unità di frenatura opzionale(i)
U, V, W	Morsetti lato servomotore
P1, P2	—
PE	Linea di terra

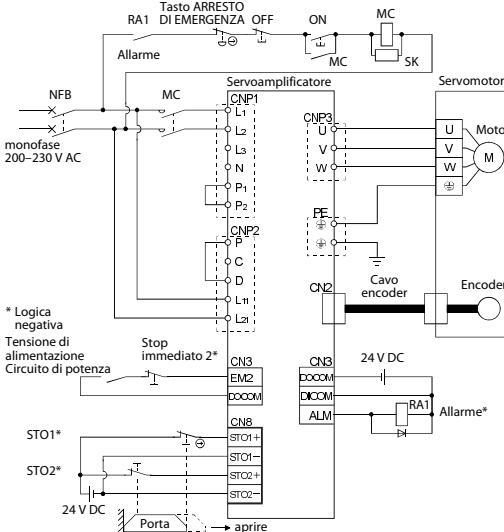
① Per la versione a 400-V: P+;

② Per la versione a 400-V: N-

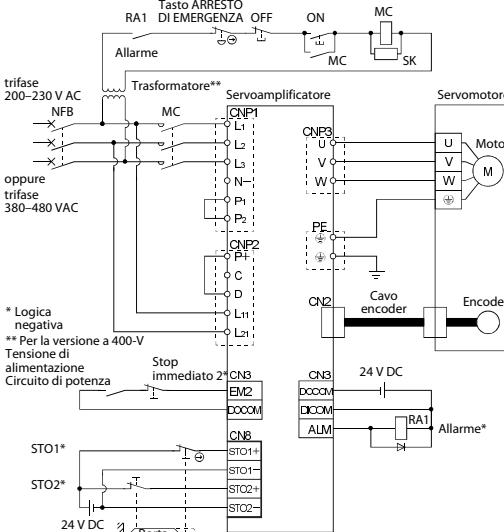


① ≥120 mm per servoamplificatore MR-J3-BSafety con una potenza nominale di 11 kW-22 kW.

### Collegamento 1~, 200–230 V AC per MR-J3-10□S-MR-J3-70□S



### Collegamento 3~, 200–230 V AC per MR-J3-10□S-MR-J3-350□S Collegamento 3~, 380–480 V AC per MR-J3-60□S4-MR-J3-200□S4

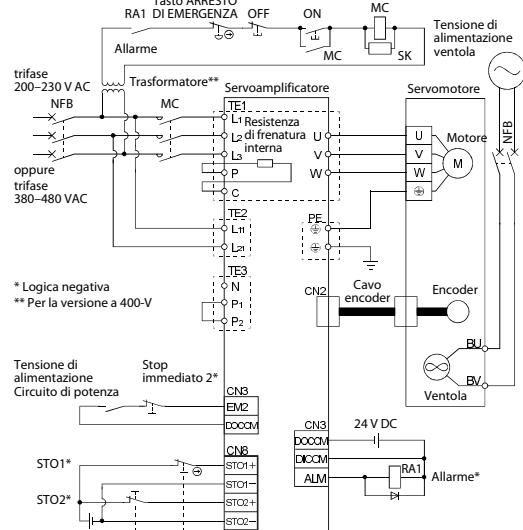


### NOTA

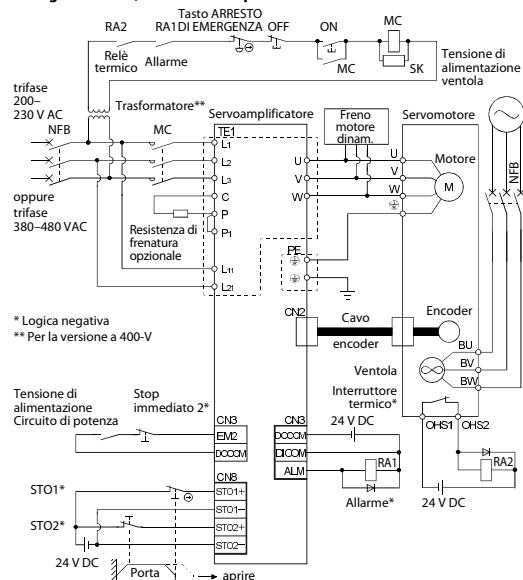
Per l'uso della funzione "Arresto sicuro" (STO) i segnali STO1 e STO2 devono essere contemporaneamente disinseriti. STO1 e STO2 devono essere disinseriti quando il servomotore è fermo.

### Collegamento 3~, 200–230 V AC per MR-J3-500□S oppure MR-J3-700□S

### Collegamento 3~, 380–480 V AC per MR-J3-350□S4-MR-J3-700□S4

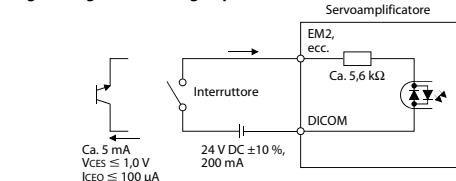


### Collegamento 3~, 200–230 V AC per MR-J3-11K□S-MR-J3-22K□S Collegamento 3~, 380–480 V AC per MR-J3-11K□S4-MR-J3-22K□S4

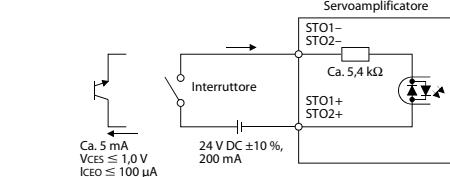


Se si vuole realizzare un cablaggio in logica positiva, osservare gli schemi seguenti.

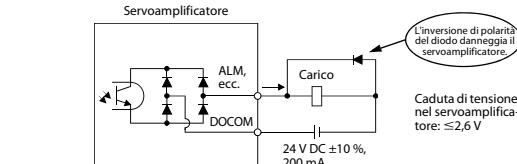
### Ingressi digitali DI-1 in logica positiva (CN3)



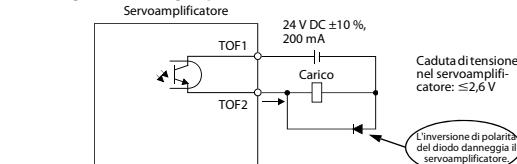
### Ingressi digitali STO in logica positiva (CN8)



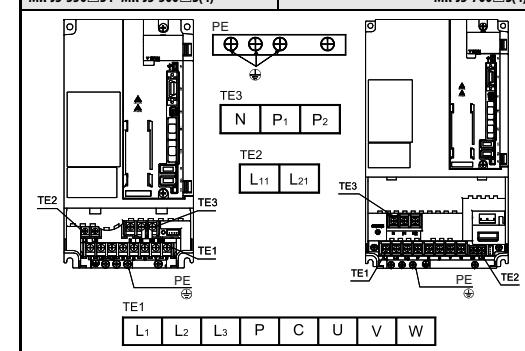
### Uscite digitali DO-1 in logica positiva (CN3)



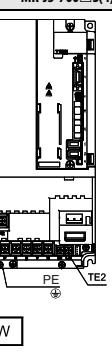
### Uscite digitali TOF in logica positiva (CN8)



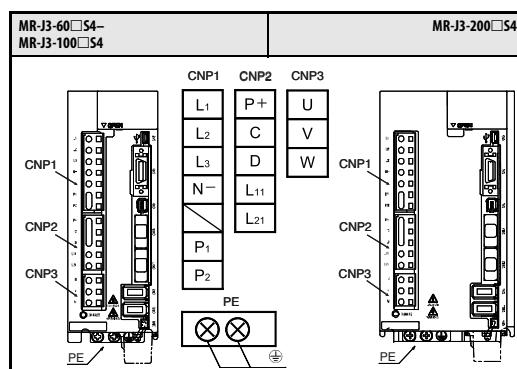
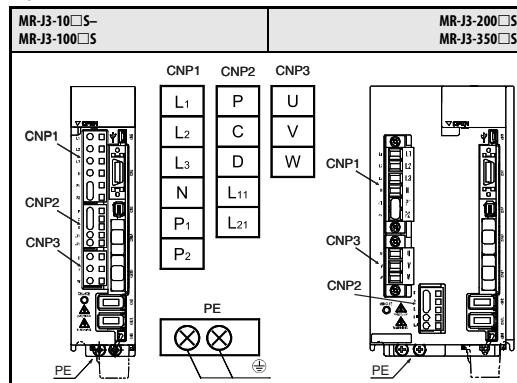
### MR-J3-350□S4-MR-J3-500□S(4)



### MR-J3-700□S(4)



### Layout dei morsetti



### Servomotori utilizzabili

MR-J3□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/13	053/13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>①</sup> /103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/152(4)/202(4)	103/153	152	153(4)/203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/503	352/502	503(4)	502
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	—
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	601(4)/701M(4)/702
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4)/12K1(4)/11K1M(4)/11K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4)/15K1M(4)/15K2(4)
							20K1(4)/25K1/22K1M(4)/22K2(4)

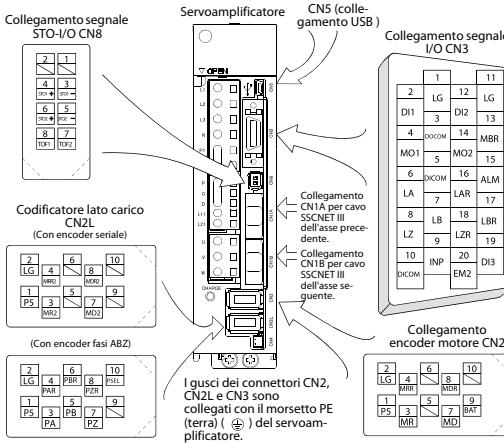
<sup>①</sup> Il servomotore HF-JP734 può essere impiegato solo con un servoamplificatore a 400-V (MR-J3-100□S4).

### NOTA

Per ulteriori informazioni sulla configurazione e cablaggio di servomotori compatibili consultare il manuale d'uso per i servomotori (Vol. 2).

## 6 Segnali

### 6.1 Significato e layout dei segnali



### 6.2 Ingressi/Uscite Digitali e Analogici

#### Segnali di ingresso

Simbolo	Operando	Connettore	Pin
EM2	Stop immediato 2	CN3	20
DI1	Finecorsa superiore (FLS)		2
DI2	Finecorsa inferiore (RLS)		12
DI3	Interruttore di prossimità (D0G)		19
ST01-	Segnale di ingresso STO 1 lato negativo	CN8	3
ST01+	Segnale di ingresso STO 1 lato positivo		4
ST02-	Segnale di ingresso STO 2 lato negativo		5
ST02+	Segnale di ingresso STO 2 lato positivo		6

#### Segnali di uscita

Simbolo	Operando	Connettore	Pin
ALM	Allarme	CN3	15
MBR	Comando automatico di un freno di arresto		13
INP	In-position (posizionamento terminato)		9
LA	Impulso di fase A encoder (uscite differenziali)		6
LAR	Impulso di fase B encoder (uscite differenziali)		16
LB	Impulso di fase B encoder (uscite differenziali)		7
LBR	Impulso di fase Z encoder (uscite differenziali)		17
LZ	Impulso di fase Z encoder (uscite differenziali)		8
LZR	Impulso di fase Z encoder (uscite differenziali)		18
M01	Uscita analogica monitor 1		4
M02	Uscita analogica monitor 2	14	
TOF1	TOF1 (Stato Torque Off 1)	CN8	8
TOF2	TOF2 (Stato Torque Off 2)		7

#### Tensione di alimentazione

Simbolo	Operando	Connettore	Pin
DICOM	Comune degli ingressi digitali	CN3	5
DOCOM	Comune delle uscite digitali		10
LG	Comune per segnali analogici		3
SD	Schermatura		11

### Segnali di uscita supplementari (attivabili tramite parametri interni)

Simbolo	Operando
RD	Pronto
DB	Comando automatico del freno motore dinamico
SA	Velocità raggiunta
TLC	Limitazione della coppia
ZSP	Velocità zero
WNG	Avviso
BWNG	Avviso batteria
CDPS	Variabile guadagno
ABSV	Cancellazione della posizione assoluta

## 7 Cura e manutenzione

### 7.1 Punti di controllo



#### PERICOLO

- Prima d'iniziare i lavori di manutenzione o d'ispezione, osservare un tempo di attesa di almeno 15 minuti, finché il led "CHARGE" non si è spento. Accertarsi poi, con un voltmetro o multimetro, che il valore della tensione sui morsetti (P+) e (N-) sia ridotto ad un valore non pericoloso. Altrimenti sussiste pericolo di una scarica elettrica. Controllare prima sempre che il led "CHARGE" sul lato frontale del servocompilificatore si sia spento.
- I lavori di manutenzione o di ispezione devono essere eseguiti solo da un elettricista specializzato qualificato, autorizzato, che abbia piena competenza degli standard di sicurezza della tecnica di automazione. Altrimenti sussiste pericolo di una scarica elettrica. In caso di necessità di una riparazione o sostituzione, rivolgersi al proprio ufficio vendita competente o ad uno dei propri interlocutori di vendita.



#### ATTENZIONE

- Non eseguire prove di isolamento (della resistenza d'isolamento) con un tester sul servocompilificatore, poiché questo può comportare difetti di funzionamento.
- Non aprire e/o cercare di riparare il dispositivo.

Si consiglia di eseguire regolarmente i seguenti controlli:

- ① Controllare che sui morsetti non vi siano viti allentate. Stringere di nuovo le viti allentate.
- ② Controllare che i cuscinetti, il freno ecc. del servomotore non emettano rumori insoliti.
- ③ Controllare che il cavo e simili non presentino danni o interruzioni. Stabilire i cicli di controllo conformemente alle rispettive condizioni operative.
- ④ Controllare che tutti i connettori siano saldamente in sede sul servocompilificatore.
- ⑤ Controllare eventuali danni ai connettori.
- ⑥ Controllare la presenza di depositi di polvere sul servocompilificatore.
- ⑦ Controllare che il servocompilificatore non emetta rumori insoliti.
- ⑧ Controllare lo stato dell'albero motore e delle parti ad esso accoppiate.

### 7.2 Durata utile

Le parti seguenti devono essere sostituite regolarmente. Una parte trovata difettosa deve essere immediatamente sostituita, anche se la sua durata utile non è stata ancora raggiunta. Condizioni d'impiego ed ambientali estreme possono abbreviare il ciclo di vita. Per i ricambi rivolgersi al proprio ufficio vendita o interlocutore di vendita competente.

Parte	Valore orientativo di durata
Servo-amplificatore	Condensatore di livellamento 10 anni <sup>①</sup>
	Relè Numero di cicli di accensione e stop immediato: 100 000
	Ventola 10 000 - 30 000 ore (2-3 anni)
	Batteria per il sistema di posizionamento assoluto Vedi relativo paragrafo nel manuale d'uso.

<sup>①</sup> È influenzato da correnti di picco e perdite di capacità. La durata utile dipende in gran parte da temperatura ambiente e condizioni di funzionamento. La durata del condensatore sopra indicata si raggiunge con il funzionamento in un ambiente normale climatizzato. (Massima temperatura dell'aria ambiente: 40 °C)

## 8 Trasporto e stoccaggio



#### ATTENZIONE

- *Al fine di evitare danni, usare per il trasporto i dispositivi di sollevamento corretti.*
- *Non accatastare i servoamplificatori imballati in pile più alte di quanto è consentito.*
- *Non sollevare il servomotore dai cavi di collegamento, dall'albero motore o dall'encoder.*
- *Durante il trasporto non usare il coperchio frontale per spostare il servoamplificatore. Il servoamplificatore potrebbe cadere.*
- *Montare il servoamplificatore su supporto avendo una portata adeguata, conformemente a quanto prescritto nel manuale d'uso.*
- *Non salire sui dispositivi, né calpestarli. Non appoggiare oggetti pesanti sui dispositivi.*
- *Per informazioni sul trasporto e manipolazione della batteria opzionale consultare il manuale d'uso del servoamplificatore MR-J3-BSafety e del modulo di sicurezza MR-J3-D05.*

Osservare le condizioni seguenti per lo stoccaggio ed il funzionamento.

Ambiente	Condizione	
	Servoamplificatore	Servomotore
Temperatura ambiente	Funzionamento	da 0 °C a +55 °C (senza formazione di ghiaccio).
	Stoccaggio	-da 20 °C a +65 °C (senza formazione di ghiaccio)
Umidità atmosferica relativa ammessa	Funzionamento	Massimo 90 % Ur (senza formazione di ghiaccio)
	Stoccaggio	Massimo 90 % Ur (senza formazione di condensa)
Condizioni ambiente		Solo per uso al coperto (evitare l'installazione in ambienti con gas corrosivi, nebbia d'olio, polvere o sporcizia).
Altitudine d'installazione		Max. 1.000 m s.l.m.
Resistenza alle vibrazioni		Max. 5,9 m/s <sup>2</sup> da 10 a 55 Hz (in direzione X, Y e Z)
		Vedi norme di sicurezza nella premessa del manuale d'uso del servoamplificatore.

## 9 Specifiche tecniche

### 9.1 Servoamplificatore MR-J3-BSafety

#### 9.1.1 Servoamplificatore (200 V AC, fino a 750 W)

Caratteristica	MR-J3-□S								
	10B	20B	40B	60B	70B				
Tensione di alimentazione	Circuito di potenza	monofase o trifase 200 - 230 V AC, 50 / 60 Hz							
	Circuito di comando	monofase 200 - 230 V AC, 50 / 60 Hz							
	Interfaccia	24 V DC, ±10 % (assorbimento: 200 mA, inclusi segnali del connettore CN8)							
Sistema di comando	Regolazione PWM a commutazione sinusoidale / Regolazione di corrente								
Funzioni di sicurezza a norma EN IEC 61800-5-2	EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2								
Previsione di durata media di funzionamento fino alla comparsa di un guasto pericoloso	MTTFd = 100 [Anni]								
Affidabilità di rilevamento di un guasto di un sistema o sottosistema	DC = 90 [%]								
Probabilità media di guasti pericolosi	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/ora]								
Tempo di risposta	Max. 8 ms per "Arresto sicuro" (STO)								

#### 9.1.2 Servoamplificatore (200 V AC, 1 kW-22 kW)

Caratteristica	MR-J3-□S				
	100B 200B	350B 500B	700B 11KB	15KB 22KB	
Tensione di alimentazione	trifase 200-230 V AC, 50 / 60 Hz				
Tutte le altre caratteristiche sono identiche al paragrafo 9.1.1.					

### 9.1.3 Servoamplificatore (400 V AC, fino a 22 kW)

Caratteristica	MR-J3-□S4				
	60B 100B	200B 350B	500B 700B	11KB 15KB	22KB
Tensione di alimentazione	trifase 380-480 V AC, 50 / 60 Hz				
Tutte le altre caratteristiche sono identiche al paragrafo 9.1.1.					

## 9.2 Modulo di sicurezza MR-J3-D05

Caratteristica	Dati
Tensione di alimentazione comando	24 V DC, 500 mA
Numero di assi comandati	2 assi, a comando indipendente
Ingressi di sicurezza per dispositivi di sicurezza	4 ingressi (2 ingressi x 2 assi), logica positiva o negativa
Ingressi di sicurezza per dispositivi di rinvio	2 ingressi (1 ingresso x 2 assi), logica positiva o negativa
Funzioni di sicurezza	<ul style="list-style-type: none"> <li>● Arresto sicuro (STO) secondo EN IEC 61800-5-2</li> <li>● Safe Stop 1 (SS1) secondo EN IEC 61800-5-2</li> <li>● ARRESTO DI EMERGENZA, SPEGNIMENTO DI EMERGENZA secondo EN IEC 60204-1</li> </ul>
Tempo di risposta	Max. 10 ms per "Arresto sicuro" (STO)
Norme di sicurezza	EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2
Previsione di durata media di funzionamento fino alla comparsa di un guasto pericoloso	MTTFd = 100 [Anni]
Affidabilità di rilevamento di un guasto di un sistema o sottosistema	DC = 90 [%]
Probabilità media di guasti pericolosi	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/ora]
Tempi di ritardo regolabili	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2 % (inoltre per l'asse A: 5,6 s)

## 9.3 Dimensioni

MR-J3-D05

Servoamplificatore	B [mm]	H [mm]	T [mm]	Peso [kg]
MR-J3-10□S/20□S	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>④</sup>	0,8
MR-J3-40□S/60□S	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>④</sup>	1,0
MR-J3-70□S/100□S	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>④</sup>	1,4
MR-J3-60□S/400□S/100□S4	60	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	1,7
MR-J3-200□S/400□S/500□S4	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	2,1 (2,3 <sup>③</sup> )
MR-J3-350□S/400□S/500□S4	130	250	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	4,6
MR-J3-700□S(4)	172	300	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	6,2
MR-J3-11K□S(4)-22K□S(4)	260	400	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	18 (19 <sup>②</sup> )

<sup>①</sup> senza batteria MR-J3-BAT montata

<sup>②</sup> MR-J3-22K□S / MR-J3-22K□S4

<sup>③</sup> MR-J3-350□S

<sup>④</sup> senza connettore

Modulo di sicurezza	B [mm]	H [mm]	T [mm]	Peso [kg]
MR-J3-D05	22,5	192	86	0,2

# MR-J3 Servoamplificadores y servomotores

## Instrucciones de instalación para servoamplificadores MR-J3-BSafety y módulo de seguridad MR-J3-D05

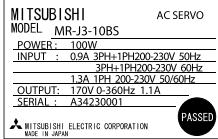
Nº de art.: 231371 ES, versión B, 29092010

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japón

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Str. 8, D - 40880 Ratingen, Alemania

Reservados todos los derechos. No garantizamos la corrección de las informaciones que describen las características del producto ni los datos técnicos.

### Placa de características



### Denominación de modelo

MR-J3-10 BS					
Mitsubishi Serie de servoamplificadores AC MELSERVO-J3					
Código	Fuente de alimentación				
Ninguno	trifásica 200 V AC ó monofásica 200 V AC				
4	trifásica 400 V AC				
S: Funciones de seguridad integradas					
B: Compatible con SSCNET III					
Código	Potencia de salida [kW]	Código	Potencia de salida [kW]	Código	Potencia de salida [kW]
10	0,1	100	1	11k	11
20	0,2	200	2	15k	15
40	0,4	350	3,5	22k	22
60	0,6	500	5	—	—
70	0,75	700	7	—	—

## 1 Acerca de este documento

Este documento es una traducción de la versión original inglesa.

### 1.1 Documentación para el servoamplificador de seguridad MR-J3-BSafety de MELSERVO y para el módulo de seguridad MR-J3-D05

Estas instrucciones describen la instalación del servoamplificador MR-J3-BSafety y del módulo de seguridad MR-J3-D05.

Los manuales siguientes contienen más información acerca de estos productos:

- Manual de instrucciones para MR-J3-BSafety/MR-J3-D05, nº de art.: SH(N)A0300084
- Manual de instrucciones para servomotores (Vol. 2), nº de art.: SH(N)A030041

Estos manuales están a su disposición gratuitamente como descarga en nuestra página web [www.mitsubishi-automation.es](http://www.mitsubishi-automation.es). Si se le presentaran dudas acerca de la instalación y la operación de los equipos descritos en estas instrucciones, no dude en ponérse en contacto con su oficina de ventas o con su vendedor autorizado.

Por lo demás, la instalación de dispositivos técnicos de seguridad requiere conocimientos especiales no descritos en esta documentación.

### 1.2 Función de la documentación

La función de esta documentación consiste en instruir a los técnicos del fabricante de la máquina y/o al operador de la máquina acerca de cómo instalar de forma segura el servoamplificador MR-J3-BS y el módulo de seguridad MR-J3-D05. La documentación no incluye manuales para el manejo de la máquina en la que está integrado o en la que va a ser integrado el sistema técnico de seguridad. Esta información la encontrará en los manuales de operación de la máquina.

## 1.3 Términos relacionados con la seguridad

### 1.3.1 Función de parada de la norma IEC 61800-5-2

- ① Función STO (ver IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
En el MR-J3-BSafety está integrada la función de "Parada segura" (STO - Safe Torque Off). Esta función de parada desconecta la alimentación de los motores que generan el par de giro. El MR-J3-BSafety desconecta internamente la alimentación de tensión del servomotor.

Esta función de seguridad incluye:

- Parada no controlada conforme a la categoría 0 de IEC 60204-1
- Se evita un reinicio inesperado

- ② Función SS1 (ver IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Safe Stop 1 demorado)

Cuando comienza la fase de frenado del servomotor, por medio de la función "Safe Stop 1" (SS1) se da lugar a la función STO después de transcurrido un tiempo de desaceleración previamente ajustado. El tiempo de desaceleración se ajusta en el módulo de seguridad MR-J3-D05. Esta función de seguridad puede realizarse mediante la combinación de MR-J3-BSafety y MR-J3-B05. Esta función de seguridad incluye:

- Parada controlada conforme a la categoría 1 de IEC 60204-1

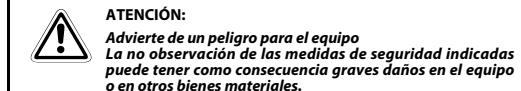
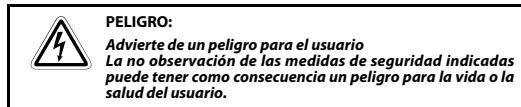
### 1.3.2 Operaciones de emergencia de la norma IEC 60204-1

- ① PARO DE EMERGENCIA (ver IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 PARO DE EMERGENCIA)  
La función de PARO DE EMERGENCIA tiene que tener la máxima prioridad con respecto a todas las demás funciones y secuencias en todos los modos de funcionamiento. La parte de accionamiento de la máquina, que puede dar lugar a un estado peligroso, tiene que desconectarse o bien inmediatamente (categoría de parada 0) o bien tiene que ser detenida de forma controlada (categoría de parada 1) con objeto de finalizar lo antes posible el estado peligroso. La máquina no debe poder reiniciarse automáticamente tampoco después de haber eliminado la causa del PARO DE EMERGENCIA.
- ② DESCONEXIÓN DE EMERGENCIA (ver IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 DESCONEXIÓN DE EMERGENCIA)  
Se desconecta por completo la alimentación eléctrica de las unidades de accionamiento con objeto de evitar peligros producidos por la tensión eléctrica y para satisfacer los estándares mencionados más arriba.

## 2 Indicaciones de seguridad

Este capítulo trata aspectos relevantes para su seguridad y para la seguridad del operador de la máquina. Antes de empezar con la instalación es necesario leer atentamente este capítulo.

En estas instrucciones de instalación hay una serie de indicaciones importantes para el manejo seguro y adecuado del producto. A continuación se recoge el significado de cada una de las indicaciones:



### 2.1 Personas instruidas en la seguridad

El servoamplificador MR-J3-BSafety tiene que ser instalado exclusivamente por personas instruidas en la seguridad. Las condiciones que tienen que cumplir las personas instruidas en la seguridad son:

- Haber participado en un curso correspondiente  
(Los cursos son ofrecidos en las delegaciones locales de Mitsubishi. Para más información acerca de las fechas y los lugares exactos, póngase en contacto con nuestra delegación más próxima.)
- Haber recibido instrucciones por parte del operador responsable de la máquina acerca del manejo de la máquina de la misma y acerca de las normas de seguridad actualmente vigentes
- Tener acceso a todos los manuales del MR-J3-BSafety y del MR-J3-D05, haberlos leído y estar familiarizado con su contenido
- Tener acceso a todos los manuales de los dispositivos de seguridad (p.ej. barrera foteléctrica) que están conectados al sistema de supervisión técnico de seguridad, haberlos leído y estar familiarizado con su contenido

## 2.2 Empleo de la unidad

El servoamplificador MR-J3-BSafety satisface los estándares de seguridad que se detallan a continuación, es compatible con todos los servoamplificadores anteriores de la serie MR-J3-B, y puede emplearse tanto con el módulo de seguridad MR-J3-D05 como con módulos de relé de seguridad certificados o con PLCs de seguridad.

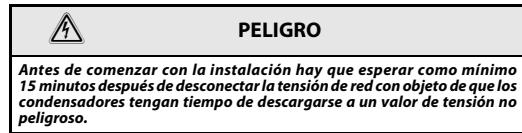
Puede emplearse...

- en conformidad con EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 categoría 3①)
- en conformidad con IEC 61508 SIL 2
- en conformidad con IEC 61800-5-2 SIL 2
- en conformidad con IEC 60204-1 categoría de parada 0

① Válido para la asunción de la conformidad sólo hasta 29.12.2009. A partir de entonces rige exclusivamente EN ISO 13849-1.

## 2.3 Empleo reglamentario

El servoamplificador MR-J3-BSafety y el módulo de seguridad MR-J3-D05 tienen que ser empleados siempre sólo dentro de los límites permitidos (tensión, temperatura etc., ver a este respecto las especificaciones técnicas y la placa de características en la unidad). Los equipos pueden ser operados exclusivamente por personal con la debida formación y sólo en la máquina en la que han sido montados y puestos en funcionamiento originalmente por personal con formación especial tomando en consideración los manuales de instrucciones del servoamplificador MR-J3-BSafety y del módulo de seguridad MR-J3-D05. En caso de un empleo inadecuado o no reglamentario o de modificaciones en la unidad, Mitsubishi Electric Co. no aceptará reclamaciones de daños y perjuicios de ningún tipo, tampoco en el caso de que tengan que ver con el montaje o la instalación.



### 2.3.1 Certificación UL/CSA

Este servoamplificador ha sido diseñado para satisfacer los estándares UL 508C y CSA C22.2 n° 14. Para más detalles relativos a la certificación UL/CSA, consulte el manual de instrucciones del servoamplificador MR-J3-BSafety y del módulo de seguridad MR-J3-D05.

## 2.4 Indicaciones de protección y medidas de protección generales



Para un empleo adecuado del servoamplificador MR-J3-BSafety y del módulo de seguridad MR-J3-D05, es necesario observar los puntos siguientes:

- Dispositivos de seguridad y sistemas de supervisión relacionados con la técnica de seguridad tienen que ser montados y puestos en funcionamiento exclusivamente por personas debidamente cualificadas y experimentadas.
- Todos los dispositivos de seguridad (interruptores, relés, PLC, cableado etc.), el armario de control y todas las evaluaciones de riesgo y de fallo tienen que cumplir con los requerimientos de las normas EN ISO 13849-1 (EN954-1) y EN ISO 13849-2 y alcanzar como mínimo el PL (Performance Level, nivel de rendimiento) necesario para la certificación. Observe las indicaciones y requerimientos correspondientes de las normas de seguridad.
- Para el montaje, la instalación y la operación del sistema del servoamplificador MR-J3-BSafety de MELSERVO y del módulo de seguridad MR-J3-D05 hay que observar los estándares y las normas corrientes del país.
- Para la instalación, la operación y el mantenimiento regular del servoamplificador MR-J3-BSafety de MELSERVO y del módulo de seguridad MR-J3-D05 hay que observar los estándares y las normas nacionales, en especial:
  - La Directiva de Máquinas 98/37/CE (del 29.12.2009 Directiva de Máquinas 2006/42/CE)
  - La Directiva de Compatibilidad Electromagnética 2004/108/EC
  - La Directiva de Baja Tensión 2006/95/CE
  - Las prescripciones para la protección en el trabajo / la ley para la seguridad en el trabajo
- El fabricante y el propietario de la máquina en la que se opera el servoamplificador MR-J3-BSafety de MELSERVO y/o el módulo de seguridad MR-J3-D05 son responsables de la adquisición y observación de todas las normas y directivas aplicables relevantes para la seguridad.
- Es estrictamente necesario observar todas las indicaciones, y especialmente las indicaciones para el funcionamiento de comprobación en los manuales.

- El funcionamiento de comprobación tiene que ser ejecutado exclusivamente por especialistas o por personas con una formación especial y que cuenten con la debida autorización. El registro y la documentación del funcionamiento de comprobación tienen que ser llevados a cabo de tal manera que puedan ser entendidos y reconstruidos en todo momento por terceras personas.
- El montaje y el cableado tienen que ser llevados a cabo en conformidad con las normas de seguridad específicas válidas para el caso concreto de aplicación.
- La función de "parada segura" (STO - Safe Torque Off) sirve según IEC 61800-5-2 exclusivamente para separar de forma segura el servomotor de la fuente de alimentación. Ella no garantiza que el eje del motor no vaya a girar por efecto de fuerzas externas o imprevistas. Si se desea evitar de forma segura el giro del eje del motor por efecto de fuerzas externas, es necesario recurrir a dispositivos adicionales, como un freno o un contrapeso.
- Por lo que respecta a las emisiones de interferencias conducidas en el rango de frecuencia de 150 kHz hasta 30 MHz, el servoamplificador satisface los requerimientos CEM para sistemas eléctricos de velocidad regulable según la norma DIN EN 61800, parte 3.

### ATENCIÓN

*El servoamplificador MR-J3-BSafety y el módulo de seguridad MR-J3-D05 satisfacen los requerimientos de la directiva CEM 2004/108/CE y de la norma EN61800-3 (segundo entorno/categoría PDS "C3"). Por ello, el servoamplificador MR-J3-BSafety y el módulo de seguridad MR-J3-D05 son apropiados exclusivamente para el empleo en un entorno industrial y no para el uso privado.*

## 2.5 Riesgos residuales

El constructor de la máquina es responsable de la evaluación de riesgos y de todos los riesgos residuales asociados. A continuación se aducen los riesgos residuales asociados con las funciones STO (parada segura) y EMG (DESCONEXIÓN / PARO DE EMERGENCIA). Mitsubishi no asume ninguna responsabilidad por daños o lesiones que pudieran producirse como resultado de estos riesgos residuales.

### PELIGRO

- La función SS1 (Safe Stop 1) determina sólo el tiempo de desaceleración hasta que responden las funciones STO y EMG. El ajuste correcto del tiempo de desaceleración es responsabilidad exclusiva de la empresa y/o de la persona encargada del montaje y de la puesta en funcionamiento del sistema relacionado con la seguridad. El sistema en cuanto totalidad tiene que satisfacer los requerimientos de seguridad para la certificación.
- Si el tiempo de desaceleración de SS1 es más corto que el tiempo de desaceleración del servomotor, y con la partida inmediata se presenta un fallo o se dispara STO/ EMG con el motor está aún en rotación, entonces el servomotor es detenido con el freno motor dinámico o desacelera por sí mismo en inercia.
- Es estrictamente necesario leer detenidamente el manual de instrucciones correspondiente antes del montaje, el cableado o el ajuste de todos y cada uno de los dispositivos de seguridad.
- Asegúrese de que todos los dispositivos de seguridad montados, como interruptores automáticos, relés y sensores de seguridad etc., satisfacen los requerimientos necesarios. Todos los componentes de seguridad suministrados por Mitsubishi Electric están certificados por TÜV Rheinland conforme a los requerimientos de las normas EN ISO 13849-1 categoría 3, PL d, EN 954-1 categoría 3 y IEC 61508 SIL 2.
- La seguridad no queda garantizada hasta que no estén completamente montados y ajustados todos los dispositivos de seguridad.
- Antes de recambiar el servoamplificador MR-J3-BSafety o el módulo de seguridad, asegúrese de que las nuevas unidades se corresponden exactamente con las anteriores. Antes de recambiar los equipos es estrictamente necesario comprobar el funcionamiento de los dispositivos de seguridad antes de entregar el sistema.
- Lleve a cabo todas las evaluaciones de riesgo y la determinación del Performance Level con la máquina/installación considerada como totalidad. Se recomienda encargar la certificación de la instalación a un instituto independiente, como por ejemplo el TÜV Rheinland.
- Para evitar disfunciones de los dispositivos de seguridad debido a errores múltiples, es conveniente realizar regularmente comprobaciones de fallos en la instalación en conformidad con los estándares de seguridad aplicables. Independientemente del Performance Level, la comprobación de fallos debería realizarse como mínimo una vez al año.
- Si han fallado simultáneamente el transistor de potencia superior y el inferior, el servomotor gira como máximo media vuelta.

## 2.6 Eliminación

Las unidades inservibles o irreparables hay que eliminarlas en conformidad con las prescripciones locales para la eliminación de residuos (p.ej. código LER según la Lista Europea de Residuos: 16 02 14).

### 3 Descripción del producto

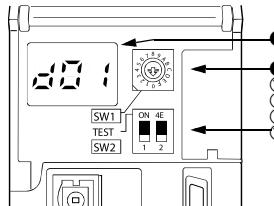
#### 3.1 Servoamplificador MR-J3-BSafety

##### 3.1.1 Descripción de las funciones

- El servoamplificador MR-J3-BSafety recibe a través de la red síncrona de alta velocidad (SSCNET III) señales de comando de un controlador jerárquicamente superior, las amplifica, y transmite corriente eléctrica a un servomotor con objeto de producir un movimiento proporcional a la señal de comando. Como consecuencia, el servomotor se mueve con velocidad variable en conformidad con las señales de comando recibidas. La señal de comando incluye la velocidad, el par de giro y la posición.
- El servoamplificador MR-J3-BSafety dispone de una función STO (parada segura) integrada. Esta función desconecta el servomotor de forma segura sin necesidad de separarlo galvánicamente de la fuente de alimentación. Por medio del módulo de seguridad adicional MR-J3-D05 también está disponible la función SS1 (Safe Stop 1).
- Un encoder o un transductor de desplazamiento adicionales situados directamente en la carga movida sirven para informar al servoamplificador de la posición actual de la carga. Con ello se obtiene un circuito de regulación cerrado para el posicionamiento. Por medio de parámetros es posible seleccionar los siguientes tipos de regulación (modos de control):
  - Regulación con encoder en la carga (fully closed control)
  - Regulación con encoder de motor (semi closed control)
  - Regulación con feedback doble (dual feedback control) (encoder de motor y encoder en la carga)

Para más detalles relativos a la configuración y ajuste de los tipos de regulación, consulte el manual de instrucciones del servoamplificador MR-J3-BSafety y del módulo de seguridad MR-J3-D05.

##### 3.1.2 Elementos de mando



Nº	Denominación	Descripción
①	Panel de visualización	LED de 7 segmentos de tres posiciones para la visualización del estado servo y del código de alarma.
②	SW1 Número de estación	Interruptor de codificación para el ajuste del número de estación del servoamplificador.
③	SW2 Interruptor de selección función comprobación	Durante la operación con el software de setup MR-Configurator, SW2-1 sirve para seleccionar el funcionamiento de comprobación. SW2-2 carece de función y tiene que encontrarse en la posición inferior.

##### INDICACIÓN

Para más información relativa a los datos visualizados y a las posiciones de interruptor, consulte el manual de instrucciones del servoamplificador MR-J3-BSafety y del módulo de seguridad MR-J3-D05.

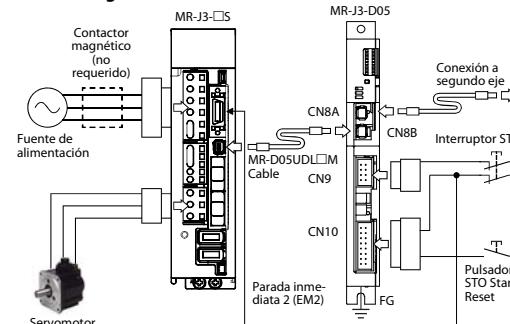
#### 3.2 Módulo de seguridad MR-J3-D05

##### 3.2.1 Descripción de las funciones

El módulo de seguridad MR-J3-D05 hace posible la función de parada inmediata cuando ésta se combina con la función de "parada segura" (STO) del servoamplificador MR-J3-BSafety. Un módulo de seguridad soporta la parada inmediata de 2 ejes. El módulo de seguridad MR-J3-D05 es compatible también con la función de frenado de PARO DE EMERGENCIA del servoamplificador MR-J3-BSafety. Sinopsis de las funciones de seguridad del MR-J3-D05

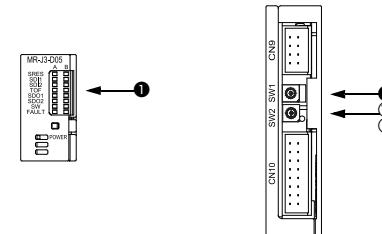
- Parada segura (STO) conforme a EN 61800-5-2
- Safe Stop 1 (SS1) conforme a EN 61800-5-2
- DESCONEXIÓN DE EMERGENCIA (EMG-Off) conforme a IEC 60204-1 9.2.5.4.3
- PARO DE EMERGENCIA (EMG-Stop) conforme a IEC 60204-1 9.2.5.4.3

##### 3.2.2 Configuración de sistema



Performance Level del sistema: ISO 13849-1 PL d (categoría de seguridad 3)

##### 3.2.3 Elementos de mando



Nº	Denominación	Descripción
①	Indicación LED	Monitiza todas las señales de seguridad del módulo de seguridad.
②	SW1 Tiempo de desaceleración	Con ellos se ajusta la función de desaceleración para la función SS1 (Safe Stop 1) para el frenado controlado del servomotor antes de la desconexión.
③	SW2	

##### Ajustes de los interruptores rotatorios (SW1 y SW2) y tiempo de desaceleración para los ejes A y B [s]

Eje A	Eje B						
	0	1,4	2,8	5,6	9,8	30,8	
0	0	1	2	—	3	4	
1,4	—	—	5	—	6	7	
2,8	—	—	8	—	9	A	
5,6	—	—	—	—	Ancho	C	
9,8	—	—	—	—	D	E	
30,8	—	—	—	—	—	F	

El ajuste de SW1 y SW2 es idéntico.

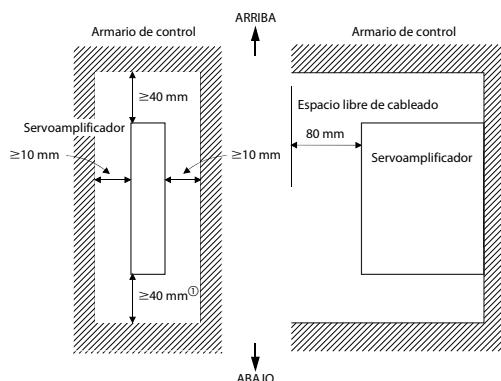
#### 4 Montaje/desmontaje

##### Dirección de montaje y distancias



##### ATENCIÓN

- Los equipos tienen que ser montados en la dirección prescrita. En caso contrario pueden producirse fallos.
- Hay que respetar las distancias prescritas entre el servoamplificador y la pared interior del armario de control u otros equipos.
- El servoamplificador MR-J3-BSafety y el módulo de seguridad MR-J3-D05 pueden ser montados sólo dentro de un armario de control. No monte ningún servoamplificador o servomotor que estén dañados o a los que les falten piezas.
- No tape las entradas y salidas de aire de los servoamplificadores y servomotores en los que hay montado un ventilador de refrigeración.
- Los equipos u opciones que generen una cantidad considerable de calor, por ejemplo resistencias de frenado, hay que montarlos de manera que su radiación térmica no afecte o dañe al servoamplificador.
- El servoamplificador hay que montarlo exclusivamente a una pared perpendicular en la dirección vertical correcta.
- Al realizar el montaje tenga cuidado de que no entren al interior del servoamplificador a través de las ranuras de ventilación virutas de taladro o restos de cables que podrían provocar después un cortocircuito.
- Evite la entrada de aceite, agua, polvo metálico etc. a través de las ranuras de ventilación del armario de control o de un ventilador de refrigeración montado en su parte superior.
- Si el armario de control se monta en un entorno con gases corrosivos, suciedad o polvo, hay que proporcionar aire fresco al armario de distribución desde el exterior por medio de un sistema cerrado de tuberías. Este sistema tiene que generar una presión de aire mayor dentro del armario de control con objeto de que el polvo, los gases etc. no puedan penetrar al interior del mismo.
- Fije el servoamplificador MR-J3-BSafety y el módulo de seguridad MR-J3-D05 con tornillos por las aperturas de fijación superiores e inferiores para ello previstas de los equipos.
- Cuando emplee las dos unidades juntas, una el servoamplificador MR-J3-BSafety con el módulo de seguridad MR-J3-D05 por medio del cable STO MR-D05UDL. La conexión se lleva a cabo en el conector CN8 del servoamplificador y en el conector CN8A ó CN8B del módulo de seguridad.



① ≥120 mm con servoamplificadores MR-J3-BSafety con una potencia nominal de 11 kW–22 kW.

#### 5 Cableado



##### PELIGRO

- Antes de empezar con la instalación hay que desconectar la tensión de alimentación del servoamplificador y otras posibles tensiones externas.
- Antes de comenzar con la instalación hay que esperar un mínimo de 15 minutos hasta que se apague la lámpara "CHARGE". Después de ello, asegúrese con ayuda de un comprobador de tensión o similares de que el valor de tensión en los bornes (P+) y (N-) ha bajado a un valor que no represente ningún peligro. En caso contrario existe peligro de electrocución. Primero siempre hay que asegurarse de que está apagada la lámpara "CHARGE" de la parte frontal del servoamplificador.
- Ponga a tierra el servoamplificador y el servomotor como es debido.



##### ATENCIÓN

- Operé el servoaccionamiento sólo bajo las condiciones ambientales que se especifican en las instrucciones del servoamplificador. El servoaccionamiento no debe exponerse al polvo, a niebla de aceite, a gases corrosivos o inflamables, a vibraciones fuertes o a golpes, así como tampoco a altas temperaturas, a condensación o a humedad. Si el equipo se pone en funcionamiento bajo alguna de esas condiciones ambientales no permitidas, existe peligro de descarga eléctrica, de incendio, de daños o de un envejecimiento prematuro de los equipos.
- Al realizar el montaje tenga cuidado de que no entren al interior del servoamplificador a través de las ranuras de ventilación virutas de taladro o restos de cables que podrían provocar después un cortocircuito.
- Evite la entrada de aceite, agua, polvo metálico etc. a través de las ranuras de ventilación del armario de control o de un ventilador de refrigeración montado en su parte superior.
- Si el armario de control se monta en un entorno con gases corrosivos, suciedad o polvo, hay que proporcionar aire fresco al armario de distribución desde el exterior por medio de un sistema cerrado de tuberías. Este sistema tiene que generar una presión de aire mayor dentro del armario de control con objeto de que el polvo, los gases etc. no puedan penetrar al interior del mismo.
- Fije el servoamplificador MR-J3-BSafety y el módulo de seguridad MR-J3-D05 con tornillos por las aperturas de fijación superiores e inferiores para ello previstas de los equipos.
- Cuando emplee las dos unidades juntas, una el servoamplificador MR-J3-BSafety con el módulo de seguridad MR-J3-D05 por medio del cable STO MR-D05UDL. La conexión se lleva a cabo en el conector CN8 del servoamplificador y en el conector CN8A ó CN8B del módulo de seguridad.
- El servoamplificador MR-J3-BSafety de MELSERVO cumple con los requerimientos CEM para sistemas eléctricos de velocidad regulable en conformidad con la norma DIN EN 61800, parte 3: CEM.
- El montaje tiene que ser llevado en conformidad con la norma EN 50274.
- El cableado eléctrico tiene que corresponderse con norma EN 60204.
- La alimentación de tensión tiene que ser inmune a cortes breves de tensión de 20 ms en conformidad con la norma EN 60204-1.

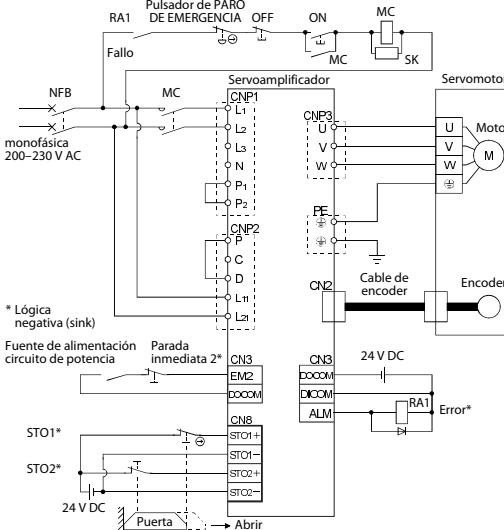
##### Bornes de potencia

Denominación	Señal
L1, L2, L3	Alimentación de tensión circuito de potencia
L11, L21	Fuente de alimentación circuito de control
N <sup>①</sup>	Unidad de frenado opcional
P <sup>②</sup> , C, D	Resistencia de frenado/unidad de frenado opcionales
U, V, W	Salida del servomotor
P1, P2	—
PE	Conductor de puesta a tierra

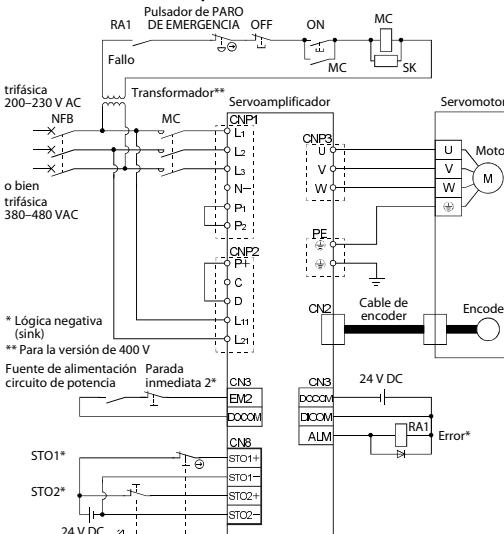
① Para la versión de 400 V: P+;

② Para la versión de 400 V: N-

### Conexión 1~, 200–230 V AC para MR-J3-10□S-MR-J3-70□S



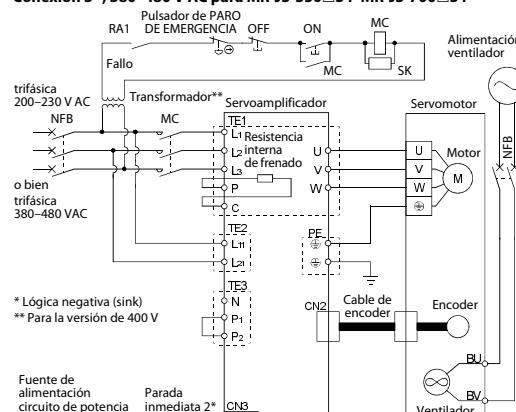
### Conexión 3~, 200–230 V AC para MR-J3-10□S-MR-J3-350□S



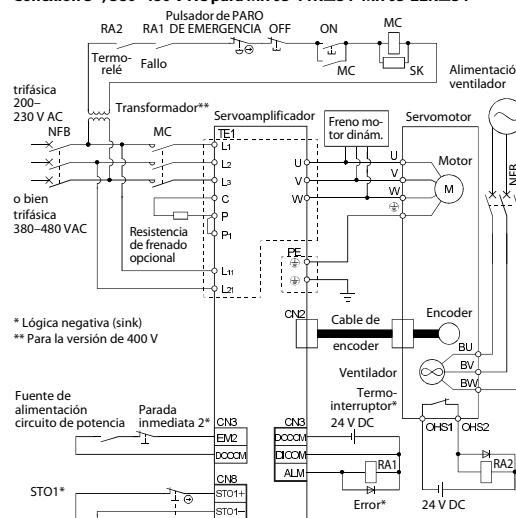
### INDICACIÓN

Cuando se emplea la función "parada segura" (STO) hay que desconectar simultáneamente las señales STO1 y STO2. STO1 y STO2 pueden desconectarse cuando el motor está parado.

### Conexión 3~, 200–230 V AC para MR-J3-500□S ó MR-J3-700□S

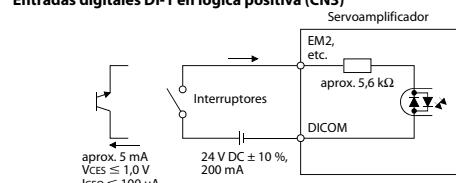


### Conexión 3~, 200–230 V AC para MR-J3-10K□S-MR-J3-22K□S

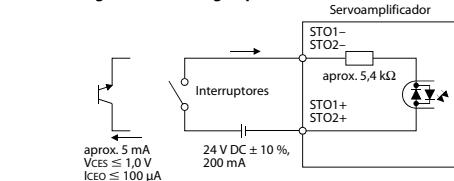


Si desea un cableado en lógica positiva (source) observe los diagramas siguientes.

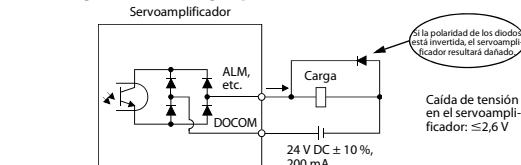
### Entradas digitales DI-1 en lógica positiva (CN3)



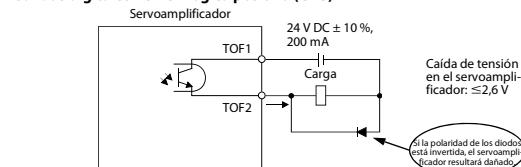
### Entradas digitales STO en lógica positiva (CN8)



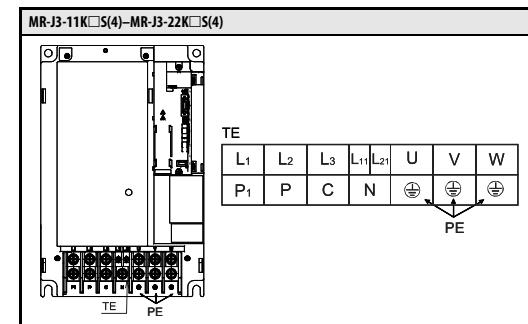
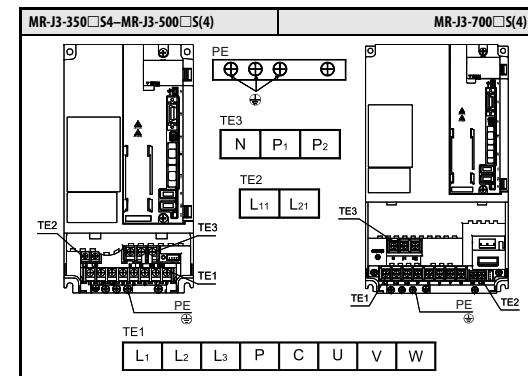
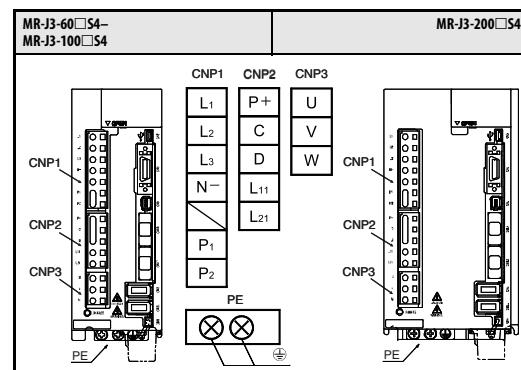
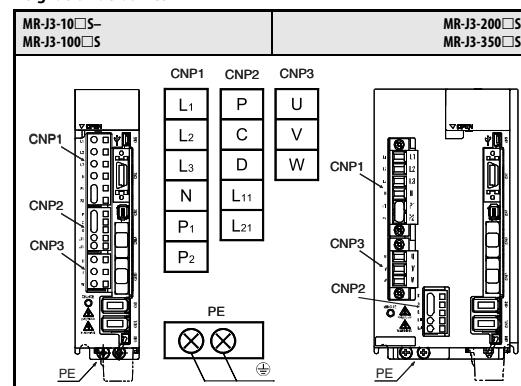
### Salidas digitales DO-1 en lógica positiva (CN3)



### Salidas digitales TOF en lógica positiva (CN8)



### Asignación de bornes



### Servomotores empleables

MR-J3□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/13	053/13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734①/103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/152(4)/202(4)	103/153	152	153(4)/203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/503	352/503(4)	502	—
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	601(4)/701M(4)/702
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4)/12K1(4)/11K1M(4)/11K2(4)
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4)/15K1M(4)/15K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	20K1(4)/25K1/22K1M(4)/22K2(4)

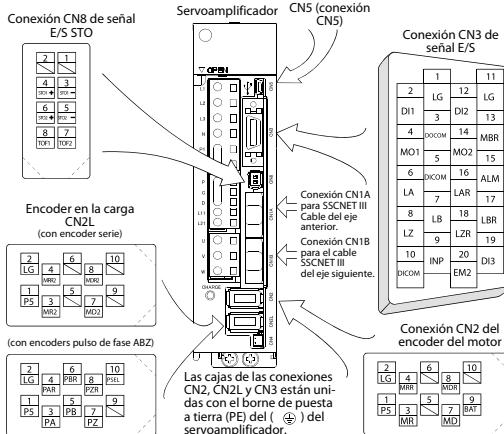
① El servomotor HF-JP734 puede operarse sólo con un servoamplificador de 400 V (MR-J3-100□S4).

### INDICACIÓN

En el manual de instrucciones de servomotores (Vol. 2) podrá encontrar más información acerca de la configuración y el cableado de servomotores compatibles.

## 6 Señales

### 6.1 Líneas de señales



### 6.2 Operandos E/S

#### Señales de entrada

Símbolo	Operando	Cableado	Pin
EM2	Parada inmediata 2	CN3	20
D11	Interruptor de fin de carrera superior (FLS)		2
D12	Interruptor de fin de carrera inferior (RLS)		12
D13	Interruptor de aproximación (DOG)		19
ST01-	Señal de entrada STO 1 lado negativo	CN8	3
ST01+	Señal de entrada STO 1 lado positivo		4
ST02-	Señal de entrada STO 2 lado negativo		5
ST02+	Señal de entrada STO 2 lado positivo		6

#### Señales de salida

Símbolo	Operando	Cableado	Pin
ALM	Fallo	CN3	15
MBR	Commutación automática de un freno de parada		13
INP	En posición ( posicionamiento concluido)		9
LA	Encoder pulso de fase A (Salidas diferenciales)		6
LAR	Encoder pulso de fase B (Salidas diferenciales)		16
LB	Encoder pulso de fase Z (Salidas diferenciales)		7
LBR	Encoder pulso de fase Z (Salidas diferenciales)		17
LZ	Encoder pulso de fase Z (Salidas diferenciales)		8
LZR	Encoder pulso de fase Z (Salidas diferenciales)		18
M01	Salida analógica de monitor 1		4
M02	Salida analógica de monitor 2	CN8	14
TOF1	TOF1 (aviso par de giro OFF 1)		8
TOF2	TOF2 (aviso par de giro OFF 2)		7

#### Fuente de alimentación

Símbolo	Operando	Cableado	Pin
DICOM	Entrada de alimentación de las entradas digitales	CN3	5
DOCOM	Entrada de alimentación de las salidas digitales		10
LG	Entrada de alimentación para señales analógicas		3
SD	Blindaje		11

### Señales de salida adicionales (se activan mediante parámetros internos)

Símbolo	Operando
RD	Preparado
DB	Conexión automática del freno dinámico
SA	Velocidad alcanzada
TLC	Limitación de par de giro
ZSP	Velocidad cero
WNG	Advertencia
BWNG	Advertencia de la batería
CDPS	Ganancia variable
ABSV	Borrado de la posición absoluta

## 7 Mantenimiento y servicio

### 7.1 Puntos de comprobación



#### PELIGRO

- Antes de comenzar con los trabajos de mantenimiento o de inspección, hay que esperar un mínimo de 15 minutos hasta que se apague la lámpara "CHARGE". Después de ello, asegúrese con ayuda de un comprobador de tensión o similares de que el valor de tensión en los bornes (P+) y (N-) ha bajado a un valor que no represente ningún peligro. En caso contrario existe peligro de electrocución. Primero siempre hay que asegurarse de que está apagada la lámpara "CHARGE" de la parte frontal del servoamplificador.
- Los trabajos de mantenimiento y de inspección tienen que ser llevados a cabo exclusivamente por un electricista profesional reconocido que esté familiarizado con los estándares de seguridad de la tecnología de automatización. En caso contrario existe peligro de electrocución. Póngase en contacto con su oficina de ventas o con su representante de ventas cuando sea necesaria una reparación o el recambio de componentes.



#### ATENCIÓN

- Con el servoamplificador no debe realizarse ningún ensayo de aislamiento (resistencia de aislamiento) con un equipo comprobador del aislamiento, ya que ello puede dar lugar a disfunciones.
- En cuanto usuario, no lleve a cabo ningún intento de reparación en el equipo ni intente desmontarlo.

## 8 Transporte y almacenamiento



### ATENCIÓN

- Emplee para el transporte los dispositivos de elevación correctos con objeto de prevenir daños.
- No apile los servoamplificadores a una altura mayor de la permitida.
- No levante el motor cogiéndolo por los cables de conexión, por el eje o por el encoder.
- Durante el transporte, no agarre el servoamplificador por la cubierta frontal. El servoamplificador podría caer al suelo.
- Monte el servoamplificador en una pared con la capacidad de carga suficiente en conformidad con las indicaciones del manual de instrucciones.
- No se suba en los equipos ni los pise. No coloque objetos pesados sobre los equipos.
- Para más detalles relativos al transporte y a la manipulación de la batería adicional, consulte el manual de instrucciones del servoamplificador MR-J3-BSafety y del módulo de seguridad MR-J3-D05.

Para el almacenamiento y la operación hay que observar las siguientes condiciones.

Entorno	Condición	
	Servoamplificador	Servomotor
Temperatura ambiente	Funcionamiento	0 °C hasta +55 °C (sin formación de hielo)
	Almacenamiento	-20 °C hasta +65 °C (sin formación de hielo)
Humedad relativa del aire	Funcionamiento	Máximo 90 % RH (sin formación de hielo)
	Almacenamiento	Máximo 90 % RH (sin condensación)
Condiciones ambientales		
Altitud de emplazamiento		
Resistencia a las vibraciones		

## 9 Datos técnicos

### 9.1 Servoamplificador MR-J3-BSafety

#### 9.1.1 Servoamplificador (200 V AC, hasta 750 W)

Característica	MR-J3-□S					
	10B	20B	40B	60B	70B	
Alimentación de tensión	Círcuito de potencia	monofásica ó trifásica 200–230 V AC, 50/60 Hz				
	Círcuito de control	monofásica 200–230 V AC, 50/60 Hz				
	Interface	24 V DC, ±10 % (consumo de corriente: 200 mA, inclusive señales de conector CN8)				
Sistema de control		Regulación sinusoidal PWM / de corriente				EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2
Funciones de seguridad conforme a EN IEC 61800-5-2		Tiempo medio esperado hasta un fallo peligroso				MTTFd = 100 [Años]
Fiabilidad de la detección de errores en un sistema o en un subsistema		DC = 90 [%]				
Probabilidad media de que se produzcan errores peligrosos		PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/hora]				
Demora de respuesta		Máx. 8 ms para "parada segura" (STO)				

#### 9.1.2 Servoamplificador (200 V AC, 1 kW–22 kW)

Característica	MR-J3-□S			
	100B 200B	350B 500B	700B 11KB	15KB 22KB
Fuente de alimentación circuito de potencia	trifásica 200–230 V AC, 50/60 Hz			
Todo el resto de las características concuerdan con la sección 9.1.1.				

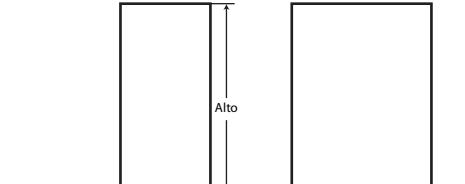
### 9.1.3 Servoamplificador (400 V AC, hasta 22 W)

Característica	MR-J3-□S4				
	60B 100B	200B 350B	500B 700B	11KB 15KB	22KB
Fuente de alimentación circuito de potencia	trifásica 380–480 V AC, 50/60 Hz				
Todo el resto de las características concuerdan con la sección 9.1.1.					

## 9.2 Módulo de seguridad MR-J3-D05

Característica	Datos
Fuente de alimentación controlador	24 V DC, 500 mA
Número de ejes controlados	2 ejes, controlables independientemente
Entradas de seguridad para dispositivos de seguridad	4 entradas (2 entradas x 2 ejes), lógica positiva o negativa (source ó sink)
Entradas de seguridad para dispositivos de nueva puesta en marcha	2 entradas (1 entrada x 2 ejes), lógica positiva o negativa (source ó sink)
Funciones de seguridad	<ul style="list-style-type: none"> <li>● Parada segura (STO) conforme a EN IEC 61800-5-2</li> <li>● Safe Stop 1 (SS1) conforme a EN IEC 61800-5-2</li> <li>● PARO / DESCONEXIÓN DE EMERGENCIA conforme a EN IEC 60204-1</li> </ul>
Demora de respuesta	Máx. 10 ms para "parada segura" (STO)
Normas de seguridad	EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2
Tiempo medio esperado hasta un fallo peligroso	MTTFd = 100 [Años]
Fiabilidad de la detección de errores en un sistema o en un subsistema	DC = 90 [%]
Probabilidad media de que se produzcan errores peligrosos	PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/hora]
Tiempos de desaceleración	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2 % (adicionalmente para el eje A: 5,6 s)

## 9.3 Dimensiones



Servoamplificador	Ancho [mm]	Alto [mm]	Largo [mm]	Peso [kg]
MR-J3-10□S/20□S	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>④</sup>	0,8
MR-J3-40□S/60□S	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>④</sup>	1,0
MR-J3-70□S/100□S	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>④</sup>	1,4
MR-J3-60□S/100□S/4	60	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	1,7
MR-J3-200□S(4)/350□S	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	2,1 (2,3 <sup>③</sup> )
MR-J3-350□S/500□S(4)	130	250	200 <sup>①</sup> ④	4,6
MR-J3-700□S(4)	172	300	200 <sup>①</sup> ④	6,2
MR-J3-11K□S(4)–22K□S(4)	260	400	200 <sup>①</sup> ④	18 (19 <sup>②</sup> )

① Sin batería montada MR-J3-BAT

② MR-J3-22K□S / MR-J3-22K□S4

③ MR-J3-350□S

④ Sin conectores

Módulo de seguridad	Ancho [mm]	Alto [mm]	Largo [mm]	Peso [kg]
MR-J3-D05	22,5	192	86	0,2

# MR-J3

## Сервоусилители и серводвигатели

### Инструкция по установке сервоусилителей MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05

Арт. № 231371 RUS, версия B, 29092010

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Токио, ЯпонияMitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Германия

Сохраняется за собой все права. Правильность информации, описывающей свойства продукции, и технических данных не гарантируется.

## Таблица данных

AC SERVO	
MODEL	MR-J3-10BS
POWER	100W
INPUT	0.9A 3PH+1PH 200-230V 50Hz 3PH+1PH 200-230V 60Hz
OUTPUT	170V 0.360Hz 1.1A
SERIAL	A34230001
MITSUBISHI ELECTRIC CORPORATION MADE IN JAPAN	PASSED

## Обозначение модели

MR - J - 1 0 B S	<input type="checkbox"/>				
Сервоусилители Mitsubishi серии MELSERVO-J3	<input type="checkbox"/>				
S: встроенные функции безопасности	<input type="checkbox"/>				
B: совместим с SSCLNET III					
Код	Питание				
без	трехфазное, 200 В пер. т. или однофазное, 200 В пер. т.				
4	трехфазное, 400 В				
S: встроенные функции безопасности					
B: совместим с SSCLNET III					
Код	Выходная мощность [kVA]	Код	Выходная мощность [kVA]	Код	Выходная мощность [kVA]
10	0,1	100	1	11K	11
20	0,2	200	2	15K	15
40	0,4	350	3,5	22K	22
60	0,6	500	5	—	—
70	0,75	700	7	—	—

## 1 О данном документе

Этот документ является переводом с оригинала на английском языке.

### 1.1 Документация на сервоусилитель MR-J3-BSafety серии MELSERVO Safety и модуль безопасности MR-J3-D05

В этой инструкции описан монтаж и подключение сервоусилителя MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05.

Процесс информации, относящуюся к этому оборудованию, можно найти в следующих руководствах:

● Руководство по эксплуатации MR-J3-BSafety/MR-J3-D05, артикул: SH(NA)030084

● Руководство по эксплуатации серводвигателей (том 2), артикул: SH(NA)030041

Эти руководства можно бесплатно скачать с нашего сайта [www.mitsubishi-automation.ru](http://www.mitsubishi-automation.ru).

Если у вас имеются вопросы по монтажу и эксплуатации приборов, описываемых в этой "Инструкции по установке", обратитесь в региональное торговое представительство или в регионального торгового партнера Мицубиси.

Кроме того, для монтажа защитно-технической аппаратуры нужны особые, специальные знания, не изложенные в этом документе.

### 1.2 Назначение документа

Эти документы предназначены для технических сотрудников изготовителя и/или пользователя механизма и разъясняют безопасный монтаж сервоусилителя MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05. В этих документах не содержатся инструкции по эксплуатации машины, в которую встроена или должна быть встроена защитно-техническая система. Эту информацию вы найдете в руководствах по эксплуатации механизма.

## 1.3 Разъяснение терминов, относящихся к безопасности

### 1.3.1 Функции останова по стандарту IEC 61800-5-2

① Функция STO (см. IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO). В усилителе MR-J3BSafety встроена функция защитного отключения по крутящему моменту MR - Safe Torque Off. Эта функция надежно обесточивает серводвигатель без необходимости гальванического отделения сервоусилителя от источника питания. Эта защитная функция включает в себя следующие подфункции:

- останов по категории 0 стандарта IEC 60204-1

- предотвращение неожиданного повторного запуска

② Функция S51 (см. IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Safe Stop 1 с задержкой). Функция "Safe Stop 1" (S51) активирует функцию STO по истечении предварительно настроенного времени задержки после начала фазы торможения серводвигателя. Время задержки настраивается на модуле безопасности MR-J3-D05.

Эту защитную функцию можно реализовать с помощью комбинации усилителя MR-J3-BSafety с модулем MR-J3-D05. Эта защитная функция включает в себя:

- безопасный контролируемый останов на категории 1 стандарта IEC 60204-1

### 1.3.2 Аварийные функции стандарта IEC 60204-1

① Аварийный останов (см. IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 "Аварийный останов")

Функция аварийного останова должна иметь высший приоритет над всеми прочими функциями и процессами. Приводная часть машины, от которой может исходить опасность, должна немедленно отключаться (категория останова 0) или наружко и контролируемо останавливаться (категория останова 1), чтобы опасное состояние было ликвидировано максимально быстро. После устранения причины аварийного останова машина не должна снова самостоятельно запускаться.

② Аварийное выключение (см. IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 "Аварийное выключение")

Во избежание поражения электричеством и для соблюдения вышеупомянутых стандартов электропитание приводных агрегатов полностью отключается.

## 2 Указания по безопасности

Этот раздел посвящен аспектам вашей безопасности, а также безопасности пользователя системы. Прежде чем приступить к монтажу, внимательно прочтите этот раздел.

В этой инструкции по установке встречаются указания, важные для правильного и безопасного обращения с аппаратурой. Отдельные указания имеют следующее значение:

ОПАСНОСТЬ:	
Предупреждение об опасности для пользователя Несоблюдение указанных мер предосторожности может создать угрозу для жизни или здоровья пользователя.	
<b>ВНИМАНИЕ:</b>	
Предупреждение о риске повреждения аппаратуры Несоблюдение указанных мер предосторожности может привести к серьезным повреждениям аппаратуры или иного имущества.	

### 2.1 Лица, обученные системам безопасности

Монтируйте сервоусилитель MR-J3-BSafety разрешается только квалифицированным специалистам, которые должны отвечать следующим требованиям:

- участие в соответствующем обучении,  
(Учебные курсы предлагаются в региональных филиалах Мицубиси. Точные сроки и места проведения можно узнать в ближайшем к вам филиале.)
- инструктаж по управлению машиной и действующим правилам техники безопасности, проведенный ответственным пользователем машины
- доступ ко всем руководствам MR-J3-BSafety и MR-J3-D05, прочтение и знание содержания этих руководств, а также знание и соблюдение правил техники безопасности
- доступ ко всем руководствам по устройствам (например, фоторелейным барьерам), относящимся к безопасности и подключенным к защитно-технической контролирующей системе, прочтение и знание содержания этих руководств.

## 2.2 Применение прибора

Сервоусилитель MR-J3-BSafety отвечает нижеперечисленным стандартам безопасности, обратно совместим с сервоусилителями серии MR-J3-B и может применяться как с модулем безопасности MR-J3-D05, так и с иными сертифицированными реле безопасности или контроллерами безопасности.

Он может применяться в соответствии со стандартами ...

- EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1, категория 3<sup>(1)</sup>)

- IEC 61508 SIL 2

- IEC 61800-5-2 SIL 2

- IEC 60204-1, категория останова 0

① Это соответствует действителю только до 29.12.2009. После этой даты действует исключительно EN ISO 13849-1.

## 2.3 Условия эксплуатации

Эксплуатируйте сервоусилитель MR-J3-BSafety и модуль безопасности MR-J3-D05 только в допустимых пределах (напряжение, температуры и т. п.), см. также "Технические данные" и личинку данных на самом приборе. Эксплуатировать приборы разрешается только специально обученным персоналу и только на той машине, на которой они были смонтированы и введены в эксплуатацию специальным обученным персоналом с соблюдением руководства по эксплуатации сервоусилителя MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05.

В случае неквалифицированного применения или внесения в прибор изменений Мицубиси Электрик Со. не принимает претензии на возмещение ущерба, даже если эти претензии относятся к монтажу или подключению.

## ОПАСНОСТЬ

Прежде чем приступить к монтажу, отключите сетевое напряжение и выждите как минимум 15 минут, чтобы конденсаторы успели разрядиться до безопасной величины напряжения.

### 2.3.1 Сертификация UL/CSA

Этот сервоусилитель сконструирован в соответствии со стандартами UL 508C и CSA C22.2 №14. Проверки, подробности, касающиеся сертификации UL/CSA, можно найти в руководстве по эксплуатации сервоусилителя MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05.

## 2.4 Общие указания по защите и меры защиты

## ВНИМАНИЕ

Соблюдайте эти указания и меры!

Для правильного применения сервоусилителя MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05 необходимо соблюдать следующие пункты:

- Монтируйте и вводите в эксплуатацию устройства безопасности и защитно-технические контролирующие системы, разрешается только специалистам по устройствам безопасности.
- Все устройства, связанные с безопасностью (выключатели, реле, программируемые контроллеры, электропроводка и т. п.), распределительный шкаф, а также все анализы рисков и ошибок должны отвечать требованиям стандартов EN ISO 13849-1 (EN954-1) и EN ISO 13849-2 и по меньшей мере достигать уровня показателей, необходимого для сертификации. Соблюдайте соответствующие указания и требования стандартов безопасности.
- При монтаже, подключении и эксплуатации сервоусилителя MELSERVO MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05 соблюдайте стандарты и предписания, действующие в стране эксплуатации.
- В отношении монтажа, эксплуатации и периодического техобслуживания сервоусилителя MELSERVO MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05 соблюдайте национальные предписания и положения, в частности
  - директиву "Машины" 98/37/EC (с 29.12.2009 - директиву "Машины" 2006/42/EC),
  - директиву по установкам низкого напряжения 2006/95/EC и
  - предписания и законы по охране труда.
- Изготовитель предупреждает, что в машине, в которой эксплуатируется сервоусилитель MELSERVO MR-J3-BSafety и/или модуль безопасности MR-J3-D05, отвечает за приобретение и соблюдение всех примененных предписаний и положений, имеющих отношение к безопасности.
- Обязательно соблюдайте все указания руководств, в частности, особые указания по токсенному режиму.

- Использовать тестовый режим разрешается только специалистам или специально обученным и уполномоченным лицам. Тестовый режим должен обязательно регистрироваться и документироваться так, чтобы впоследствии его могли воспроизвести или проанализировать третьи лица.
- Монтаж и выполнение электропроводки должны отвечать предписаниям по технике безопасности, относящимся к соответствующему случаю применения.
- Функция защитного отключения по круговому моменту (STO - Safe Torque Off) в соответствии со стандартом IEC 61800-5-2 служит только для надежного отключения серводвигателя от рабочего напряжения. Она не предотвращает дальнейшее вращение вала двигателя под действием внешних и непредсказуемых сил или начало такого вращения. Если должно быть надежно предотвращено вращение вала двигателя под действием внешних сил, необходимо дополнительные устройства (например, тормоз или противовес).
- В отношении выработки напряжений кондуктивных помех в диапазоне частот от 150 кГц до 30 МГц сервоусилитель MR-J3-BSafety отвечает требованиям по ЭМС, предъявляемым стандартом DIN EN 61800, часть 3, к электроприводам с изменяемой частотой вращения.

## ВНИМАНИЕ

Сервоусилитель MR-J3-BSafety и модуль безопасности MR-J3-D05 отвечают требованиям директивы "Электромагнитная совместимость" 2004/108/EC и существенным требованиям стандарта EN 61800-3 (вторая окружающая среда / категория PDS "C3"). Таким образом, сервоусилитель MR-J3-BSafety и модуль безопасности MR-J3-D05 пригодны только для применения в промышленном окружении и не пригодны для частного использования.

## 2.5 Остаточные риски

Изготовитель установки отвечает за анализ рисков и все образующиеся в результате этих остаточных рисков. Ниже перечислены все остаточные риски функций STO (защитное отключение по круговому моменту) и EMG (аварийное выключение / аварийный останов). Ответственность Мицубиси за повреждения или травмы, обусловленные этими остаточными рисками, в любом случае исключена.

- Функция S51 (Safe Stop 1) устанавливает лишь время задержки до срабатывания функций STO и EMG. За правильную настройку времени задержки отвечает только предприятие и/или лицо, которому был поручен монтаж и ввод в эксплуатацию устройства безопасности. Система как целое должна пройти сертификацию в соответствии со всеми требованиями безопасности.
- Если время задержки S51 меньше времени замедления серводвигателя и при немедленном останове возникает неполадка, или при вращении серводвигателя активируется сигнал STO/EMG, серводвигатель останавливается с помощью динамического тормоза двигателя или вращается по инерции до остановки.
- Перед монтажом, выполняяющим проводки и юстировкой любого устройства безопасности обязательно внимательно прочтите руководство по эксплуатации этого устройства.
- Убедитесь в том, что все смонтированные устройства безопасности (например, защитные выключатели, реле, датчики и т. п.) удовлетворяют требуемым стандартам. Все компоненты безопасности, поставленные Мицубиси Электрик, сертифицированы институтом TÜV Rheinland в соответствии с требованиями стандартов EN ISO 13849-1, категория 3, PL d, EN 61508, категория 1 и EN 61508-2.
- Безопасность обеспечивается только в том случае, если все устройства безопасности установлены полностью смонтированы и отюстрированы.
- Перед заменой сервоусилителя MR-J3-BSafety или модуля безопасности убедитесь в том, что новые приборы точно соответствуют прежним. После замены приборов, прежде чем снова сдавать установку в эксплуатацию, обязательно проверьте функционирование устройств безопасности.
- Проведите все анализы рисков и уровня показателей (Performance Level) машин (установки) как целого. Рекомендуется поручить сертификацию соответствия установки независимому институту, например, TÜV Rheinland.
- Чтобы исключить неправильное функционирование устройств безопасности вследствие множественных ошибок, на установке следует выполнять регулярные проверки на наличие ошибок в соответствии с требованиями норм. Независимо от уровня показателей (Performance Level), выполнение ошибок должно выполняться как минимум раз в год.
- Если одновременно неисправны верхний и нижний силовой транзисторы инвертера, серводвигатель совершает максимум пол-оборота.

## 2.6 Утилизация

Пришедшие в негодность или необратимо поврежденные приборы должны быть утилизованы в соответствии с предписаниями по утилизации отходов, действующими в стране эксплуатации (например, в соответствии с Европейской директивой о классификации отходов приборы имеют классификационный код отходов 16 02 14).

### 3 Описание продукта

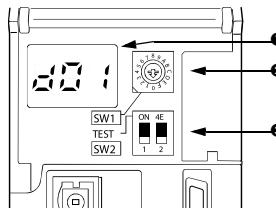
#### 3.1 Сервоусилитель MR-J3-BSafety

##### 3.1.1 Принцип работы

- От существующей системы управления по синхронной высокоскоростной сети (SSCNET III) на сервоусилитель MR-J3-BSafety поступают командные сигналы. Сервоусилитель усиливает эти сигналы и выводит их в виде тока, приводящего во вращение серводвигателя. Серводвигатель совершает движения, пропорциональные командным сигналам. Командный сигнал заключает в себе информацию о частоте вращения, крутизме момента и позиции.
- Сервоусилитель MR-J3-BSafety имеет встроенную функцию STO (безопасный останов). Эта функция надежно отключает серводвигатели без необходимости гальванического отделения сервоусилителя от источника питания. При наличии дополнительного модуля безопасности MR-J3-D05 имеется также функция SS1 (Safe Stop 1).
- Дополнительный энкодер или датчик перемещения, расположенный непосредственно на подвижной нагрузке, служит для передачи информации о текущем положении нагрузки на сервоусилитель. В результате образуется замкнутый контур регулирования для позиционирования нагрузки. С помощью параметров можно выбрать один из следующих типов регулирования:
  - регулирование на основе энкодера, расположенного на самой нагрузке,
  - регулирование на основе энкодера двигателя
  - регулирование с двойной обратной связью (энкодер двигателя и энкодер на нагрузке)

Дополнительная информация о конфигурировании и настройке типа регулирования имеется в руководстве по эксплуатации сервоусилителя MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05.

##### 3.1.2 Элементы управления



№	Обозначение	Описание
1	Поле индикации	Трехразрядный 7-сегментный светодиодный дисплей для индикации состояния сервопривода и кодов аварийной сигнализации.
2	SW1 Номер станции	Кодовый переключатель для настройки номера станции сервоусилителя.
3	SW2 Переключатель для выбора тестового режима	При работе с наладочным программным обеспечением MR-Configurator с помощью переключателя SW2-1 выбирается тестовый режим. Переключатель SW2-2 не действует и должен находиться в нижнем положении.

**ПРИМЕЧАНИЕ**  
Прочую подробную информацию об отображаемых данных и настройках переключателей можно найти в руководстве по эксплуатации сервоусилителя MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05.

#### 3.2 Модуль безопасности MR-J3-D05

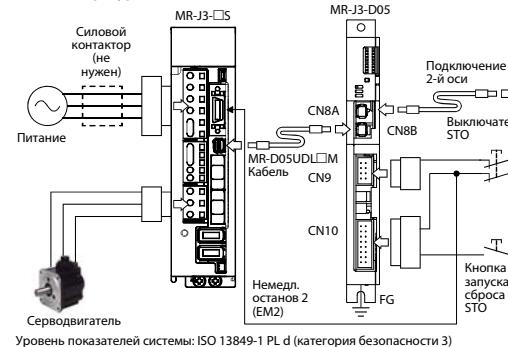
##### 3.2.1 Принцип работы

Модуль безопасности MR-J3-D05 позволяет реализовать функцию немедленного останова - если она сочетается с функцией "Безопасный останов" (STO) сервоусилителя MR-J3-BSafety. Модуль безопасности поддерживает немедленный останов максимум 2 осей. Кроме того, модуль безопасности MR-J3-D05 совместим с затормаживающей функцией аварийного останова сервоусилителя MR-J3-BSafety.

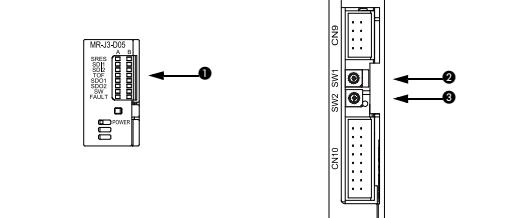
Обзор функций безопасности MR-J3-D05:

- Безопасный останов (STO) в соответствии со стандартом EN 61800-5-2
- Безопасный останов "Safe Stop 1" (SS1) в соответствии со стандартом EN 61800-5-2
- Аварийное выключение (EMG-Off) в соответствии со стандартом IEC 60204-1 9.2.5.4.3
- Аварийный останов (EMG-Stop) в соответствии со стандартом IEC 60204-1 9.2.5.4.3

##### 3.2.2 Конфигурация системы



##### 3.2.3 Элементы управления



№	Обозначение	Описание
1	Светодиодные индикаторы	Показывают все сигналы безопасности модуля безопасности.
2	SW1	Время задержки
3	SW2	С помощью этого переключателя настраивается время задержки для функции SS1 (Safe Stop 1), требуемое для контролируемого затормаживания серводвигателя перед отключением.

##### Настройки поворотных переключателей (SW1 и SW2) и времени задержки для осей A и B [с]

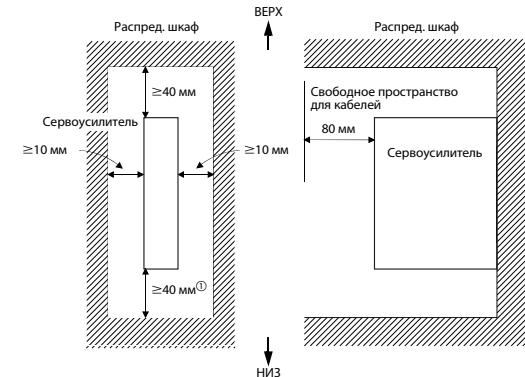
Ось A	Ось B						
	0	1,4	2,8	5,6	9,8	30,8	
0	0	1	2	—	3	4	
1,4		—	5	—	6	7	
2,8		—	8	—	9	—	
5,6		—	—	—	B	C	
9,8		—	—	D	E	—	
30,8		—	—	—	—	F	

Переключатели SW1 и SW2 устанавливаются в одинаковое положение.

#### 4 Монтаж, демонтаж

##### Монтажное направление и расстояния

ВНИМАНИЕ
<p>● Приборы разрешается монтировать только в указанном положении. В противном случае может возникнуть неисправность.</p> <p>● Соблюдайте предписанные расстояния от сервоусилителя до внутренней стенки распределительного шкафа или иной аппаратуры.</p> <p>● Сервоусилитель MR-J3-BSafety и модуль безопасности MR-J3-D05 можно встраивать только в электрический распределительный шкаф. Не устанавливайте сервоусилители и серводвигатели, в которых имеются неисправности или отсутствуют детали.</p> <p>● Не закрывайте отверстия для входа и выхода воздуха на сервоусилителях и серводвигателях, оснащенных охлаждающим вентилятором.</p> <p>● Приборы или опциональные устройства, вырабатывающие большое количество тепла (например, тормозные резисторы), разместите так, чтобы их тепловое излучение не воздействовало на сервоусилитель.</p> <p>● Монтируйте сервоусилитель только на вертикальной поверхности и выровняйте его по вертикали.</p> <p>● При монтаже следите за тем, чтобы через вентиляционные прорези в сервоусилитель не попали стружки от сверления или кусочки проводов, так как они могут вызвать короткое замыкание.</p> <p>● Предотвратите проникновение масла, влаги, металлической пыли и т. п. через вентиляционные прорези распределительного шкафа или через вентилятор, встроенный в его крышу.</p> <p>● Если распределительный шкаф расположен в среде, содержащей едкие газы, грязь или пыль, поведите к распределительному шкафу чистый охлаждающий воздух снаружи по закрытой системе трубопроводов. При этом нагнетаемый в шкаф воздух должен иметь более высокое давление, чем окружающий воздух, чтобы в шкаф не могла проникнуть пыль, газы и т. п.</p> <p>● Закрепите сервоусилитель MR-J3-BSafety и модуль безопасности MR-J3-D05 винтами через предусмотренные для этого верхние и нижние крепежные отверстия приборов.</p> <p>● Если сервоусилитель MR-J3-BSafety используется в сочетании с модулем безопасности MR-J3-D05, соедините эти приборы с помощью кабеля STO MR-D05UDL. К сервоусилителю кабель подсоединяется через разъем CN8, а к модулю безопасности - через разъем CN8A или CN8B.</p>



① ≥120 мм в случае сервоусилителей MR-J3-BSafety с ном. мощностью 11 кВт – 22 кВт.

#### 5 Электропроводка



##### ОПАСНОСТЬ

- Перед установкой выключите напряжение питания сервоусилителя и прочие внешние напряжения.
- Прежде чем приступать к монтажу, выждите как минимум 15 минут, пока не погаснет сигнальная лампа "CHARGE". После этого с помощью тестера или т. п. убедитесь в том, что напряжение на клеммах (P+) и (N-) снизилось до безопасной величины. Иначе имеется опасность удара от электрическим током. Прежде всего обязательно проверьте, погасла ли сигнальная лампа "CHARGE" с передней стороны сервоусилителя.
- Заземлите сервоусилитель и серводвигатель в соответствии с предписаниями.



##### ВНИМАНИЕ

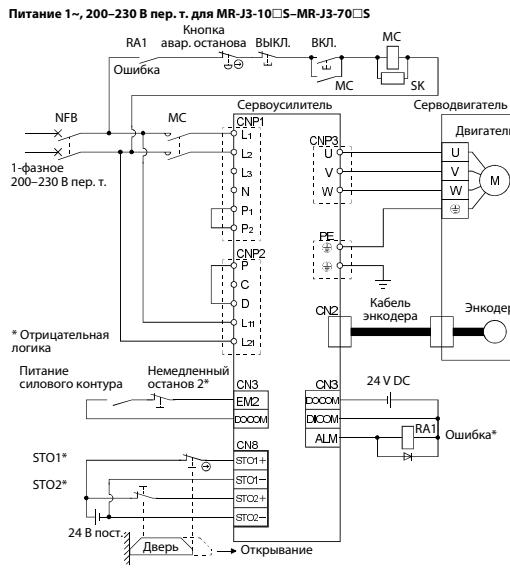
- Эксплуатируйте сервопривод только в окружающих условиях, названных в руководстве по эксплуатации сервоусилителя. Сервопривод нельзя подвергать воздействию пыли, масляного тумана, едких или воспламеняющихся газов, сильной вибрации или ударов, высокой температуры, конденсации или влаги. Эксплуатация прибора в таких недопустимых окружающих условиях порождает опасность удара током, взрыва, повреждения или ускоренного старения прибора.
- При монтаже следите за тем, чтобы через вентиляционные прорези в сервоусилителе не попали стружки от сверления или кусочки проводов, так как они могут вызвать короткое замыкание.
- Не доправляйтесь до токоведущих деталей сервоусилителя, например, клемм или разъемов.
- Не доправляйтесь до сервоусилителя, серводвигателя или опционального тормозного резистора во время или вскоре после их работы под напряжением. Эти компоненты сильно нагреваются - опасность ожога.
- Сервоусилитель MELSERVO MR-J3-BSafety отвечает требованиям по ЭМС, предъявляемым стандартом DIN EN 61800 (часть 3 "ЭМС") к электроприводам с изменяемой частотой вращения.
- Монтаж должен соответствовать стандарту EN 50274.
- Электропроводка должна соответствовать стандарту EN 60204-1.
- Источник питания должен быть способен буферизовать краткие исчезновения напряжения длительностью 20 мс (в соответствии со стандартом EN 60204-1).

##### Силовые клеммы

Обозначение	Сигнал
L1, L2, L3	Питание силового контура
L11, L21	Питание контура управления
N <sup>①</sup>	Опциональный тормозной блок
p <sup>②</sup> , C, D	Опциональный тормозной резистор / тормозной блок
U, V, W	Выход для серводвигателя
P1, P2	—
PE	Защитный провод

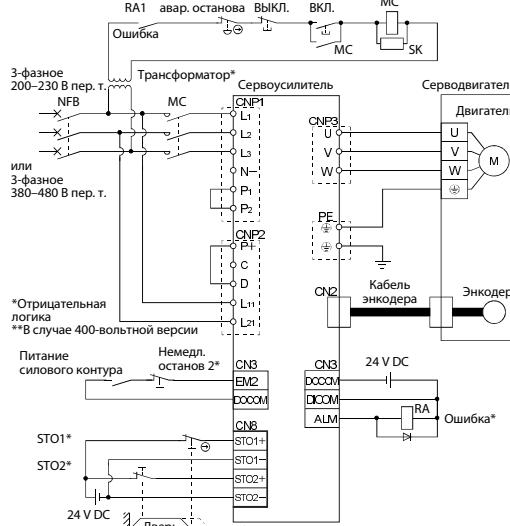
① В случае 400-вольтовой версии: P1;

② В случае 400-вольтовой версии: N-



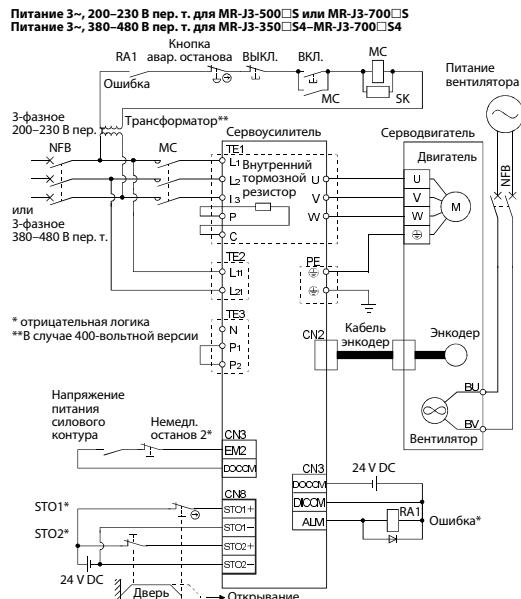
Питание 3~, 200–230 В пер. т. для MR-J3-10□S-MR-J3-350□S  
Питание 3~, 380–480 В пер. т. для MR-J3-60□S4-MR-J3-200□S4

Кнопка



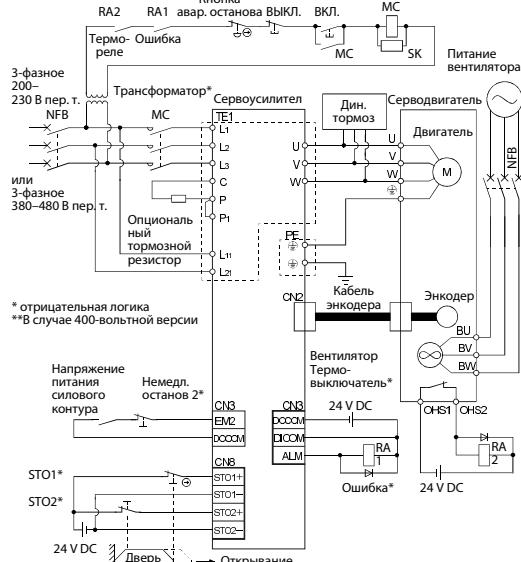
ПРИМЕЧАНИЕ

При использовании функции "Безопасный останов" (STO) сигналы STO1 и STO2 должны отключаться одновременно. STO1 и STO2 можно отключать при неподвижном серводвигателе.



Питание 3~, 200–230 В пер. т. для MR-J3-11K□S-MR-J3-22K□S  
Питание 3~, 380–480 В пер. т. для MR-J3-11K□S4-MR-J3-22K□S

Кнопка



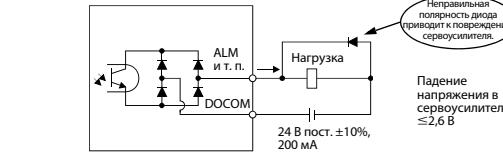
Если вы хотите выполнить электропроводку по положительной логике, соблюдайте следующие электротехнические нормы:

#### Цифровые входы DI-1 при положительной логике (CN3)



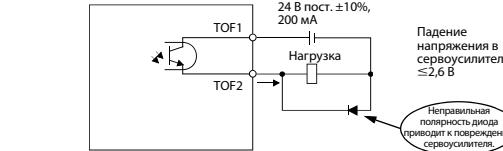
**Цифровые выходы DO-1 при положительной логике (СНЭ)**

Сервоусилитель

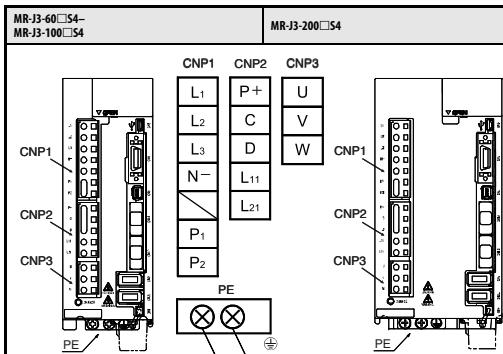
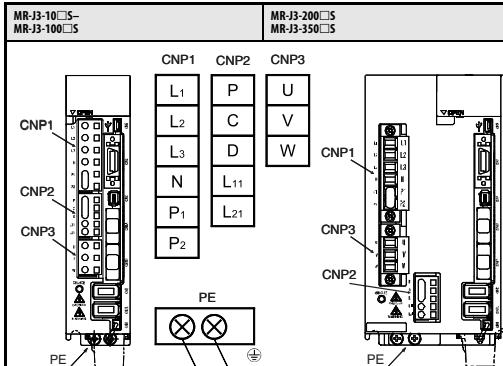


#### **Цифровые выходы TOF при положительной логике (CN8)**

Сервоусилитель



## Разводка клемм



## Применимые серводвигатели

MR-13-§S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/13	053/13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>(1)</sup> /103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/ 152(4)/ 202(4)	103/ 153	152	153(4)/ 203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/ 503	352/ 502	503(4)	502
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	601(4)/ 701M(4)/ 702
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4) 12K(4) 11K1M(4) 11K2(4)
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4) 15K1M(4) 15K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	20K1(4) 25K1 22K1M(4) 22K2(4)

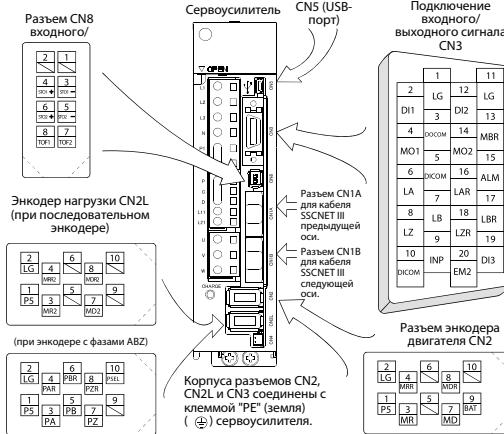
① Серводвигатель HF-JP734 можно применять только с 400-вольтным сервоусилителем (HF-1500000).

ПРИМЕЧАНИЕ

Прочая информация о конфигурировании совместимых серводвигателей и выполнении электропроводки для серводвигателей имеется в руководстве по эксплуатации.

## 6 Сигналы

### 6.1 Сигнальные провода



### 6.2 Операнды ввода-вывода

Символ	Операнд	Разъем	Контакт
EM2	Немедленный останов 2		20
DI1	Верхний концевой выключатель (FLS)	CN3	2
DI2	Нижний концевой выключатель (RLS)		12
DI3	Бесконтактный выключатель (DOG)		19
STO1-	Входной сигнал STO 1, минусовой	CN8	3
STO1+	Входной сигнал STO 1, плюсовой		4
STO2-	Входной сигнал STO 2, минусовой		5
STO2+	Входной сигнал STO 2, плюсовой		6

### Выходные сигналы

Символ	Операнд	Разъем	Контакт
ALM	Неполадка		15
MBR	Автоматическое переключение удерживающего тормоза		13
INP	В позиции (позиционирование завершено)	CN3	9
IA	Импульс фазы "А" энкодера (дифференциальные выходы)		6
LAR			16
LB	Импульс фазы "В" энкодера (дифференциальные выходы)		7
LBR			17
LZ	Импульс фазы "Z" энкодера (дифференциальные выходы)		8
LZR			18
M01	Аналоговый вывод для мониторинга 1	CN8	4
M02	Аналоговый вывод для мониторинга 2		14
TOF1	TOF1 (сообщение "Кругящий момент выкл. 1")		8
TOF2	TOF2 (сообщение "Кругящий момент выкл. 2")		7

### Питание

Символ	Операнд	Разъем	Контакт
DICOM	Опорный потенциал цифровых входов		5
DOCOM	Опорный потенциал цифровых выходов	CN3	10
LG	Опорный потенциал аналоговых сигналов		3
SD	Экран	Корпус	11

### Дополнительные выходные сигналы (активируемые внутренними параметрами)

Символ	Операнд
RD	Готовность
DB	Автоматическое переключение динамического тормоза двигателя
SA	Достижена частота вращения
TLC	Ограничение крутящего момента
ZSP	Нулевая частота вращения
WNG	Предупреждение
BWNG	Предупреждение о батарее
COPD	Переменное усиление
ABSV	Стирание абсолютного положения

## 7 Техническое обслуживание и ремонт

### 7.1 Проверки



#### ОПАСНОСТЬ

- Прежде чем приступить к техническому обслуживанию или ремонтным работам, выждите как минимум 15 минут, пока не погаснет сигнальная лампа "CHARGE". После этого с помощью тестера или т. п. убедитесь в том, что напряжение на клеммах (+) и (-) снизилось до безопасной величины. Иначе имеется опасность удара током. Прежде всего обязательно проверьте, погасла ли сигнальная лампа "CHARGE" с передней стороны сервоусилителя.
- Техническое обслуживание и ремонтные работы разрешаются выполнять только электрику признанной квалификации, знающему стандарты безопасности в технике автоматизации. Иначе имеется опасность поражения электричеством. Если необходим ремонт или замена деталей, обратитесь в наше региональное торговое представительство или в одному из наших региональных партнеров по сбыту.



#### ВНИМАНИЕ

- В сервоусилителе нельзя выполнять проверку изоляции (измерение сопротивления изоляции) с помощью прибора для проверки изоляции, так как это может привести к неправильному функционированию сервоусилителя.
- Не пытайтесь ремонтировать прибор на своем предприятии и не разбирайте прибор.

Рекомендуется регулярно выполнять следующие проверки:

- ① Надежно ли затянуты винты всех клемм. Ослаблены винты подтянутые.
- ② Нет ли необычных шумов в области подшипников серводвигателя, тормоза и т. п.
- ③ Нет ли повреждений и обрывов кабелей. Интервалы проверок должны соответствовать нагрузке.
- ④ Надежно ли соединены все разъемы на сервоусилителе.
- ⑤ Чистотность разъемов и состояние устройств, воспринимающих тянувшие силы.
- ⑥ Нет ли отложений пыли на сервоусилителе.
- ⑦ Не исходит ли необычных шумов от сервоусилителя.
- ⑧ Состояние вала двигателя и соединенных с ним деталей.

### 7.2 Срок службы

Необходимо регулярно заменять нижеперечисленные детали. При обнаружении повреждения детали она должна быть заменена сразу, даже если срок ее службы еще не истек. Срок службы может оказатьсякороче в связи с особенностями применения и чрезвычайными окружающими условиями. Запчасти поставляет региональное торговое представительство или дилер.

Деталь	Ориентировочный срок службы								
Серво-усилитель	<table border="1"> <tr> <td>Слаживающий конденсатор</td> <td>10 лет<sup>①</sup></td> </tr> <tr> <td>Реле</td> <td>Количество процессов включения и немедленного останова: 100 000</td> </tr> <tr> <td>Вентилятор</td> <td>10 000–30 000 часов (2–3 года)</td> </tr> <tr> <td>Батарея для системы абсолютных значений</td> <td>См. соответствующий раздел руководства по эксплуатации.</td> </tr> </table>	Слаживающий конденсатор	10 лет <sup>①</sup>	Реле	Количество процессов включения и немедленного останова: 100 000	Вентилятор	10 000–30 000 часов (2–3 года)	Батарея для системы абсолютных значений	См. соответствующий раздел руководства по эксплуатации.
Слаживающий конденсатор	10 лет <sup>①</sup>								
Реле	Количество процессов включения и немедленного останова: 100 000								
Вентилятор	10 000–30 000 часов (2–3 года)								
Батарея для системы абсолютных значений	См. соответствующий раздел руководства по эксплуатации.								

- ① На этот срок влияют пиковые токи и потеря емкости. Срок службы зависит, в основном, от температуры окружающего воздуха и условий эксплуатации. Вышеуказанный срок службы конденсаторов достигается при эксплуатации в нормальной, кондиционируемой окружающей среде. (Максимальная температура окружающего воздуха: 40°C)

## 8 Транспортировка и хранение



#### ВНИМАНИЕ

- Во избежание повреждения преобразователя используйте правильные подъемные средства для его транспортировки.
- Не упаковывайте упакованные сервоусилители более высокими штабелями, чем это разрешено.
- Не поднимайте серводвигатель за кабели, вал двигателя или энкодер.
- Смонтируйте сервоусилитель на стенке достаточной несущей способности с соблюдением правиловедства для эксплуатации.
- Чтобы взобраться выше, не хватайтесь за приборы и не опирайтесь на них ногами. Не ставьте на приборы тяжелые предметы.
- Информация о транспортировке опциональной батареи и обращении с ней можно найти в руководстве по эксплуатации сервоусилителя MR-J3-BSafety и модуля безопасности MR-J3-D05.

Соблюдайте следующие условия хранения и эксплуатации.

Окружающая среда	Условие	
	Сервоусилитель	Серводвигатель
Температура окр. возд.	Эксплуатация	от 0°C до +55°C (без образования льда)
	Хранение	− от 20°C до +65°C (без образования льда)
Допустимая относительная влажность воздуха	Эксплуатация	макс. 90% (без образования льда)
	Хранение	макс. 80% (без образования конденсата)
Окружающие условия		только для помещений (без агрессивных газов, масляного тумана, пыли и грязи)
Высота установки		макс. 1000 м над уровнем моря
Вибростойкость		макс. 5,9 м/с <sup>2</sup> /лот 10 до 55 Гц (в направлениях X, Y и Z)
		См. предписания по технике безопасности в разделах руководства по эксплуатации сервоусилителя.

### 9.1.3 Сервоусилитель (400 В пер. т., до 22 кВт)

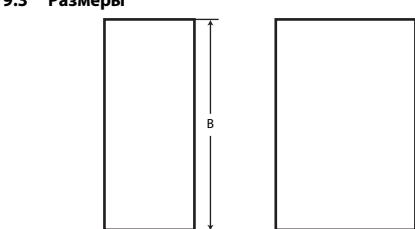
Свойство	MR-J3-□S4				
	60B 100B	200B 350B	400B 500B	700B 11KB	11KB 15KB 22KB
Питание силового контура	3-фазное 380–480 В пер. т., 50/60 Гц				

Все прочие данные совпадают с разделом 9.1.1.

### 9.2 Модуль безопасности MR-J3-D05

Свойство	Данные	
	Питание системы управления	Количество управляемых осей
Питание	24 В постоянн., 500 мА	2 оси, возможно независимое управление
Входы безопасности для устройств безопасности	4 входа (2 входа x 2 оси), положительная или отрицательная логика	
Входы безопасности для устройств повторного запуска	2 входа (1 вход x 2 оси), положительная или отрицательная логика	
Функции безопасности	<ul style="list-style-type: none"> <li>● Безопасный останов (STO) в соответствии со стандартом EN IEC 61800-5-2</li> <li>● Safe Stop 1 (SS1) в соответствии со стандартом EN IEC 61800-5-2</li> <li>● Аварийный останов, аварийное выключение в соответствии со стандартом EN IEC 60204-1</li> </ul>	
Задержка срабатывания	макс. 10 мс для "безопасного останова" (STO)	
Нормы безопасности	EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2	
Среднее ожидаемое время работы до возникновения опасной неисправности	MTTFd = 100 [лет]	
Надежность выявления ошибок в системе или части системы	DC = 90 [%]	
Средняя вероятность возникновения опасных неполадок	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/час]	
Настраиваемое время задержки	0 с. 1,4 с. 2,8 с. 9,8 с. 30,8 с ±2 % (дополнительно для оси A: 5,6 с.)	

### 9.3 Размеры



Сервоусилитель	Ш [мм]	В [мм]	Г [мм]	Масса [кг]
	MR-J3-10□S/20□S	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>④</sup>
MR-J3-40□S/60□S	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>④</sup>	1,0
MR-J3-70□S/100□S	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>④</sup>	1,4
MR-J3-60□S/100□S4	60	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	1,7
MR-J3-200□S(4)/350□S(4)	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	2,1 (2,3 <sup>③</sup> )
MR-J3-350□S/500□S(4)	130	250	200 <sup>①</sup> ④	4,6
MR-J3-700□S(4)	172	300	200 <sup>①</sup> ④	6,2
MR-J3-11K□S(4)-22K□S(4)	260	400	200 <sup>①</sup> ④	18 (19 <sup>②</sup> )

① без батареи MR-J3-BAT

② MR-J3-22K□S / MR-J3-22K□S4

③ MR-J3-350□S

④ без разъема

Модуль безопасности	Ш [мм]	В [мм]	Г [мм]	Масса [кг]
	MR-J3-D05	22,5	192	86

# MR-J3

## Wzmacniacze serwo i silniki serwo

### Instrukcja instalowania i wzmacniaczy serwo MR-J3-BSafety oraz logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-D05

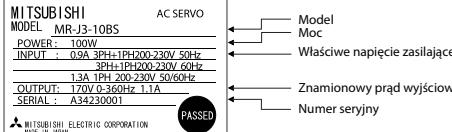
Nr art. 231371 PL, wersja B, 29092010

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokio, Japonia

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Niemcy

Wszelkie prawa zastrzeżone. Właściwości wymienionych produktów oraz dane techniczne nie oznaczają deklaracji udzielenia gwarancji.

#### Tabliczka znamionowa



#### Kod modelu

MR - J3 - 10 B S □																																	
Serwomotor	Oznaczenie   Zasilanie																																
AC Mitsubishi ogólnego zastosowania z serii MELSERVO-J3	Brak   3-fazowe 200 V AC lub 1-fazowe 200 V AC																																
4   3-fazowe 400 V AC																																	
S: Zgodny ze standardem bezpieczeństwa napędu																																	
B: Kompatybilny z SSCNET III																																	
<table border="1"> <thead> <tr> <th>Oznaczenie</th><th>Zasilanie</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>10</td><td>0,1</td></tr> <tr> <td>20</td><td>0,2</td></tr> <tr> <td>40</td><td>0,4</td></tr> <tr> <td>60</td><td>0,6</td></tr> <tr> <td>70</td><td>0,75</td></tr> <tr> <td>100</td><td>1</td></tr> <tr> <td>200</td><td>2</td></tr> <tr> <td>350</td><td>3,5</td></tr> <tr> <td>500</td><td>5</td></tr> <tr> <td>700</td><td>7</td></tr> <tr> <td>11 k</td><td>—</td></tr> <tr> <td>15 k</td><td>—</td></tr> <tr> <td>22 k</td><td>—</td></tr> <tr> <td>—</td><td>—</td></tr> <tr> <td>—</td><td>—</td></tr> </tbody> </table>		Oznaczenie	Zasilanie	10	0,1	20	0,2	40	0,4	60	0,6	70	0,75	100	1	200	2	350	3,5	500	5	700	7	11 k	—	15 k	—	22 k	—	—	—	—	—
Oznaczenie	Zasilanie																																
10	0,1																																
20	0,2																																
40	0,4																																
60	0,6																																
70	0,75																																
100	1																																
200	2																																
350	3,5																																
500	5																																
700	7																																
11 k	—																																
15 k	—																																
22 k	—																																
—	—																																
—	—																																

## 1 O niniejszym dokumencie

Niniejszy dokument jest tłumaczeniem oryginalnej, angielskiej wersji.

### 1.1 Dokumentacja do serwomacniacza bezpieczeństwa MELSERVO serii MR-J3-BSafety i logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-D05

Niniejsza instrukcja opisuje montaż serwomacniacza MR-J3-BSafety oraz logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-D05.

Dodatkowe informacje na temat tych urządzeń, zawarte są w następujących podręcznikach:

- Instrukcja obsługi serwomacniacza MR-J3-BSafety/MR-J3-D05, Nr kat.: SH(NA)030084

- Instrukcja obsługi serwisników (tom 2), nr kat.: SH(NA)030041

Można je bezpłatnie pobrać z naszej strony internetowej [www.mitsubishi-automation.pl](http://www.mitsubishi-automation.pl).

Jeśli w związku z programowaniem lub działaniem sprzętu opisanego w tej instrukcji mają Państwo jakikolwiek pytania, prosimy o kontakt z właściwym biurem handlowym lub oddziałem Mitsubishi.

Ponadto, montowanie urządzeń ochronnych również wymaga szczególnych umiejętności technicznych, które w tym dokumencie nie zostały szczegółowo opisane.

### 1.2 Funkcje tego dokumentu

Niniejsza instrukcja uczy personel techniczny producenta maszyn i/lub operatora maszyny, jak bezpieczeństwo obsługiwany serwomacniacz MR-J3-BSafety oraz logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05.

Niniejszy dokument nie stanowi instrukcji obsługi maszyny, z którą system serwo bezpieczeństwa jest lub będzie zintegrowany. Tego rodzaju informacje można znaleźć w podręcznikach obsługi maszyn.

### 1.3 Określenia związane z bezpieczeństwem

#### 1.3.1 Funkcja zatrzymania zgodnie z IEC 61800-5-2

- ① Funkcja STO (odsyłamy do IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
Funkcja STO jest zintegrowana w MR-J3-BSafety. STO jest funkcją zatrzymania, używaną do wyłączenia dopływu energii do silników, które wytwarzają moment obrotowy. MRJ3-BSafety elektronicznie odcina w serwomacniaczu dopływ zasilania. Przeznaczenie tej funkcji bezpieczeństwa jest następujące:  
  - Niekontrolowane zatrzymanie zgodnie z kategorią zatrzymania 0 wg. IEC 60204-1
  - Przewidziana do zapobiegania przed nieoczekiwany uruchomieniem

- ② Funkcja SS1 (odsyłamy do bezpiecznego zatrzymania 10opóźnionego w czasie wg. IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3)  
SS1 jest funkcją, która po upływie ustalonego wcześniej czasu liczonego od rozpoczęcia przez serwisnik hamowania, inicjuje funkcję STO. Ten czas opóźnienia można ustawić za pomocą logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-D05.

Cel tej funkcji bezpieczeństwa jest następujący. Funkcja SS1 może zostać zrealizowana przez połączenie MR-J3-BSafety z MR-J3-D05.  

- Kontrolowane zatrzymanie zgodnie z kategorią zatrzymania 1 wg. IEC 60204-1

#### 1.3.2 Działania związane z bezpieczeństwem wg. normy IEC 60204-1

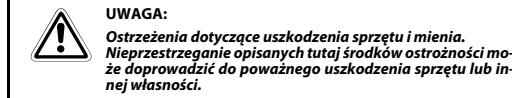
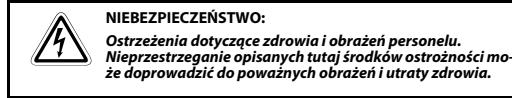
- ① Zatrzymanie awaryjne (odsyłamy do IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 Zatrzymanie Awaryjne)  
We wszystkich trybach pracy zatrzymanie awaryjne musi mieć znaczenie nadzorne w stosunku do wszystkich innych funkcji oraz elementów wykonawczych. Zasilanie doprowadzone do częściowej maszyny, która może wytwarzać niebezpieczną sytuację, musi zostać natychmiast zjęte (kategoria zatrzymania 0) lub musi być wysterowane tak, aby najszybciej, jak to jest możliwe, wstrzymać stan zagrożenia. Ponowne uruchomienie nie jest dopuszczalne, nawet po usunięciu przyczyny powstania stanu zagrożenia.

- ② Wyłączenie awaryjne (odsyłamy do IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 Wyłączenie Awaryjne)  
Zdjęcie z urządzeń napędowych napięcia zasilającego celem wyeliminowania zagrożenia elektrycznego oraz celem spełnienia wyżej wymienionych norm bezpieczeństwa.

## 2 Instrukcje związane z bezpieczeństwem

Ten rozdział poświęcony jest Twojemu własnemu bezpieczeństwu oraz bezpieczeństwu operatorów sprzętu. Przed rozpoczęciem prac montażowych prosimy ten rozdział uważnie przeczytać.

Występujące w niniejszej instrukcji specjalne ostrzeżenia, które są ważne dla poprawnego i bezpiecznego używania produktów, są wyraźnie wyróżnione w następujący sposób:



#### 2.1 Osoby zaznajomione z zagadnieniami bezpieczeństwem

Serwomacniacz MR-J3-BSafety może być montowany wyłącznie przez osoby zaznajomione z zagadnieniami bezpieczeństwa. Za osoby zaznajomione z zagadnieniami bezpieczeństwa uznaje się osoby, które:

- odbyły stosowne szkolenia techniczne. Prosimy zwrócić uwagę na odpowiednie szkolenie techniczne, prowadzone w lokalnym biurze Mitsubishi Electric. W celu ustalenia terminu i miejsca szkolenia należy skontaktować się z lokalnym przedstawicielem Mitsubishi Electric.
- zostały przeszkolone przez odpowiedzialnych operatorów maszyn w zakresie obsługi maszyny i aktualnie obowiązujących zasad bezpieczeństwa i
- mają dostęp do instrukcji obsługi serwomacniacza MR-J3-BSafety oraz logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-D05, przeczytali te podręczniki i zaznajomiły się z nimi,
- mają dostęp do instrukcji obsługi urządzeń bezpieczeństwa (na przykład światlnich barier bezpieczeństwa), podłączanych do systemu sterowania bezpieczeństwem i zapoznały się z treścią tych dokumentów.

### 2.2 Zastosowania urządzenia

Serwomacniacz MR-J3-BSafety spełnia poniższe normy bezpieczeństwa, jest kompatybilny wstecz z serią MR-J3 i może być używany zarówno z logicznym modelem bezpieczeństwa MR-J3-D05, jak i certyfikowanymi przekaźnikami bezpieczeństwa sterującymi lub sterownikami bezpieczeństwa. Może być używany ...

- zgodnie z EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 Kategoria 3<sup>(1)</sup>)
- zgodnie z IEC 61508 SIL 2
- zgodnie z IEC 61800-5-2 SIL 2
- zgodnie z IEC 60204-1 Kategoria Zatrzymania 0

① Aktualna tylko do 29.12.2009. Od tego dnia obowiązuje tylko norma EN ISO 13849-1.

#### 2.3 Prawidłowe zastosowanie

Serwomacniacz MELSERVO MR-J3-BSafety oraz logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05, mogą być używane tylko w obrębie określonych parametrów eksploatacyjnych (napięcie, temperatura, itp.; sprawdź w instrukcji obsługi rozdział "Dane techniczne"). Mogą być używane wyłącznie przez wykwalifikowany personel i tylko w maszynie, do której zostały zamontowane oraz pierwotnie oddane do użytku przez wykwalifikowany personel, zgodnie z instrukcją obsługi serwomacniacza MELSERVO MR-J3-BSafety i logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-D05.

Mitsubishi Electric Co. nie akceptuje roszczeń o odpowiedzialność, jeśli sprzęt używany jest w jakikolwiek innym sposób, lub, jeśli zostały zrobione modyfikacje urządzenia nawet związane z montażem i instalacją.

- Jak opisano w IEC 61800-5-2, funkcja STO (bezpieczne wyłączenie momentu) nie dopuszcza tylko do tego, aby serwomacniacz dostarczał energię do silnika serwo. Nie gwarantuje, że wskutek zewnętrznych lub nieprzewidzianych sił, walek serwisinika nie będzie się obracał. Jeśli na osi napędu działa zewnętrzna siła, należy zastosować dodatkowe środki bezpieczeństwa, jak hamulec lub przeciwwagi.

- Serwomacniacz MELSERVO MR-J3-BSafety spełnia wymagania na przewodzone emisje w połączeniach sieci zasilającej, w zakresie częstotliwości od 150 kHz do 30 MHz.  
(Podstawa do obliczeń: Standard produktu EN 61800, elektryczne systemy napędowe mocy o regulowanej prędkości, Część 3: EMC)

#### UWAGA

Serwomacniacz MR-J3-BSafety oraz logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05, spełniają dyrektywę EMC 2004/108/EC i odpowiadają wymaganiom normy EN161800-3:2004 (Środowisko drugie/systemy napędowe, kategoria „C3”). Dlatego serwomacniacz MR-J3-BSafety oraz logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05 są przeznaczone do stosowania wyłącznie w środowisku przemysłowym, a nie do użytku prywatnego.

#### 2.5 Pozostałe zagrożenia

Konstruktorzy maszyn są odpowiedzialni za całkowitą ocenę ryzyka i wszystkich, związanych z tym zagrożeń. Poniżej znajdują się pozostałe zagrożenia, związane z funkcją STO/EMG. Mitsubishi nie ponosi odpowiedzialności za jakiekolwiek uszkodzenia lub urazy spowodowane przez pozostałe zagrożenia.

#### UWAGA

- Funkcja SS1 gwarantuje tylko czas opóźnienia przed włączeniem STO/EMG. Pełną odpowiedzialność za prawidłowe ustawienie tego czasu opóźnienia ponosi firma i/lub osoba odpowiedzialna za instalację i oddanie do użytku systemu związanego z bezpieczeństwem. System, jako całość, musi przejść procedurę poświadczania standardów bezpieczeństwa.

- Gdy czas opóźnienia SS1 jest krótszy niż wymagany czas hamowania serwisinika, jeśli funkcja wyムoszonego zatrzymania ma awarię, lub w czasie, gdy serwisinik jeszcze się obraca funkcja STO/EMG jest włączona, serwisinik zostanie zatrzymany przy użyciu hamowania dynamicznego lub przez hamowanie wybiegowe.

- W celu poprawnego wykonania instalacji, okablowania i nastawy, należy gruntownie przeczytać instrukcję do poszczególnych elementów związkanych z bezpieczeństwem.

- Należy zapamiętać, aby wszystkie związane z bezpieczeństwem wyłączniki, przekaźniki, czujniki, itp., spełniały wymagane normy bezpieczeństwa. Wspomniane w niniejszej instrukcji elementy Mitsubishi Electric, które związane są z bezpieczeństwem, mają poświadczenie TUV Rheinland o zgodności z wymaganiami EN ISO 13849-1 Kategoria 3, PL d, EN 954-1 Kategoria 3 oraz IEC 61508 SIL 2.

- Bezpieczeństwo nie jest zapewnione, dopóki elementy związane z bezpieczeństwem systemu nie zostaną całkowicie zainstalowane lub ustawione.

- Wymieniacz serwomacniacza MR-J3-BSafety lub logiczną jednostkę bezpieczeństwa należy sprawdzić, czy nowe części są dokładnie takie same jak te, które zostały zastąpione. Gdy tylko zostaną zainstalowane, należy przed oddaniem systemu do użytku zweryfikować charakterystyki i skuteczność funkcji bezpieczeństwa.

- Przeprowadzić ocenę wszelkich zagrożeń i certyfikację poziomu bezpieczeństwa maszyny lub systemu jako całości. Zaleca się, aby zewnętrzne ciało zarządzające, jak np. TUV Rheinland, nadzorowało ostateczną certyfikację bezpieczeństwa systemu.

- Aby zapobiec nagromadzeniu się wielokrotnych awarii, należy w regularnych odstępach czasu (uznanych za konieczne przez właściwą normę bezpieczeństwa) przeprowadzać kontrolę usterek. Niezależnie od poziomu bezpieczeństwa systemu, kontrola usterek powinna być przeprowadzona co najmniej raz w roku.

- Jeśli w mostku przetwornicy zostanie równocześnie uszkodzona górną i dolny tranzystor mocy, serwisinik może poruszyć się najwyższym 0,5 obrotu.

#### 2.6 Usuwanie

Nieużywane lub uszkodzone urządzenie należy zawsze usuwać zgodnie z obowiązującymi krajowymi przepisami o usuwaniu odpadów (np. Europejski kod odpadu 16 02 14).

### 3 Opis produktu

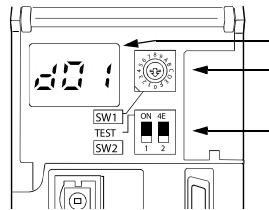
#### 3.1 Serwoczmacniacz MR-J3-BSafety

##### 3.1.1 Opis funkcji

- Serwoczmacniacz MR-J3-BSafety, poprzez szybką synchroniczną sieć SSCNET III, otrzymuje z systemu sterowania sygnał polecenia, wzmacnia ten sygnał i przesyła do silnika serwo prąd elektryczny, aby wytworzyć ruch proporcjonalny do sygnału polecenia. Sygnał polecenia przedstawia żądaną prędkość, moment lub pozycję.
- Serwoczmacniacz MR-J3-BSafety ma wbudowaną funkcję STO (bezpieczenie wyłączenia momentu). Funkcja STO bezpiecznie pozbawia silnik dopływu energii, bez galwanicznego odłączania serwoczmacniaca od źródła zasilania. Funkcja bezpiecznego zatrzymania 1 (SS1) może zostać zrealizowana przez dodanie modułu MR-J3-D05.
- Enkoder strony obciążenia może być wykorzystany do odczytu sygnału sprzężenia zwrotnego od położenia, co pozwoli zrealizować w pełni zamkniętą pętlę pozycyjnego sprzężenia zwrotnego. Przez ustawienie parametrów można wybrać następujące tryby pracy:
  - sterowanie w pętli zamkniętej
  - sterowanie w pętli półzamkniętej
  - sterowanie w pętli podwójnej

Po szczegółowe informacje dotyczące konfiguracji i ustawienia tych funkcji sterujących, odsyłamy do instrukcji obsługi serwoczmacniaca MR-J3-BSafety i logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-D05.

##### 3.1.2 Elementy sterujące



#### 3.2 Logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05

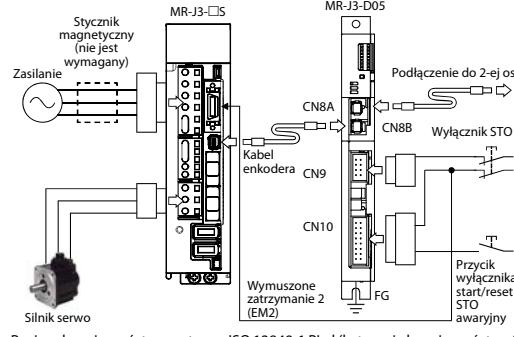
##### 3.2.1 Opis funkcji

Logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05 realizuje funkcje wymuszonego zatrzymania, gdy używany jest w połączeniu z funkcją STO (bezpieczenie momentu) serwoczmacniacy MR-J3-BSafety. Jeden logiczny moduł bezpieczeństwa obsługuje wymuszone zatrzymanie dla 2 osi. MR-J3-D05 jest również kompatybilny z funkcją hamowania zatrzymania awaryjnego serwoczmacniacy MR-J3-BSafety.

Przegląd funkcji bezpieczeństwa MR-J3-D05:

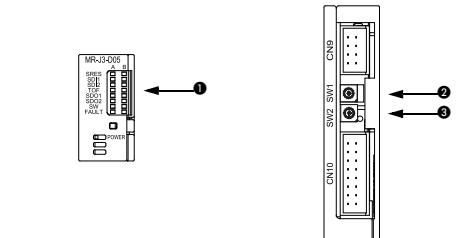
- Bezpieczenie wyłączenie momentu (STO) zgodnie z EN 61800-5-2
- Bezpieczenie zatrzymanie 1 (SS1) zgodnie z EN 61800-5-2
- Wylączanie awaryjne (EMG Off) zgodnie z IEC 60204-1 9.2.5.4.3
- Zatrzymanie awaryjne (EMG Stop) zgodnie z IEC 60204-1 9.2.5.4.3

##### 3.2.2 Schemat konfiguracji systemu



Poziom bezpieczeństwa systemu: ISO 13849-1 PL d (kategoria bezpieczeństwa 3)

##### 3.2.3 Elementy sterujące



Nr	Nazwa	Opis
①	Wyświetlacz	3-cyfrowy, 7-segmentowy wyświetlacz LED, pokazuje status serwo i numer alarmu.
②	SW1 Obrotowy przełącznik boru ustawienia osi	Używany do nastawy numeru osi serwoczmacniaca.
③	SW2 Przeliczniak wyboru pracy testowej	Przeliczniak SW2-1 używany jest do wykonania trybu pracy testowej, przy użyciu oprogramowania konfiguracyjnego MR Configurator. Przeliczniak SW2-2 jest wolny. (Dopinować ustawienia w dolnym położeniu).

**UWAGA**  
Po dalsze szczegóły związane ze wskazaniem wyświetlacza serwoczmacniaca oraz ustawieniem przeliczników, odsyłamy do instrukcji obsługi serwoczmacniaca MR-J3-BSafety i logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-D05.

Nr	Nazwa	Opis
①	Wskazniki stanu LED	Używane do monitorowania wszystkich sygnałów bezpieczeństwa modułu MR-J3-D05.
②	SW1 Przeliczniaki obrotowe do nastawy czasu opóźnienia	Przy kontrolowanym hamowaniu serwosilnika, używane do ustawiania czasu opóźnienia bezpieczeństwa zatrzymania 1(SS1), przed odcięciem dopływu energii do silnika serwo.
③	SW2	

##### Ustawienia przełączników obrotowych (SW1 i SW2) i czas opóźnienia osi A/B [s]

OS A	0 s B					
	0	1,4	2,8	5,6	9,8	30,8
0	0	1	2	—	3	4
1,4	—	—	5	—	6	7
2,8	—	—	8	—	9	A
5,6	—	—	—	—	B	C
9,8	—	—	—	—	G	E
30,8	—	—	—	—	—	F

Na przełącznikach SW1 i SW2 należy nastawić te same wartości.

#### 4 Montowanie/demontaż

Kierunki montowania i odstęp

	UWAGA
● Sprzęt musi być zainstalowany w określonym kierunku. W przeciwnym razie może wystąpić awaria.	● Sprzęt musi być zainstalowany w określonym kierunku. W przeciwnym razie może wystąpić awaria.

● Pomiędzy wzmocniaczem serwo i ściankami wewnętrznej szafki sterowniczej lub innym sprzętem należy zostawić wymagane odstępy.

● Serwoczmacniacz MR-J3-BSafety i dodatkowy logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05, mogą być zamontowane tylko w szafce elektrycznej. Nie wolno instalować takiego serwoczmacniaca i serwosilnika, który był uszkodzony lub brakował w nim jakiejkolwiek części.

● Nie wolno blokować drogi wlotu i wylotu powietrza do z serwoczmacniaca i serwosilnika, który ma wentylator chłodzący.

● Gdy używany jest sprzęt wytwarzający ciepło, jak np. moduł hamowania dynamicznego, należy go zainstalować uwzględniając całkowicie wygenerowane ciepło, tak aby nie wpływalo na serwoczmacniacz.

● Wzmocniacz serwo należy zainstalować na pionowej ścianie w kierunku do niej prostopadły.

● Podczas instalowania urządzenia w szafce sterowniczej nie wolno dopuścić, aby metalowe wiórki i fragmenty przewodów dostaly się do wzmocniacza serwo.

● Nie dopuścić do sytuacji, aby przez otwory w szafce sterowniczej lub wentylator chłodzący zainstalowany w suficie dostali się do wzmocniacza serwo olej, woda, pył metalowy, itp.

● Jeśli szafka sterownicza instalowana jest w miejscu, w którym znajduje się duzo gazów toksycznych, brudu i pyłu, wówczas, chcąc nie dopuścić do przedostania się takich materiałów do szafki sterowniczej, należy doprowadzić do niej oczyszczone powietrze. (Wymusić przepływ czystego powietrza zewnętrzne do środka szafki sterowniczej, doprowadzając do wyższego ciśnienia niż jest na zewnątrz szafki).

● Przytwierdzić serwoczmacniacz MR-J3-BSafety i logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05 do pomocniczych śrub mocujących, umieszczonej w górnych i dolnych otworach montażowych tych urządzeń.

● Gdy logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-D05 używany jest w kombinacji ze wzmocniaczem MR-J3-BSafety, logiczny moduł bezpieczeństwa należy połączyć do serwoczmacniaca przy użyciu kabla MR-D05UDL. Po stronie serwoczmacniaca kabel podłączyć do złącza CN8, a po stronie logicznego modułu bezpieczeństwa do złącza CN8A lub CN8B.

① 120 mm lub więcej, dla wzmocniaczy serwo MR-J3-BSafety z zakresu mocy znamionowych 11 kW-22 kW.

#### 5 Instalacja elektryczna i okablowanie

##### NIEBEZPIECZEŃSTWO

- Aby nie dopuścić do porażenia elektrycznego lub zniszczenia produktu, należy przed rozpoczęciem instalowania lub przed okablowaniem, rozłączyć z zewnątrz wszystkie fazy zasilającej.
- Przed montażem instalacji elektrycznej należy wyłączyć zasilanie i odziekać przynajmniej 15 minut, dopóki nie zgąśnie lampa wskaznika napięcia.
- Wszystkie połączenia muszą być zrobione zgodnie z normą IEC 60204-1.
- Wzmocniacz i silnik serwo należy pewnie i bezpiecznie uziemić.

##### UWAGA

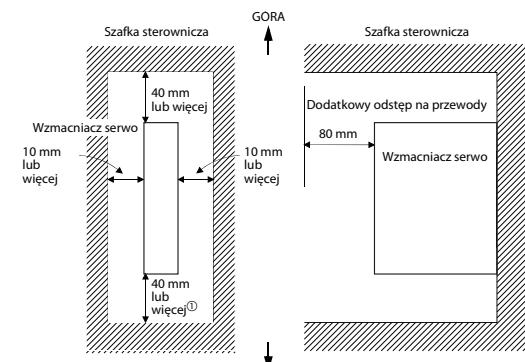
- Wzmocniaczy serwo należy używać w warunkach otoczenia zawartych w ogólnych danych technicznych, opisanych w instrukcji obsługi wzmocniacza serwo. Nie wolno używać produktu w obszarach zapalonech, oparach oleju, pyłach przewodzących, żrących lub palnych gazach, narażać na drgania lub uderzenia, wystawiać na działanie wysokiej temperatury, parę skroplonej lub wiatru i deszczu. Jeśli produkt używany jest w takich miejscach, jak opisane wyżej, może to spowodować porażenie elektryczne, pożar, nieprawidłowe działanie, uszkodzenie lub pogorszenie właściwości.
- Nie wolno dopuścić do tego, aby podczas wierceń otworów pod wkręty lub okablowania, wiórki lub obcinane końcówki przewodów dostaly się zszczelinami wentylacyjnymi do środka wzmocniacza. Taki przypadek może spowodować pożar, uszkodzenie lub wadliwe działanie.
- Bezpośrednio nie dotykać przewodzących części produktu.
- Gdy włączone jest zasilanie, lub przez jakiś po jego wyłączeniu, nie należy dotykać wzmocniacza serwo, silnika serwo lub dodatkowej jednostki hamującej, ponieważ są gorące i można ulec poparzeniu.
- Serwoczmacniacz MELSERVO MR-J3-BSafety, spełnia wymagania EMC zgodnie z normą produktu EN61800, Elektryczne układy napędowe mocy o regulowanej prędkości, Część 3: EMC.
- Montaż elektryczny zgodnie z normą EN 60204-1
- Napięcie zasilające to urządzenie musi być zdolne do buforowania krótkich, 20 ms zaników napięcia sieci zasilającej, co określa norma EN 60204-1.

##### Zasinki mocy

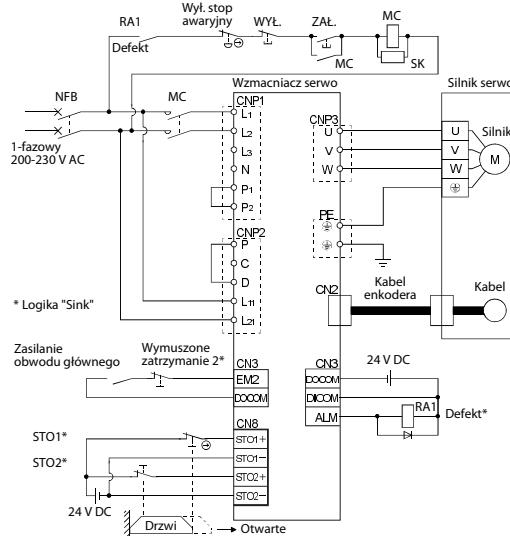
Oznaczenie	Sygnał
L1, L2, L3	Zasilanie obwodu głównego
L11, L21	Zasilanie obwodu sterującego
N <sup>①</sup>	Jednostka hamująca
P <sup>②</sup> , C, D	Możliwość hamowania dynamicznego/jednostka hamująca
U, V, W	Wyjście do silnika serwo
P1, P2	—
PE	Uziemienie ochronne

① Dla wersji 400 V: P+;

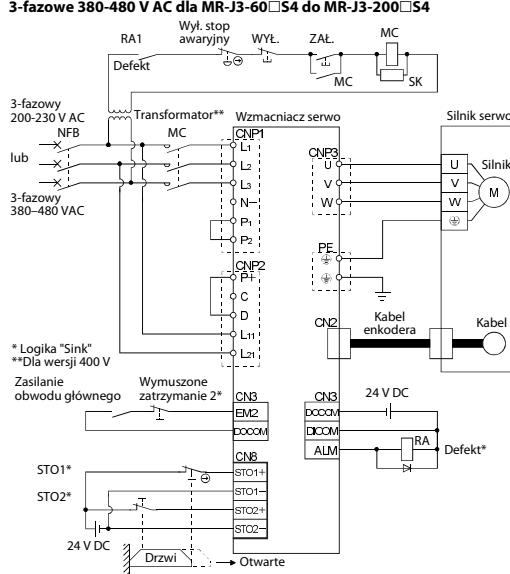
② Dla wersji 400 V: N-



### 1-fazowe 200–230 V AC dla MR-J3-10□S do MR-J3-70□S



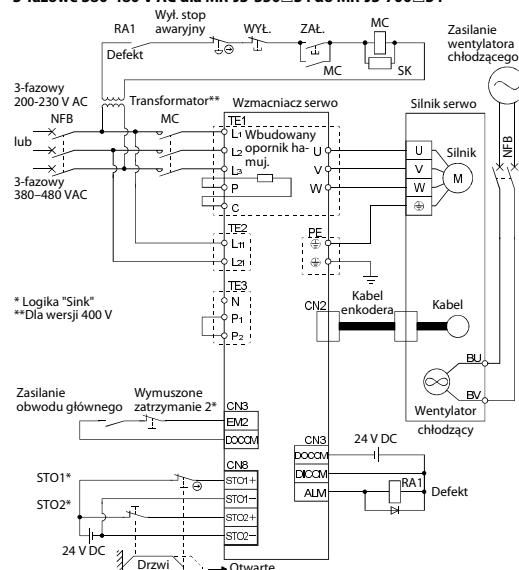
### 3-fazowe 200–230 V AC dla MR-J3-10□S do MR-J3-350□S



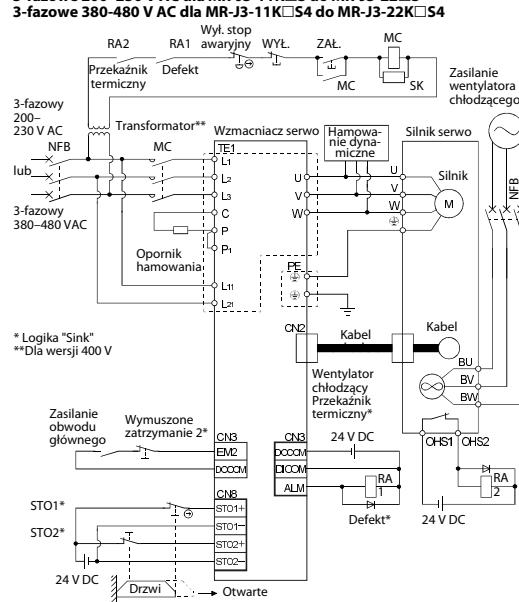
### UWAGA

Używając funkcji bezpiecznego wyłączania momentu (STO), należy STO1 oraz STO2 wyłączyć w tym samym czasie. STO1 i STO2 muszą zostać wyłączone po zatrzymaniu silnika serwo.

### 3-fazowe 200–230 V AC dla MR-J3-500□S lub MR-J3-700□S

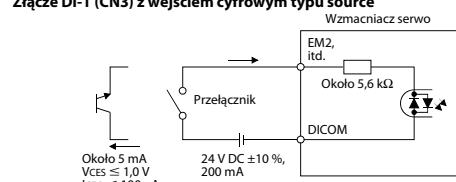


### 3-fazowe 200–230 V AC dla MR-J3-11K□S do MR-J3-22□S

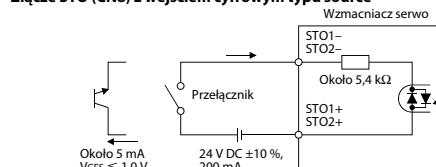


W przypadku, gdyby zaistniała potrzeba użycia logiki source, prosimy skorzystać z poniższego schematu połączeń.

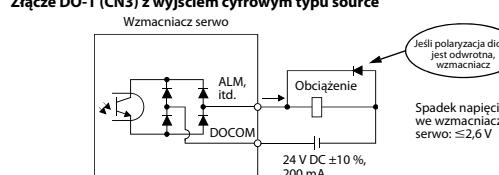
### Złącze DI-1 (CN3) z wejściem cyfrowym typu source



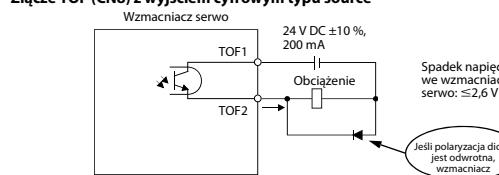
### Złącze STO (CN8) z wejściem cyfrowym typu source



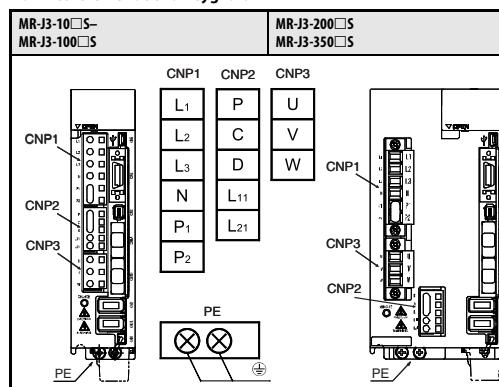
### Złącze DO-1 (CN3) z wyjściem cyfrowym typu source



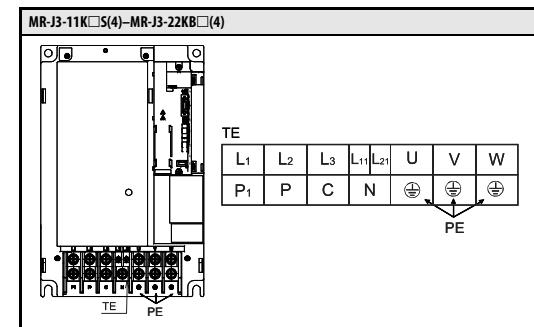
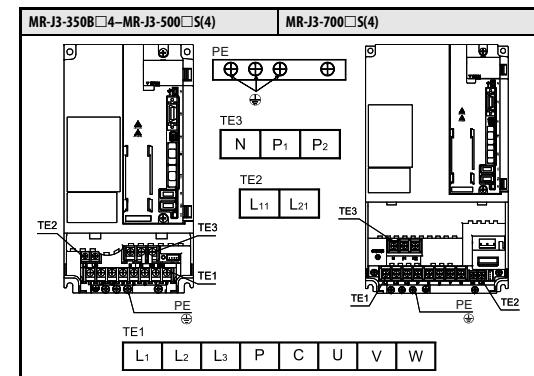
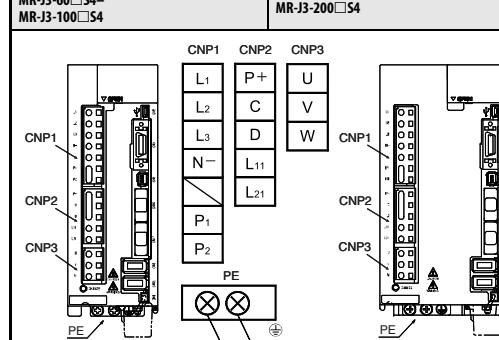
### Złącze TOF (CN8) z wyjściem cyfrowym typu source



### Rozmieszczenie zacisków sygnałów



### MR-J3-60□S4-MR-J3-100□S4



### Kombinacja silników serwo

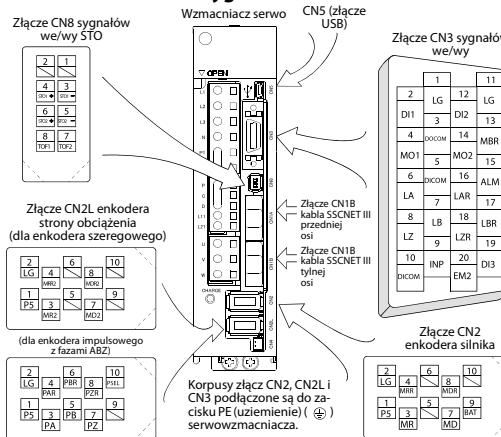
MR-J3-□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/ 13	053/ 13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>①</sup> / 103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/ 152(4)/ 202(4)	103/ 153	152	153(4)/ 203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/ 503	352/ 502	503(4)	502
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	601(4)/ 701M(4)/ 702
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4) 12K1(4) 11K1M(4) 11K2(4)
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4) 15K1M(4) 15K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	20K1(4) 25K1 22K1M(4) 22K2(4)

① Silnik serwo HF-JP734 może być użyty tylko do 400 V wersji wzmacniacza serwo (MR-J3-100□S4).

**UWAGA**  
Po szczegółowe informacje dot. konfiguracji i okablowania kompatybilnych serwisów silników, odsyłamy do instrukcji obsługi silników serwo (tom 2).

## 6 Sygnały

### 6.1 Rozmieszczenie sygnałów



### 6.2 Urządzenia we/wy

#### Sygnały wejściowe

Oznaczenie	Urządzenie	Złącze	Styk
EM2	Wymuszone zatrzymanie 2	CN3	20
DI1	Górne ograniczenie ruchu (FLS)		2
DI2	Dolne ograniczenie ruchu (RLS)		12
DI3	Czujnik zbliżenia (funkcja DOG)		19
ST01-	Strona ujemna 1 sygnału wejściowego STO	CN8	3
ST01+	Strona dodatnia 1 sygnału wejściowego STO		4
ST02-	Strona ujemna 2 sygnału wejściowego STO		5
ST02+	Strona dodatnia 2 sygnału wejściowego STO		6

#### Sygnały wyjściowe

Oznaczenie	Urządzenie	Złącze	Styk
ALM	Defekt	CN3	15
MBR	Blokada hamulca elektromagnetycznego		13
INP	Na pozycji (zakonczone pozycjonowanie)		9
LA	Impulsy fazy A enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		6
LAR	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		16
LB	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		7
LBR	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		17
LZ	Impulsy Fazy enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		8
LZR	Impulsy Fazy enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		18
M01	Monitor analogowy 1		4
M02	Monitor analogowy 2	CN8	14
TOF1	Wyjście TOF1 (sprzężenie zwrotne wyłączenie momentu 1)		8
TOF2	Wyjście TOF2 (sprzężenie zwrotne wyłączenie momentu 2)		7

#### Zasilanie

Oznaczenie	Urządzenie	Złącze	Styk
DICOM	Wejście zasilania interfejsu cyfrowego	CN3	5
DOCOM	Zacisk wspólny cyfrowego interfejsu		10
LG	Zacisk wspólny monitora		3
SD	Ekran		11
	Obudowa		

### Dodatkowe sygnały wyjściowe (odblokowane przez parametr wewnętrzny)

Oznaczenie	Urządzenie
RD	Gotowy
DB	Blokada hamowania dynamicznego
SA	Prędkość jest osiągnięta
TLC	Moment ograniczający
ZSP	Prędkość zerowa
WNG	Ostrzeżenie
BWNG	Ostrzeżenie dot. baterii
CDPS	Wybór zmiennego wzmacnienia
ABSV	Kasowanie pozycji bezwzględnej

## 7 Konserwacja i serwis

### 7.1 Przeglądy



#### NIEBEZPIECZEŃSTWO

- Przed rozpoczęciem konserwacji i/lub przeglądu należy wyłączyć zasilanie serwomotorów MR-J3-BSafety i odczekać przynajmniej 15 minut, dopóki nie zgasnie lampa wskaźnika napięcia. Następnie potwierdzić miernikiem napięcia i innymi przyrządami, że na sieci pomiędzy zaciskami P(+) oraz N(-) ma bezpieczną wartość. W przeciwnym razie może dojść do porażenia prądem elektrycznym. W dodatku, zawsze należy sprawdzać z przodu serwomotorów, czy lampa wskaźnika napięcia jest wyłączona, czy też nie.
- Każda osoba, która bierze udział w przeglądzie, powinna być w pełni kompetentna do wykonania tej pracy. W przeciwnym razie może dojść do porażenia prądem elektrycznym. W sprawie naprawy i wymiany części, prosimy skontaktować się z przedstawicielem handlowym.



#### UWAGA

- Wzmacniacz serwo nie wolno testować miernikiem oporności izolacji, ponieważ może zostać uszkodzony.
- Nie rozmontowywać i/lub naprawiać sprzętu we własnym zakresie.

Zaleca się okresowe wykonanie następujących przeglądów:

- Sprawdzić poluzowanie śrub w listwie zaciskowej. Ponownie dokręcić wszystkie poluzowane śruby.
- Sprawdzić lożyska w serwosilniku, obwód hamowania, itp., czy nie wystwierają nienormalnego dźwięku.
- Sprawdzić przewody i temu podobne, czy nie są zadrapanie lub pęknięte. Przeprowadzać okresowe przeglądy stosownie do warunków eksploatacji.
- Sprawdzić, czy złącze jest pewnie podłączone do wzmacniacza serwo.
- Sprawdzić, czy przewody nie wychodzą za złącza.
- Sprawdzić stan nagromadzenia się kurzu na serwomotorach.
- Sprawdzić, czy ze wzmacniacza serwo nie wydobywa się nieoczekienny dźwięk.
- Sprawdzić nieosiągalne ustawienie walka serwosilnika i sprzągła.

### 7.2 Części z określonymi czasami przeglądu

Poniżej wymienione zostały części, które muszą być okresowo zmieniane. Jeśli stwierdzono uszkodzenie jakiegokolwiek części, musi ona być natychmiast wymieniona, nawet wtedy, gdy nie osiągnie jeszcze swojego czasu życia, który zależy od sposobu eksploatacji i warunków otoczenia. W sprawie wymiany części, prosimy skontaktować się z przedstawicielem handlowym.

Nazwa części	Wskaźniki dotyczące czasu życia
Serwo wzmacniacz	Kondensator wygładzający 10 lat <sup>①</sup>
	Przełącznik Liczba włączeń oraz liczba wymuszonych zatrzymań: 100 000 razy
	Wentylator chłodzący 10 000 do 30 000 godzin (2–3 lat)
	Bateria położenia bezwzględnego Odsyłamy do rozdziału 12.2 (instrukcja obsługi)

① Spowodowane przez prądy tężni, itp. oraz pogorszenie charakterystyki. Czas życia kondensatora zależy głównie od temperatury otoczenia i warunków eksploatacji. W normalnym, klimatyzowanym środowisku, kondensator osiągnie koniec życia po 10 latach ciągłej pracy. (Temperatura otaczającego powietrza wynosi 40 °C (104 °F) lub mniej.)

## 8 Transport i przechowywanie



#### UWAGA

- Produkty należy transportować właściwie, stosownie do ich ciężaru.
- Niedozwolone jest układanie w stosy, w ilościach przekraczających określoną liczbę produktów.
- Nie wolno przenosić silnika serwo za kable, watek lub enkoder.
- Podczas przenoszenia serwomotorów nie trzymać za przednią pokrywę. Serwomotor może spaść.
- Serwomotor należy zainstalować w miejscu, które jest konstrukcją pośną dla obciążenia i zgodnie z instrukcją obsługi.
- Nie wspinaj się lub stawaj na urządzeniach serwo. Nie kłaść na sprzęcie ciężkich obiektów.
- Po szczegółowe informacje dotyczące transportowania i obsługi dotyczącej baterii, odsyłamy do instrukcji obsługi serwomotorów MR-J3-BSafety i logicznego modułu bezpieczeństwa MR-J3-DOS.

Podczas przechowywania lub używania tych urządzeń, powinny być spełnione poniższe warunki środowiskowe.

Środowisko	Warunek	
	Wzmacniacz serwo	Silnik serwo
Wilgotność otoczenia	Praca	0 °C do +55 °C (bez zamarszania)
	Przechowywanie	-20 °C do +65 °C (bez zamarszania)
Wilgotność względna	Praca	90 % RH lub mniej (bez skraplania)
	Przechowywanie	90 % RH lub mniej (bez skraplania)
Atmosfera		Wewnętrzne pomieszczenia (brak bezpośredniego działania promieni słonecznych). Wolna od gazów powodujących korozję, gazów palnych, mgły olejowej, kurzu i brudu.
Wysokość		Maks. 1 000 m n.p.m.
Organia		5,9 m <sup>2</sup> lub mniej przy 10 do 55 Hz (w kierunkach osi X, Y i Z)
		Sprawdź instrukcję bezpieczeństwa we wstępnie do instrukcji obsługi serwomotorów.

## 9 Dane techniczne

### 9.1 Serwomotor MR-J3-BSafety

#### 9.1.1 Serwomotor MR-J3-BSafety (200 V AC, 750 W lub mniejszy)

Parametry	MR-J3-□S				
	10B	20B	40B	60B	70B
Napięcie zasilania	Obwód główny	1-fazowe lub 3-fazowe 200–230 V AC, 50/60 Hz			
	Obwód sterujący	1-fazowe 200–230 V AC, 50/60 Hz			
	Interfejsu	24 V DC, ±10 % (wymagana wydajność prądu: 200 mA, włącznie z sygnałami złącza CN8)			
System sterowania		Sterowanie sinusoidalne PWM/system sterowania prądu			
Funkcje bezpieczeństwa zgodne z EN 61800-5-2		EN ISO 13849-1 PL d/EN 61508 SIL 2/EN 62061 SIL CL 2			
Przewidywany średni czas do wystąpienia niebezpiecznej awarii		MTTFd = 100 [Lat]			
Skuteczność monitorowania usterki systemu lub podsystemu		DC = 90 [%]			
Średnie prawdopodobieństwo wystąpienia niebezpiecznych awarii na godzinę		PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/godz.]			
Czas odpowiedzi		8 ms lub mniej dla bezpiecznego wyłączenia momentu (STO)			

#### 9.1.2 Serwomotor MR-J3-BSafety (200 V AC, 1 kW–22 kW)

Parametry	MR-J3-□S				
	100B 200B	350B 500B	700B 11KB	15KB 22KB	
Zasilanie obwodu głównego	3-fazowe 200–230 V AC, 50/60 Hz				
Wszystkie pozostałe pozycje są identyczne z częścią 9.1.1					

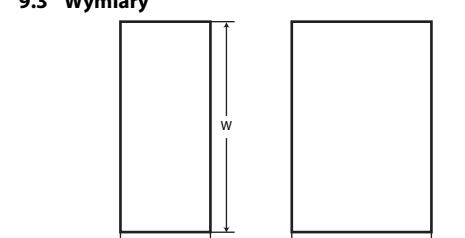
### 9.1.3 Serwomotor MR-J3-BSafety (400 V AC, 22 kW lub mniejszy)

Parametry	MR-J3-□S				
	60B 100B	200B 350B	500B 700B	11KB 15KB	22KB
Zasilanie obwodu głównego	3-fazowe 380–480 V AC, 50/60 Hz				
Wszystkie pozostałe pozycje są identyczne z częścią 9.1.1					

### 9.2 Logiczny moduł bezpieczeństwa MR-J3-DOS

Parametry	Dane techniczne			
	Zasilanie	Wymiary	Waga	Ciążar
Zasilanie obwodu sterującego	24 V DC, 500 mA			
Ilość obsługiwanych osi	2 niezależnie sterowane osi			
Wejście włączające (urządzenia bezpieczeństwa)	4 punkty (2 punkty x 2 osie), kompatybilne z logiką source/sink			
Wejście zwalniające wyłączenie (urządzenia wznawiające pracę)	4 punkty (2 punkty x 2 osie), kompatybilne z logiką source/sink			
Funkcje bezpieczeństwa				
Czas odpowiedzi				
Bez baterii				
Bez zabezpieczenia				
STOP AWAR., WYL. AWAR.				
MTTFd = 100 [Lat]				
DC = 90 [%]				
PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/godz.]				
Ustawienie opóźnienia czasowego	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2 % (dodatkowy czas dla osi A: 5,6 s)			

### 9.3 Wymiary



Wzmacniacz serwo	S [mm]	W [mm]	G [mm]	Ciążar [kg]
MR-J3-10S/20S	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>④</sup>	0,8
MR-J3-40S/60S	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>④</sup>	1,0
MR-J3-70S/100S	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>④</sup>	1,4
MR-J3-60S/40S/100S	60	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	1,7
MR-J3-200S/350S	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	2,1,2,3 <sup>(3)</sup>
MR-J3-350S/500S/500S(4)	130	250	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	4,6
MR-J3-700S/40S	172	300	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	6,2
MR-J3-11KS(4)-22KS(4)	260	400	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	18 (19 <sup>②</sup> )

① Montowany bez baterii MR-J3-BAT

② MR-J3-22KS(4)-S/MR-J3-22KS(4)

③ MR-J3-350S

④ Bez złącz

Logiczny moduł bezpieczeństwa	S [mm]	W [mm]	G [mm]	Ciążar [kg]
</tbl\_header

# MR-J3 Szervoerősítők és szervomotorok

## Telepítési útmutató az MR-J3-BSafety szervoerősítőhöz és az MR-J3-D05 biztonsági modulhoz

Rend.sz. 231371 HU, B verzió, 29092010

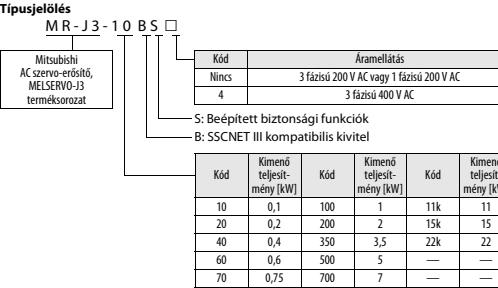
Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Németország

Minden jog fenntartva. A termékek tulajdonságait és a műszaki adatokat érintő információkat helyességeiről nem vállalunk garanciát.

### Típustábla

MITSUBISHI MODEL: MR-J3-10BS		AC SERVO
POWER : 100W		Típusjelölés
INPUT : 0.9A 3PH+1PH(200-230V, 50Hz)		Teljesítmény
3PH+1PH(200-230V, 60Hz)		Megengedett áramellátás
OUTPUT: 0.70V-0.360V/ 1.1A		Névleges kimenő áram
SERIAL : A34230001		Sorozatszám
		PASSED



## 1 Előszó a dokumentumhoz

Ez a dokumentum az eredeti angol változat magyar nyelvű fordítása.

### 1.1 Dokumentáció a MELSERVO Safety MR-J3-BSafety szervoerősítőhöz és az MR-J3-D05 biztonsági modulhoz

Jelen útmutató az MR-J3-BSafety szervoerősítő és az MR-J3-D05 biztonsági modul telepítését ismerteti. A következő kézikönyvekben további információk találhatók a készülékekkel kapcsolatban:

- Kezelési útmutató az MR-J3-BSafety/MR-J3-D05 készülékekhez, cikksz.: SH(NA)030084

- Kezelési útmutató szervomotorokhoz (2. kötet), cikksz.: SH(NA)030041

A fenti dokumentumok díjmentesen letölthetők internetes oldalunkról, amelynek címe: [www.mitsubishi-automation.hu](http://www.mitsubishi-automation.hu). Amennyiben kérdése van a jelen telepítési útmutatóban ismertetett készülékek telepítésével és üzemeltetésével kapcsolatban, kérjük, forduljon az önhöz legközelebbi kereskedelmi kirendeltségünkhez vagy viszonteladónhoz.

A biztonságtanácnak készülékek telepítése speciális szaktudást feltételez, amelyre a jelen dokumentum nem tér ki.

### 1.2 A dokumentum célja

Jelen dokumentum a gépgyártó és/vagy műszaki munkatársai valamint a gépekkel számláló ismertetik az MR-J3-BS szervoerősítő és az MR-J3-D05 biztonsági modul biztonságos telepítését. A dokumentumhoz nem tartoznak a biztonságtanácnak rendszerbe integrált vagy integrálálandó gépek kezeléséről szóló kézikönyvek. Ezen információk a gép kezelési kézikönyveiben találhatók meg.

## 1.3 A biztonsággal kapcsolatos fogalmak meghatározása

### 1.3.1 Az IEC 61800-5-2 szabvány leállítási funkciói

- STO funkció (lásd IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)
 

A MR-J3BSafety egység „biztonsági nyomaték-kikapcsolás” (STO – Safe Torque Off) funkciójával rendelkezik. A funkció anélkül áramtalansítja és kapcsolja le a szervomotorot, hogy a szervoerősítő árammellátását galvanikusan le kellene válasszani.

A biztonsági funkció a következőket foglalja magában:

  - Leállítás az IEC 60204-1 szabvány 0. kategóriája szerint
  - Váratlan újraindulással szembeni védelem
- SS1 funkció (lásd IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Késleltetett biztonsági leállítás 1)
 

A szervomotor fejezési fázisának kezdetekor a biztonsági leállítás (Safe stop 1, SS1) funkció egy előre beállított késleltetési idő után aktiválja az STO funkciót. A késleltetési idő az MR-J3-D05 biztonsági modulon állítható be. Ez a biztonsági funkció az MR-J3-BSafety és MR-J3-D05 egységek kombinációjával valósítható meg. A biztonsági funkció a következőket foglalja magában:

  - Biztonsági felügyelettel történő leállítás az IEC 60204-1 szabvány 1. kategóriája szerint

### 1.3.2 Az IEC 60204-1 szabvány vészhezlet-kezelése

- Vészleállítás (lásd IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 Vészleállítás)
 

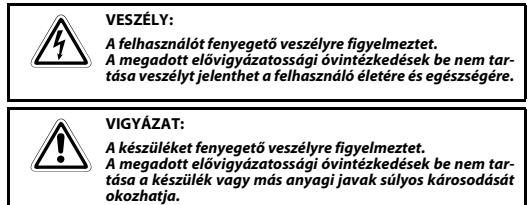
A vészleállítás funkció prioritás minden más funkció és folyamat prioritásánál magasabb. A gép hajtását -amely potenciális veszélyesnek lehet- késedelem nélkül le kell kapcsolni (0. leállítási kategória) vagy biztonságos és vezérelt módon le kell állítani (1. leállítási kategória), hogy a veszélyes állapot a lehető leggyorsabban megszűnjön. A gép a vészleállítás okának megszűnése után sem kapcsolhat be újra önmagát.
- Veszíkkapcsolás (lásd IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 Veszíkkapcsolás)
 

Az elektromos áram okozta veszélyek elkerülése és az előbb említett szabványok teljesítése érdekében a hajtások árammellátása teljesen kikapcsol.

## 2 Biztonsági tudnivalók

Jelen fejezet az Ön és a rendszert kezelő személyek biztonsága szempontjából fontos tényezőket ismerteti. Olvassa el figyelemesen a jelen fejezetet, mielőtt hozzáfog a telepítéshez.

A telepítési útmutató a készülék szakszerű és biztonságos használata szempontjából fontos figyelmezhetőket tartalmaz. Ezek jelentése a következő:



### 2.1 Biztonsági képzésben részesült szakemberek

Az MR-J3-BSafety szervoerősítő kizárolag biztonsági képzésben részesült szakemberek telepítik. A biztonsági szakemberekkel szembeni követelmények:

- részvétel a megfelelő képzésben,  
(A képzéseket a Mitsubishi helyi kirendeltségei szervezik. A képzések időpontjáról és helyéről az önhöz kirendeltségeinken érdeklődhetsz.)
- a gép kezeléséért felelő személy általi ismertető a gép kezeléséről és az akutálisan érvényes biztonsági rendelkezéséről,
- az MR-J3-BSafety és MR-J3-D05 egységek valamennyi kézikönyvének elolvasása és a bennük leírtak megértése, továbbá
- a biztonságtanácnak felügyeleti rendszerhez csatlakoztatott védelmi rendezések (pl. fényfüggöny) kézikönyveinek elolvasása és a bennük leírtak megértése.

## 2.2 A készülék alkalmazása

Az MR-J3-BSafety szervoerősítő teljesít azzal az alábbi biztonsági szabványokat, viszafelé kompatibilis az MR-J3-B terméksorozat szervoerősítőivel, és az MR-J3-D05 biztonsági modullal valamint tanúsítvánnyal rendelkező biztonsági relémodulokkal vagy biztonsági PLC-kkel együtt használható.

Az alkalmazás a következő szabványokkal összhangban történik:

- EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 3<sup>①</sup> kategória)
- IEC 61508 SIL 2
- IEC 61800-5-2 SIL 2
- IEC 60204-1, 0. leállítási kategória
- Csak a megfelelőség feltételezésével együtt, 2009.12.29-ig érvényes. Ezután kizárolág az EN ISO 13849-1 érvényes.

## 2.3 Rendeltetésszerű használat

Az MR-J3-BSafety szervoerősítő és az MR-J3-D05 biztonsági modul kizárolag a megengedett határértékek (feszültség, hőmérséklet stb., lásd még a műszaki adatokat) és a gépen elhelyezett tipustabláit köztől üzemeltesse. A készüléket csak szakképzett személy üzemeltetheti, kizárolág azon a gépen, amelyre a szakképzett személy az MR-J3-BSafety szervoerősítő valamint az MR-J3-D05 biztonsági modul részére készített útmutatójának figyelembe vételével eredetileg felszereli és üzembe helyezi.

A készülék szakszerűen használata, illetve átalakítása esetén a Mitsubishi Electric Co. mindenennél kárigényt elutasít akkor is, ha az a felszereléssel vagy a telepítéssel kapcsolatos.

## VESZÉLY

*A telepítés megkezdése előtt várjon legalább 15 percet, hogy a kondenzátorok feszültsége a hálózati tápellátás lekapcsolása után veszélytelen értékre csökkenjen.*

### 2.3.1 UL/CSA tanúsítvány

Jelen szervoerősítő az UL 508C és CSA C22.2 14. sz. szabványok figyelembe vételel készült. Az UL/CSA tanúsítványokkal kapcsolatos részletes információk az MR-J3-BSafety szervoerősítő és az MR-J3-D05 biztonsági relémodul kezelési útmutatójában olvashatók.

## 2.4 Általános védelmi tudnivalók és intézkedések

## VIGYÁZAT

*Vegye figyelembe a következő tudnivalókat és intézkedéseket!*

- Az MR-J3-BSafety szervoerősítő és az MR-J3-D05 biztonsági relémodul szakemberei alkalmazásához vegye figyelembe a következő pontokat:
- Biztonsági berendezések és biztonságtanácnak felügyeleti rendszereket kizárolág biztonsági képzésben részesült személyek szérelhetnek fel és hagyhatnak üzembe.
  - A biztonsági berendezéseknek (kapcsoló, relé, PLC, huzalozás stb.), a kapcsolószekrények és valamennyi kockázat- és hibaelemzésnek teljesítésére kell az EN ISO 13849-1 (EN 954-1) és EN ISO 13849-2 szabványok követelményeit, és rendelkezniük kell a tanúsítványhoz szükséges minimális teljesítményt. Vegye figyelembe a biztonsági szabványok tudnivalót és követelményeit.
  - A MELSERVO MR-J3-BSafety szervoerősítő, illetve MR-J3-D05 biztonsági relémodul felszerelések, telepítések és üzemeltetések során vegye figyelembe a biztonsági berendezések működését, mielőtt ismét üzembe helyezné a gépfelületet.
  - A biztonság csak abban az esetben szavatol, ha a gépcsoport minden biztonsági berendezése fel van szerele és van belül.
  - Az MR-J3-BSafety szervoerősítő, illetve a biztonsági relémodul cseréje előtt győződjön meg arról, hogy minden készülék mindenben egyeznek a régi készülékekkel. A készülékek cseréje után azonnal ellenőrizze a biztonsági berendezések működését, mielőtt ismét üzembe helyezné a gépcsoportot.
  - Végezz el a gép/ gépcsoport kockázatbecslést, valamint a teljesítményt meghatározzását. Jasavoljuk, hogy tanúsítassa a gépcsoport megfelelőségét egy olyan független intézménytől, mint pl. a TÜV Rheinland.
  - A biztonsági berendezések többszörös hiba miatti üzemzavarának kizáráshoz rendszeresen végezz el a gépcsoport szabványoknak megfelelő vizsgálatot. A hibaellenőrzést teljesítményszinttől függetlenül elvétele legalább egyszer végre kell hajtani.
  - A MELSERVO MR-J3-BSafety szervoerősítőnek és/ vagy MR-J3-D05 biztonsági relémodulnak helyet adó gép gyártója és tulajdonosa felelős a vonatkozó biztonsági előírások és rendelkezések betartásáért, illetve a szükséges engedélyek beszerzéséért.
  - Feltétlenül tartson be minden tudnivalót, különös figyelemmel a kézikönyvek tesztüzemei vonatkozó speciális útmutatásaira.

## VIGYÁZAT

*Az MR-J3-BSafety szervoerősítő és az MR-J3-D05 biztonsági modul teljesítő a 2004/108/EK EMC-irányelvet és az EN 61800-3 szabvány (2. környezeti „C3” PDS kategória) követelményeit. Az MR-J3-BSafety szervoerősítő és az MR-J3-D05 biztonsági relémodul kizárolág ipari területen használható, otthoni használata nem engedélyezett.*

## 2.5 Fennmaradó kockázatok

A berendezés gyártója felelős a kockázatelemzést és minden ebből származó fennmaradó kockázatért. A következő rész az STO (biztonsági nyomaték-kikapcsolás) és EMG (vészíkkapcsolás/ vészleállítás) funkciók valamennyi fennmaradó kockázatát felsorolja. A fennmaradó kockázatokból eredő károkért vagy sérülésekért a Mitsubishi nem vállal semminemű felelősséget.

## VESZÉLY

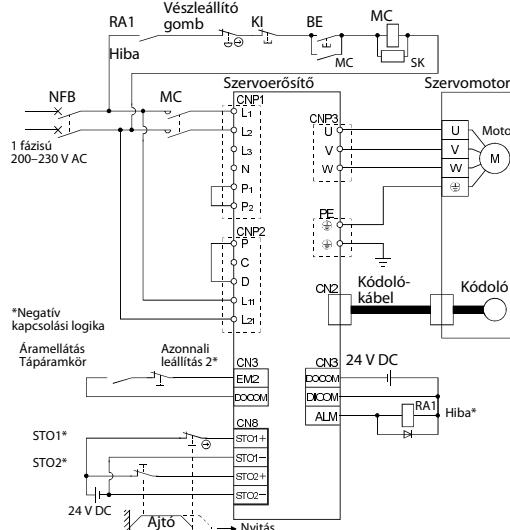
- Az SS1 (biztonsági leállítás 1) funkció csak az STO és az EMG funkciók aktiválásának késleltetési idejét adjá meg. A késleltetési idő helyes beállításáért csak a kizárolág a gyártó vállalhat és/vagy a biztonsági berendezések felszerelésével és telepítésével megbízott személy felelős. A rendszer egészén keresztül kell a biztonsági követelményeknek megfelelő tanúsítványt.
- Ha az SS1 késleltetési idő rövidebb a szervomotor késleltetési idejénél, és azonnali leállítás közben hiba jelentkezik, illetve a szervomotor forgás közben az STO/ EMG funkció aktiválódik, a szervomotor a dinamikus motorok leállítja vagy kifuttatja.
- Felszerelés, huzalozás, illetve a biztonsági berendezés beállítása előtt feltétlenül olvassa el a figyelemesen vonatkozó kezelési útmutatót.
- Győződjön meg arról, hogy minden beépített biztonsági berendezés (pl. biztonsági kapcsoló, relé, érzékelő stb.) teljesít a szükséges szabványokat. A Mitsubishi Electric által szállított biztonsági elemeik EN ISO 13849-1.3. kat., PL d, EN 954-1.3. kat. és IEC 61508 SIL 2 szabványnak való megfelelőséget a TÜV Rheinland tanúsítja.
- A biztonság csak abban az esetben szavatol, ha a gépcsoport minden biztonsági berendezése fel van szerele és van belül.
- Az MR-J3-BSafety szervoerősítő, illetve a biztonsági relémodul cseréje előtt győződjön meg arról, hogy az új készülékek mindenben egyeznek a régi készülékekkel. A készülékek cseréje után azonnal ellenőrizze a biztonsági berendezések működését, mielőtt ismét üzembe helyezné a gépcsoportot.
- Végezz el a gép/ gépcsoport kockázatbecslést, valamint a teljesítményt meghatározzását. Jasavoljuk, hogy tanúsítassa a gépcsoport megfelelőségét egy olyan független intézménytől, mint pl. a TÜV Rheinland.
- A biztonsági berendezések többszörös hiba miatti üzemzavarának kizáráshoz rendszeresen végezz el a gépcsoport szabványoknak megfelelő vizsgálatot. A hibaellenőrzést teljesítményszinttől függetlenül elvétele legalább egyszer végre kell hajtani.
- Ha az inverterhelyi felszín és alsó teljesítménytranszistora egyszerre hibásodik meg, a szervomotor maximum fél fordulatot tesz.

## 2.6 Ártalmatlanítás

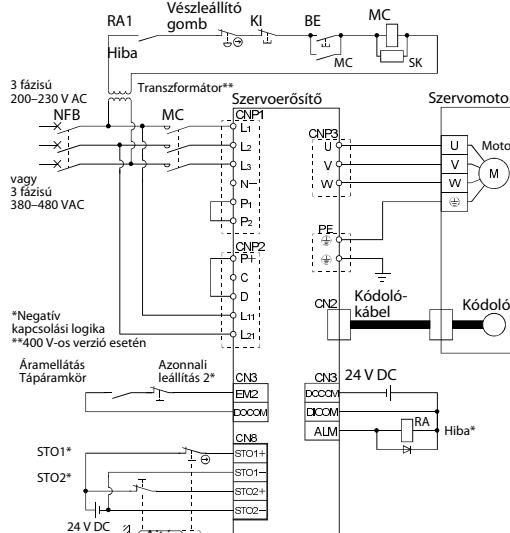
A használhatatlan vagy nem javítható készüléket az adott országnak megfelelő hulladeküzeli rendelkezéssel összhangban ártalmatlanítja (vonatkozó Európai Hulladék Katalógus szám: 16 02 14).



1~ 200–230 V AC csatlakozás MR-J3-10□S–MR-J3-70□S készülékhez



3~, 200–230 V AC csatlakozás MR-J3-10□S–MR-J3-350□S egységhez  
3~, 380–480 V AC csatlakozás MR-J3-60□S4–MR-J3-200□S4 egységhez

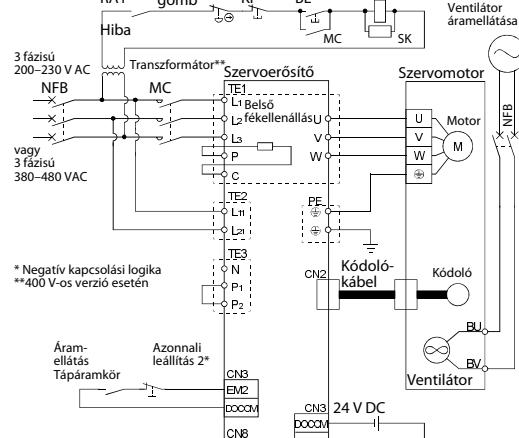


#### TUDNIVALÓ

A „biztonsági nyomaték-kikapcsolás” (STO) funkció használata esetén az STO1 és STO2 jelek egyszerre kerülnek lekapcsolásra. Az STO1 és STO2 a szervomotor leállása után kapcsolható le.

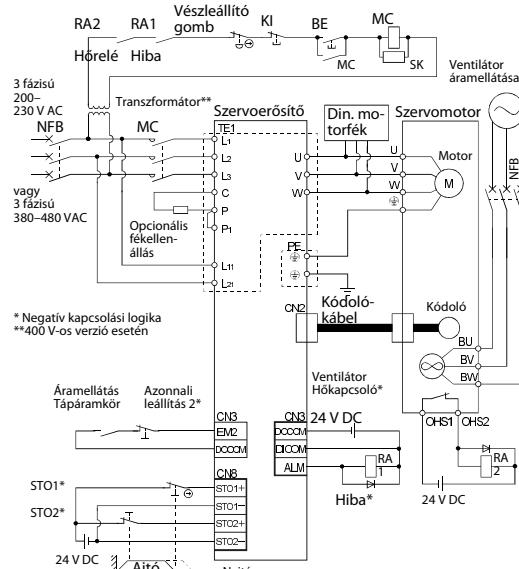
3~, 200–230 V AC csatlakozás MR-J3-500□S vagy MR-J3-700□S egységhez

3~, 380–480 V AC csatlakozás MR-J3-350□S4–MR-J3-700□S4 egységhez



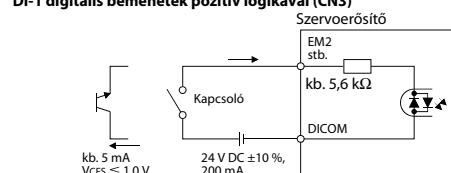
3~, 200–230 V AC csatlakozás MR-J3-11K□S–MR-J3-22K□S egységhez

3~, 380–480 V AC csatlakozás MR-J3-11K□S4–MR-J3-22K□S4 egységhez

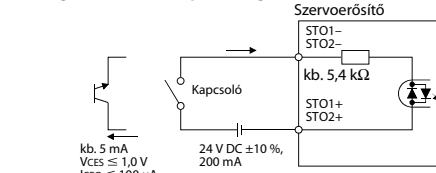


Positív kapcsolási logikájú huzalozás kialakításához vegye figyelembe a következő kapcsolási ábrákat.

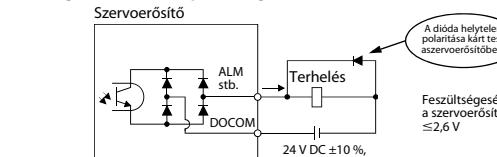
DI-1 digitális bemenetek pozitív logikával (CN3)



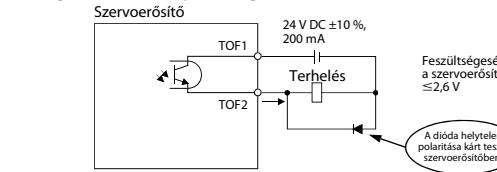
DTO digitális bemenetek pozitív logikával (CN8)



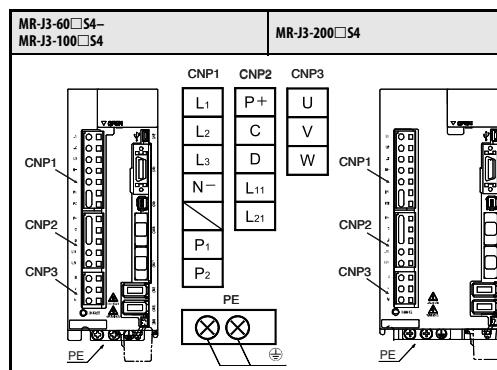
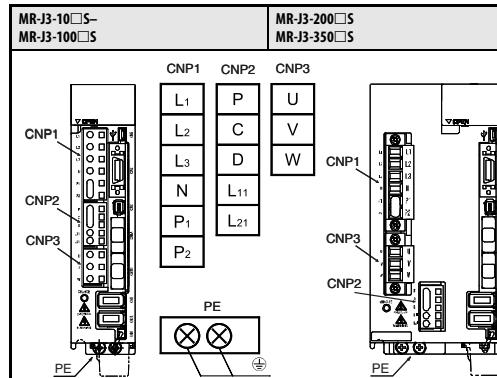
DO-1 digitális kimenetek pozitív logikával (CN3)



TOF digitális kimenetek pozitív logikával (CN8)

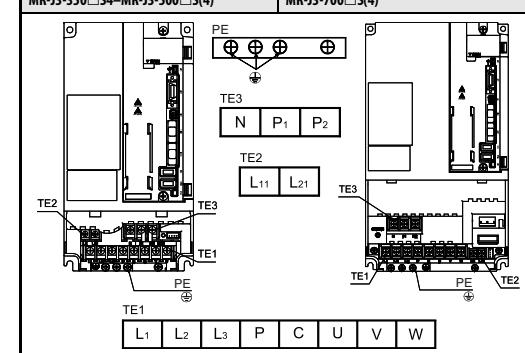


Kapocskiosztás

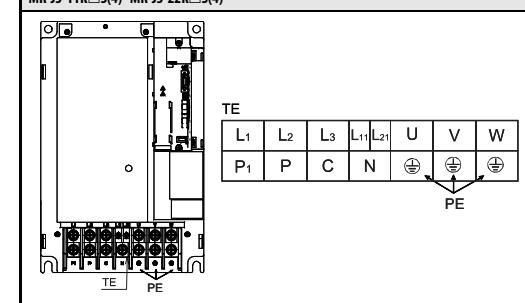


MR-J3-350□S4–MR-J3-500□S(4)

MR-J3-700□S(4)



MR-J3-11K□S(4)–MR-J3-22K□S(4)



Használható szervomotorok

MR-J3-□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/ 13	053/ 13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>①</sup> / 103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/ 152(4)/ 202(4)	103/ 153	152	153(4)/ 203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	503	352/ 502	503(4)	502
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	601(4)/ 701M(4)/ 702
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4) 12K1(4) 11K1M(4) 11K2(4)
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4) 15K1M(4) 15K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	20K1(4) 25K1 22K1M(4) 22K2(4)

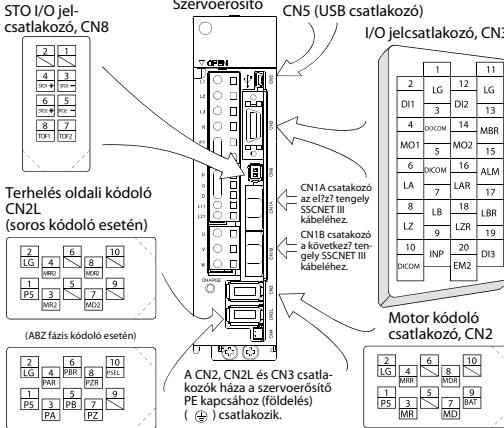
<sup>①</sup> A HF-JP734 szervomotor csak 400 V-os szervoerőtővel (MR-J3-100□S4) használható.

#### TUDNIVALÓ

A kompatibilis szervomotorok konfigurációjával és huzalozásával kapcsolatban a szervomotor kezelési útmutatójában (2. kötet) olvashat további információkat.

## 6 Jelek

### 6.1 Jelvezetékek



### 6.2 I/O operandusok

#### Bemenő jelek

Szimbólum	Operandus	Csatlakozó	Tü
EM2	Azonali leállítás 2	CN3	20
DI1	Felső végálláskapcsoló (FLS)		2
DI2	Alsó végálláskapcsoló (RLS)		12
DI3	Közlekedéskapcsoló (DOG)	CN8	19
ST01-	STO bemenő jel 1, negatív oldal		3
ST01+	STO bemenő jel 1, pozitív oldal		4
ST02-	STO bemenő jel 2, negatív oldal		5
ST02+	STO bemenő jel 2, pozitív oldal		6

#### Kimenő jelek

Szimbólum	Operandus	Csatlakozó	Tü
ALM	Hiba	CN3	15
MBR	Tartóék automatikus kapcsolása		13
INP	Pozíciónlás befejezve (in position)		9
LA	Kódoló A fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		6
LAR	Kódoló A fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		16
LB	Kódoló B fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		7
LBR	Kódoló B fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		17
LZ	Kódoló A fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		8
LZR	Kódoló A fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		18
M01	Analóg motorkimenet 1	CN8	4
M02	Analóg motorkimenet 2		14
TOF1	TOF1 (forgatónyomaték KI jelzés 1)		8
TOF2	TOF2 (forgatónyomaték KI jelzés 2)		7

#### Áramellátás

Szimbólum	Operandus	Csatlakozó	Tü
DICOM	A digitális bemenetek referencia pontja	CN3	5
DOCOM	A digitális kimenetek referencia pontja		10
LG	Referencia pont analóg jelekhez		3
SD	Áramkölcsön		11

### Kiegészítő kimenő jelek (belsı paraméterekkel aktiválhatók)

Szimbólum	Operandus
RD	Üzemkész
DB	A dinamikus motorfék automatikus kapcsolása
SA	Fordulatszám elérve
TLC	Nyomaték-korlátozás
ZSP	Nyugalmi fordulatszám
WNG	Figyelemzés
BWNG	Élemlő kapcsolatos figyelemzés
CDPS	Változtatható erősítés
ABSV	Az abszolút pozíció türlése

## 7 Karbantartás és javítás

### 7.1 Ellenőrzendő pontok



#### VESZÉLY

- A karbantartási és javítási munkálatai megkezdése előtt várjon legalább 15 percet, míg a „CHARGE” világításban lámpa ki nem alszik. Fázisceruza vagy hasonló eszköz segítségével gyöződjön meg arról, hogy a feszültség értéke vesztyélen szintre csökken a (+P+) és (-N-) kapcsokon. Ellenkező esetben fennáll az áramütés veszélye. Első lépésként minden ellenőrizze, hogy kialudt-e a szervoerősítő elsı oldalán található „CHARGE” világítója lámpa.**
- A karbantartási és javítási munkálatakat csak olyan, megfelelı szakképzettséggel rendelkezı villamos szakember végezheti, aki jól ismeri az automatizálási technika érvényben lévı biztonságtechnikai szabványait. Ellenkező esetben fennáll az áramütés veszélye. Ha javítás vagy alkatrészcsere válik szükséges, forduljon az önhöz legközelebbi kereskedelmi kirendeltségünkhez vagy viszonteladónhoz.**



#### VIGYÁZAT

- Ne végezzen szigetelés-vizsgálatot (ne mérjen szigetelési ellenállást) a szervoerősítőn szigetelés-vizsgálat készülékkel, mert ez működési hibát okozhat.**
- Felhasználóként ne végezzen a készüléken javítási munkálatakat, illetve ne szerezze szét az egységet.**

A következı ellenőrzések rendszeres idıközönként történı végrehajtása javasolt:

- Ellenőrizze, hogy a csatlakozók csavarai szárdan meg vannak-e húzva. Húzza meg ismét a lelazult csavarokat.
- Ellenőrizze a szervomotor csapágját, fékét stb., továbbá ellenőrizze, nem hallható-e szokatlan zaj a motor felől.
- Ellenőrizze a kábeleket és hasonló elemeket sérülések, illetve törés szempontjából. Az ellenőrzési ciklusokat mindenig az aktuális igénybevétel alapján határozza meg.
- Ellenőrizze a szervoerősítő dugaszoló csatlakozóinak szoros illeszkedését.
- Ellenőrizze a dugaszok sérülésselmentességét és a húzásirányú tehermentesítı állapotát.
- Gyöződjön meg arról, hogy nem rakódott por a szervoerősítőre.
- Ellenőrizze, hogy nem hallható-e szokatlan zaj a szervoerősítő felől.
- Ellenőrizze a motortengely és a hozzá kapcsolódó részegységek állapotát.

### 7.2 Élettartam

A következı alkatrészek rendszeres idıközönként cserélendık. Amennyiben egy alkatrész meghibásodása ismertével válik, azt még akkor is haladéktalanul ki kell cserélni, ha nem érte el a lélettartamának végét. Az élettartam hossza szélsıséges terhelés és környezeti körülmények esetén lerövidülhet. A pótalkatrészeket az önhöz legközelebbi kereskedelmi kirendeltségünkötő vagy viszonteladónkötő szerezheti be.

Alkatrész	Elméleti élettartam
Szervoverősítő	
Simító kondenzátor	10 év <sup>①</sup>
Relé	Bekapcsolási és azonnali leállítási ciklusok száma: 100 000
Ventilátor	10 000 – 30 000 óra (2–3 év)
Az abszolút pozíciónlás rendszer eleme	Lásd a kezelési útmutatót erre vonatkozó fejezetet.

<sup>①</sup> A csúcsmarok és a karakterisztika romlása befolyásolják. Az élettartam leginkább a környezeti hőmérséklettıl és az üzemeltetési feltételektıl függ. A kondenzátor fent megadott élettartama normál klimájú környezetben történı üzemeltetésre vonatkozik. (a környezeti levegő maximális hőmérséklete: 40 °C)

## 8 Szállítás és tárolás



#### VIGYÁZAT

- A sérülések elkerülése érdekében a szállításhoz használjon megfelelı emelőberendezést.**
- Ne helyezzen egymásra a megengedettnek több csomagot szervoerősítőt.**
- Ne emelje meg a szervomotor a csatlakozókabeleknél, a motortengelynél vagy a kódolónál fogva.**
- Szállítás közben ne az elsı oldalon csatlakoztassa a szervoerősítőt. Ellenkező esetben a szervoverősítő leeshet.**
- A szervoerősítőt egy, a kezelési útmutató elıírásainak megfelelı, masszív falra szelje.**
- Ne mászon fel és ne lépjön rá a készülékre. Ne helyezzen nehéz tárgyat a készülékre.**
- Az opcionális akkumulátorletole szállításával és kezelésével kapcsolatban további információkat az MR-J3-BSafety szervoerősítő és az MR-J3-D05 biztonsági relémodul kezelési útmutatójában olvashat.**

Vegye figyelembe a tárolásra és üzemeltetésre vonatkozó alábbi feltételeket.

Környezet	Feltétel	
	Szervoerősítő	Szervomotor
Környezeti hőmérséklet	Üzem	0 °C és +55 °C között (jégképződés nélkül)
	Tárolás	-20 °C és +65 °C között (jégképződés nélkül)
Megengedett relativ páratartalom	Üzem	Maximum 90 % rel. páratart. (jégképződés nélkül)
	Tárolás	Maximum 90 % rel. páratart. (páratelcapodás nélkül)
Környezeti feltételek		Csak beltéri használatra (nen lehetnek jelen agresszív gázok, olajkód, emellett por- és szennyezıdésmentes telepítési hely biztosítandó)
		Max. 1000 m a tengeszint felett.
Telepítési magasság		Max. 5,9 m/s, 10 - 55 Hz (X, Y és Z irányba)
		Lásd a biztonsági előírásokat a szervoerősítő kezelési útmutatójának előszavában.
Rezgéssállóság		Max. 8 ms a „biztonsági nyomaték-kikapcsolás” (STO) funkció esetén

## 9 Műszaki adatok

### 9.1 MR-J3-BSafety szervoerősítő

#### 9.1.1 Szervoerősítő (200 V AC, 750 W-ig)

Jellemzı	MR-J3-□S				
	10B	20B	40B	60B	70B
Tápegység	Tápáramkör	1 fázisú vagy 3 fázisú, 200–230 V AC, 50/ 60 Hz			
	Vezérlı áramkör	1 fázisú, 200–230 V AC, 50/ 60 Hz			
Csatlakozó	24 V DC, ±10 % (áramfelvétel: 200 mA, a CN8 dugaszok jelenlegi együttesen)				
Vezérlırendszer	Szinuszos PWM-szabályozás / áramszabályozás				
Biztonsági funkciók az EN IEC 61800-5-2 szabvány szerint	EN ISO 13489-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2				
Veszélyes meghibásodásig várható átlagos idı	MTTFd = 100 [Év]				
Rendszer vagy részrendszer hibafelügyeletének meghibásodására	DC = 90 [%]				
Veszélyes hiba előfordulásának átlagos valószínüsége	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/óra]				
Megszólalási idı	Max. 8 ms a „biztonsági nyomaték-kikapcsolás” (STO) funkció esetén				

#### 9.1.2 Szervoerősítő (200 V AC, 1 kW-22 kW)

Jellemzı	MR-J3-□S				
	100B	200B	500B	700B	11KB
Áramellátás Tápáramkör	3 fázisú, 200–230 V AC, 50/ 60 Hz				
Mindem más jellemzı megegyezik a 9.1.1 fejezetben leírtakkal.					

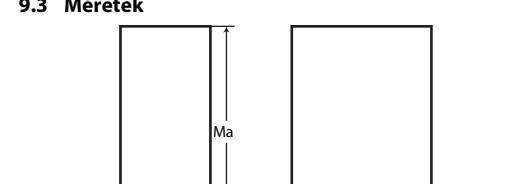
### 9.1.3 Szervoerősítő (400 V AC, 22 kW-ig)

Jellemzı	MR-J3-□S4				
	60B	100B	200B	500B	11KB
Áramellátás Tápáramkör	3 fázisú, 380–480 V AC, 50/ 60 Hz				
Mindem más jellemzı megegyezik a 9.1.1 fejezetben leírtakkal.					

## 9.2 MR-J3-D05 biztonsági relémodul

Jellemzı	Adatok
Vezérlési áramellátás	24 V DC, 500 mA
Vezérléti tengelyek száma	2 független vezérléthető tengely
Biztonsági bemenetek biztonsági berendezések számára	4 bemenet (2 bemenet x 2 tengely), pozitív vagy negatív logika
Biztonsági bemenetek újraindító berendezések számára	2 bemenet (1 bemenet x 2 tengely), pozitív vagy negatív logika
Biztonsági funkciók	<ul style="list-style-type: none"> <li>Biztonsági nyomaték-kikapcsolás (STO) az EN IEC 61800-5-2 szabvány szerint</li> <li>Biztonsági leállítás 1 (SS1) az EN IEC 61800-5-2 szabvány szerint</li> <li>Veszélyelıítás, vészkapcsolás az EN IEC 60204-1 szabvány szerint</li> </ul>
Megszólalási idı	Max. 10 ms a „biztonsági nyomaték-kikapcsolás” (STO) funkció esetén
Biztonsági szabványok	EN ISO 13489-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2
Veszélyes meghibásodásig várható átlagos idı	MTTFd = 100 [Év]
Rendszer vagy részrendszer hibafelügyeletének meghibásodására	DC = 90 [%]
Veszélyes hiba előfordulásának átlagos valószínüsége	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/óra]
Beállítható késleltetési idök	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2% (kiegészítésképpen az Áramelyhez: 5,6 s)

### 9.3 Méretek



Biztonsági modul	Szé [mm]	Ma [mm]	Mé [mm]	Tömeg [kg]
MR-J3-D05	22,5	192	86	0,2

# MR-J3 Servozesilovače a servomotory

## Návod pro instalaci servozesilovače MR-J3-BSafety a bezpečnostního modulu MR-J3-D05

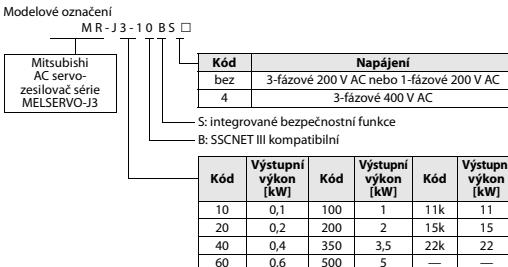
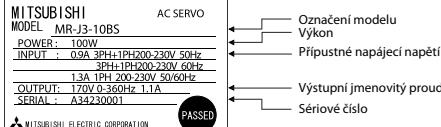
Č. výr. 231371 CZ, verze B, 29092010

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

Všechna práva vyhrazena. Neprěbíráme žádnou záruku za správnost informací vztahujících se k popisu vlastnosti výrobků a za uvedené technické údaje.

Typový štítek



## 1 Dokument

Tento dokument je překladem anglické originální verze.

### 1.1 Dokumentace pro MELSERVO bezpečnostní servozesilovač MR-J3-BSafety a bezpečnostní modul MR-J3-D05

Tento návod popisuje instalaci servozesilovače MR-J3-BSafety a bezpečnostního modulu MR-J3-D05.

Další informace k těmto modelům jsou uvedeny v následujících manuálech:

- Návod k obsluze pro MR-J3-BSafety/MR-J3-D05, č. SH(NA)030084
- Návod k obsluze pro servomotor (vol. 2), č. SH(NA)030041

Tyto manuály jsou k dispozici zdarma ke stažení na našich internetových stránkách [www.mitsubishi-automation.com](http://www.mitsubishi-automation.com). V případě dotazů ohledně instalace a provozu přístrojů popisovaných v tomto manuálu neváhejte kontaktovat nejbližšího odpovědného prodejce.

Předpokladem pro instalaci bezpečnostních technických zařízení jsou požadovány zvláštní odborné znalosti, které nejsou v tomto dokumentu popisovány.

### 1.2 Funkce dokumentu

Tento dokument informuje technický personál výrobce stroje a/nebo obsluhu stroje o postupu bezpečné instalace servozesilovače MR-J3-BS a bezpečnostního modulu MR-J3-D05. Neobsahuje manuály pro obsluhu stroje, do kterých může být bezpečnostní technický systém integrován. Tyto informace najdete v návodech pro obsluhu stroje.

## 1.3 Definice bezpečnostních pojmu

### 1.3.1 Funkce Stop dle normy IEC 61800-5-2

- ① Funkce STO (viz. IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
V MR-J3BSafety je integrována funkce „bezpečné zastavení“ (STO - Safe Torque Off). Tato funkce bezpečného zastavení odpoji pívod motoru od prívodu energie, který využívá krouťící moment. MRJ3-BSafety elektronicky odpoji zdroj energie v servozesilovači. Tato bezpečnostní funkce obsahuje:
  - odstavení podle kategorie 0 IEC 60204-1
  - zabránění nečekanému znovuúspuštění
- ② Funkce SS1 (viz. IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Safe Stop 1 časově zpožděná) SS1 je funkce, která s časovým zpožděním od začátku brzdění spouští funkci STO. Doba zpoždění se nastavuje na bezpečnostním modulu MR-J3-D05. Tuto bezpečnostní funkci je možno realizovat kombinací MR-J3-BSafety s MR-J3-B05. Tato bezpečnostní funkce obsahuje:
  - bezpečné řízení zastavení podle kategorie 1 IEC 60204-1

### 1.3.2 Postup v nouzových případech dle IEC 60204-1

- ① NOUZOVÉ ZASTAVENÍ (viz. IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 NOUZOVÉ ZASTAVENÍ)  
Funkce NOUZOVÉ ZASTAVENÍ musí mít nejvyšší prioritu před všemi ostatními funkciemi a procesy. Pohonná jednotka stroje, která může být zdrojem nebezpečí, musí být odpojena okamžitě od napájení (Stop kategorie 0) nebo musí být bezpečně a kontrolovaně zastavena (Stop kategorie 1), aby došlo k co nejrychlejšímu ukončení nebezpečného stavu. I po odstranění příčiny pro NOUZOVÉ ZASTAVENÍ se nesmí stroj samovolně spustit.
- ② NOUZOVÉ VYPNUTÍ (viz. IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 NOUZOVÉ VYPNUTÍ)  
Z důvodu eliminace ohrožení elektrickým proudem a splnění výše uvedených standardů je napájení pohonného jednotek kompletně odpojeno.

## 2 Bezpečnostní pokyny

Tato kapitola řeší aspekty, které jsou důležité pro Vaši bezpečnost a bezpečnost obsluhy systému.

Než začnete s instalací, přečtěte si pečlivě tuto kapitolu.

V tomto návodu pro instalaci jsou uvedeny pokyny, které jsou důležité pro správnou a bezpečnou zacházení s přístrojem. Jednotlivé pokyny mají následující význam:

NEBEZPEČÍ:					
<i>Varování před ohrožením uživatele</i>					
<i>Nedodržení uvedených preventivních bezpečnostních opatření může vést k ohrožení života nebo zdraví uživatele.</i>					
POZOR:					
<i>Varování před ohrožením přístrojů</i>					
<i>Nedodržení uvedených preventivních bezpečnostních opatření může vést k téžkým škodám na přístroji nebo jiném majetku.</i>					

## 2.1 Osoby proškolené z bezpečnosti

Servozesilovač MR-J3-BSafety může být instalován výhradně osobami proškolenými z bezpečnosti. Předpoklady, které musí splňovat osoby proškolené z bezpečnosti, jsou...

- účast na odpovídajících školících, (Školení jsou nabízena v lokálních zastoupeních Mitsubishi. Přesné termíny a místa školení zjistíte u našich zastoupení ve Vašem okolí.)
- školení o obsluze stroje a o aktuálně platných bezpečnostních ustanoveních odpovědnou obsluhou stroje,
- přístup ke všem manuálům MR-J3-BSafety a MR-J3-D05, přečtení manuálů a seznámení se s jejich obsahem a
- přístup ke všem manuálům pro bezpečnostní zařízení (např. světelné závory), které jsou připojeny k bezpečnostní technickému kontrolnímu systému, přečtení manuálů a seznámení se s jejich obsahem.

## 2.2 Použití přístroje

Servozesilovač MR-J3-BSafety splňuje následující bezpečnostní standardy, je zpětně kompatibilní se servozesilovači série MR-J3-B a může být použit jak s bezpečnostním modulom MR-J3-D05, tak i s certifikovanými moduly bezpečnostních relé nebo s bezpečnostním PLC.

- Použití probíhá...
  - v souladu s EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 kategorie 3)
  - v souladu s IEC 61508 SIL 2
  - v souladu s IEC 61800-5-2 SIL 2
  - v souladu s IEC 60204-1 Stop kategorie 0
- ① Platí pouze při přijetí shody do 29.12.2009. Poté platí výhradně EN ISO 13849-1.

## 2.3 Správné použití

Servozesilovač MR-J3-BSafety a bezpečnostní modul MR-J3-D05 provozujete pouze v rámci přípustných mezinárodních hodnot (například, teplota atd., viz také Technické údaje a Typový štítek na přístroji). Přístroje mohou být provozovány pouze speciálně vyškoleným personálem a pouze na stroji, na kterém byly instalovány a původně uvedeny do provozu speciálně vyškoleným personálem dle návodu k obsluze servozesilovače MR-J3-BSafety a bezpečnostního modulu MR-J3-D05.

Při neodborném použití nebo modifikaci přístroje neakceptuje Mitsubishi Electric Co. žádné nároky na náhradu škody, i pokud se týkají montáže nebo instalace.

● Testování musí být prováděno výhradně specializovaným a speciálně vyškoleným a autorizovaným personálem. Zápis a dokumentace zkoušky musí probíhat tak, aby mohl být kdykoli třetí osobou zrekonstruovány a reprodukovány.

- Montáž a zapojení musí probíhat dle bezpečnostních předpisů platných pro specifický případ použití.
- Funkce „Bezpečné zastavení“ (STO - Safe Torque Off) slouží dle IEC 61800-5-2 k bezpečnému odpojení servomotoru od provozního napětí. Tato funkce nezabrání otáčení nebo opětovnému roztočení motorové hřídele způsobené externím a neúmyslně působením sil. Aby se otáčení motorové hřídele způsobené externími vlivy bezpečně zabránilo, musí být použita externí dodatečná zařízení jako brzda nebo protizávazky.
- Servozesilovač MR-J3-BSafety splňuje požadavky normy EMC pro rušení napájecí sítě ve frekvenčním rozsahu 150kHz až 30MHz. (Produktová norma EN 61800, Systémy elektrických výkonových pohonů s nastavitelnou rychlostí, část 3: EMC)

POZOR	
<i>Servozesilovač MR-J3-BSafety a bezpečnostní modul MR-J3-D05 splňují EMC směrnici 2004/108/EG a relevantní požadavky normy EN 61800-3 (druhé prostředí/PDS kategorie „C3“). Servozesilovač MR-J3-BSafety a bezpečnostní modul MR-J3-D05 jsou proto vhodné pouze pro použití v průmyslovém prostředí a ne pro soukromé použití.</i>	

## 2.5 Zbytková rizika

Výrobce zařízení je odpovědný za hodnocení rizik a všechna z nich vyplývající zbytková rizika. Níže jsou uvedena všechna zbytková rizika funkci STO (Bezpečné zastavení) a EMG (NOUZOVÉ VYPNUTÍ/ NOUZOVÉ ZASTAVENÍ). Firma Mitsubishi Electric neručí za případné škody nebo zranění způsobené zbytkovými riziky.

NEBEZPEČÍ	
<i>Před zahájením instalace vyčkejte minimálně 15 minut, aby se vybily kondenzátory po odpojení síťového napětí na bezpečnou hodnotu.</i>	
POZOR	
<i>Dodržujte pokyny a opatření!</i>	
POZOR	
<i>Pro správné použití servozesilovače MR-J3-BSafety a bezpečnostního modulu MR-J3-D05 dodržujte následující body:</i>	
<ul style="list-style-type: none"> <li>● Bezpečnostní zařízení a řídicí systémy mohou být instalovány a uváděny do provozu výhradně proškoleným personálem.</li> <li>● Všechna bezpečnostní zařízení (spínače, relé, PLC, zapojení atd.), elektrický rozvaděč a všechna hodnocení rizik a chyb musí splňovat požadavky EN ISO 13849-1 (EN954-1) a EN ISO 13849-2 minimálně na úrovni požadované certifikace. Dodržujte odpovídající pokyny a požadavky bezpečnostních standardů.</li> <li>● Při montáži, instalaci a provozu MELSERVO servozesilovače MR-J3-BSafety a bezpečnostního modulu MR-J3-D05 dodržujte místní standardy a předpisy.</li> <li>● Při instalaci, provozu a periodické údržbě MELSERVO servozesilovače MR-J3-BSafety a bezpečnostního modulu MR-J3-D05 dodržujte národní předpisy a ustanovení, především       <ul style="list-style-type: none"> <li>– Směrnice o strojích 98/37/EC (z 29.12.2009 Směrnice o strojích 2006/42/EC),</li> <li>– Směrnice o EMC 2004/108/EC,</li> <li>– Nízkonapěťová směrnice 2006/95/EC a</li> <li>– Předpisy bezpečnosti práce / bezpečnostní pravidla.</li> </ul> </li> <li>● Výrobce a vlastník stroje, ve kterém je provozován MELSERVO servozesilovač MR-J3-BSafety a/nebo bezpečnostní modul MR-J3-D05, jsou odpovědní za zajištění a dodržování všech použitelných bezpečnostních relevantních předpisů a ustanovení.</li> <li>● Bezpodmínečně dodržujte všechny pokyny, především speciální pokyny pro zkoušky uvedené v příslušných manuálech.</li> </ul>	
POZOR	
<i>Funkce SS1 (Safe Stop 1) stanoví pouze dobu zpoždění do aktivace funkci STO a EMG. Firmu a/nebo osobu pověřenou montáží a uvedením bezpečnostní relevantních zařízení do provozu jsou odpovědné za správné nastavení doby zpoždění. Systém jako celek musí projít certifikací dle bezpečnostních požadavků.</i>	
<i>Pokud doba zpoždění SS1 kratší než doba zpoždění servomotoru a při okamžitém zastavení doje k chybě nebo při otáčení servomotoru doje k aktivaci STO/ EMG, je servomotor zastavován dynamickou motorovou brzdu nebo dobíhá.</i>	
<i>Před montáží, zapojením nebo seřizováním každého bezpečnostního zařízení si pečlivě přečtěte jeho návod k obsluze.</i>	
<i>Ujistěte se, že všechna použitá bezpečnostní zařízení, bezpečnostní vypínače, relé, senzory atd., splňují požadované standardy. Všechny bezpečnostní komponenty dodávané firmou Mitsubishi Electric jsou certifikovány společností TÜV Rheinland die požadavků norm EN ISO 13849-1 kategorie 3, Pl. d, EN 954-1 kategorie 3 a IEC 61508 SIL 2.</i>	
<i>Bezpečnost je zaručena pouze tehdy, pokud jsou všechna bezpečnostní zařízení stroje kompletně namontována a seřizena.</i>	
<i>Před výměnou servozesilovače MR-J3-BSafety nebo bezpečnostního modulu se ujistěte, že nové přístroje přesně odpovídají téměř stávajícím. Po výměně přístroje před uvedením zařízení do provozu zkontrolujte funkci bezpečnostních zařízení.</i>	
<i>Prověďte kompletní zhodnocení rizik a úrovně pro bezpečnostní certifikaci celého stroje. Je doporučeno nechat certifikovat strodu zařízení pro sedmadváckem institutu, jako TÜV Rheinland.</i>	
<i>Aby bylo možno vyloučit chybné funkce bezpečnostních zařízení z důvodu několikadobných poruch, měli byste na zařízení provádět pravidelné kontroly bezporuchovosti podle norm. Nezávisle na bezpečnostní úrovni by měla být prováděna kontrola bezporuchovosti minimálně jednou ročně.</i>	
<i>Pokud je horní i spodní výkonový tranzistor invertorového můstku současně defektivní, udělá servomotor maximálně půl otáčky.</i>	

## 2.6 Likvidace

Likvidaci nepotřebných nebo neopravitelných přístrojů provádějte dle platných norm pro likvidaci odpadu vaší země (např. AVV-klíč dle Evropské směrnice o likvidaci odpadu: 16 02 14).

### 3 Popis produktu

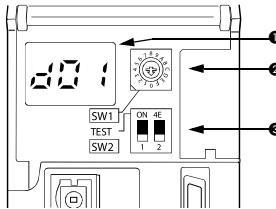
#### 3.1 Servozařízení MR-J3-BSafety

##### 3.1.1 Popis funkce

- Servozařízení MR-J3-BSafety dodává z řídícího systému přes synchronní vysokorychlostní síť (SSCNET III) referenční signál, který je zpracován a zesílen. Servozařízení přenáší elektrický proud do servomotoru a vytváří pohyb na základě referenčního signálu. Řídící signál obsahuje počet otáček, točivý moment a polohu, která má být dosažena.
- Servozařízení MR-J3-BSafety disponuje integrovanou funkcí STO (Bezpečné zastavení). Tato funkce servomotoru bezpečně odpojí, aniž by bylo třeba servomotor galvanicky odpojovat od napájení. Prostřednictvím dodatečného bezpečnostního modulu MR-J3-D05 je k dispozici také funkce SS1 (Safe Stop 1).
- Enkodér na straně zátěže slouží pro zpětné hlášení aktuální pozice zátěže servozařízení. Tím je dosaženo uzavřeného regulačního obvodu pro polohování. Pomocí parametrů je možno zvolit následující druhy regulace:
  - regulace s enkodérem na stroji
  - regulace s enkodérem na motoru
  - regulace s dvojotou zpětnou vazbou (enkodérem na motoru a enkodérem na stroji)

Další informace ke konfiguraci a nastavení druhů regulace jsou uvedeny v návodu k obsluze servozařízení MR-J3-BSafety a bezpečnostního modulu MR-J3-D05.

##### 3.1.2 Ovládací prvky



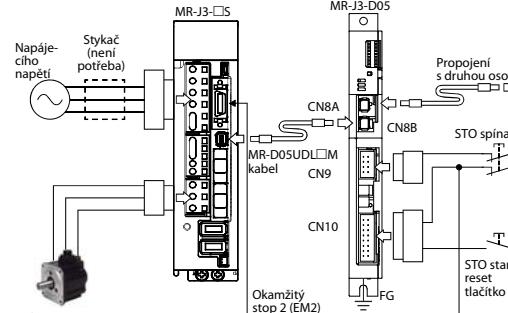
#### 3.2 Bezpečnostní modul MR-J3-D05

##### 3.2.1 Popis funkce

Bezpečnostní modul MR-J3-D05 disponuje funkcí Nouzové zastavení, pokud je tato funkce kombinována s funkcí „Bezpečné zastavení“ (STO) servozařízení MR-J3-BSafety. Jeden bezpečnostní modul podporuje funkci Nouzové zastavení maximálně u dvou os. Bezpečnostní modul MR-J3-D05 je také kompatibilní s funkcí brzdění při NOUZOVÉM ZASTAVENÍ servozařízení MR-J3-BSafety. Přehled bezpečnostních funkcí MR-J3-D05:

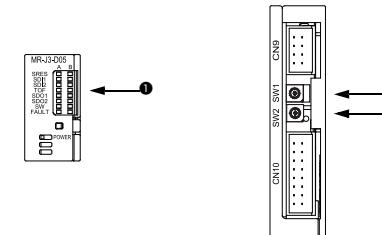
- Bezpečné zastavení (STO) dle EN 61800-5-2
- Safe Stop 1 (SS1) dle EN 61800-5-2
- NOUZOVÉ VYPNUTÍ (EMG Off) dle IEC 60204-1 9.2.5.4.3
- NOUZOVÉ ZASTAVENÍ (EMG Stop) dle IEC 60204-1 9.2.5.4.3

##### 3.2.2 Konfigurace systému



Bezpečnostní úroveň systému: ISO 13849-1 PL d (bezpečnostní kategorie 3)

##### 3.2.3 Ovládací prvky



Č.	Označení	Popis
①	Zobrazovací jednotka	Třímístný 7-segmentový LED displej pro zobrazení stavu serva a kódů alarmů.
②	SW1 Číslo jednotky	Otočný přepínač pro nastavení čísla jednotky servozařízení.
③	SW2 Přepínač pro zkušební provoz	Při provozu se Setup Software MR-Configurator se pomocí SW2-1 aktivuje zkušební provoz. SW2-2 je bez funkce a musí být nastaven ve spodní poloze.

##### UPOZORNĚNÍ

Další podrobnosti k zobrazeným údajům a nastavením přepínačů jsou uvedeny v návodu k obsluze servozařízení MR-J3-BSafety a bezpečnostního modulu MR-J3-D05.

##### Nastavení otočného přepínače (SW1 a SW2) a doba zpoždění pro osy A a B [s]

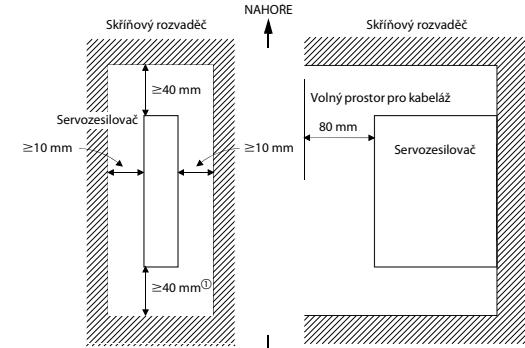
Osa A	Osa B					
	0	1,4	2,8	5,6	9,8	30,8
0	0	1	2	—	3	4
1,4	—	—	5	—	6	7
2,8	—	—	8	—	9	A
5,6	—	—	—	—	B	C
9,8	—	—	—	—	D	E
30,8	—	—	—	—	—	F

Nastavení SW1 a SW2 je identické.

### 4 Montáž/demontáž

Směr montáže a vzdáleností

<b>POZOR</b>
● Přístroje smí být montovány pouze v předepsaném směru. V opačném případě může docházet k chybám.
● Dodržujte předepsané vzdálenosti servozařízení od vnitřní příčky skřínového rozvaděče nebo ostatních přístrojů.
● Servozařízení MR-J3-BSafety a bezpečnostní modul MR-J3-D05 mohou být instalovány pouze v elektrickém skřínovém rozvaděči. Pro montáž nepoužívejte servozařízení a servomotory, které jsou defektní nebo s chybějícími díly.
● Nezakrývejte vstupy a výstupy ventilátorů na servozařízeních a servomotorech, u kterých je použit chladicí ventilátor.
● Přístroje nebo další zařízení s vysokou emisí tepla např. brzdné odpory instalujte tak, aby servozařízení nebylo ovlivněno nebo poškozeno tepelným zářením.
● Instalujte servozařízení pouze na svíslé ploše a dodržujte správnou vertikální orientaci.
● Při montáži dbejte na to, aby se do servozařízení přes větrací otvory nedostaly špony po vrtání nebo zbytky drátů a nemohly tak způsobit zkrat.
● Zamezte proniknutí oleje, vody, kovového prachu atd. do servozařízení větracími otvory skřínového rozvaděče nebo přes ventilátor umístěný v jeho horní části.
● Pokud je skřínový rozvaděč umístěn v prostředí se žírovými plyny, nečistotami nebo prachem, zajistěte přívod čistého chladicího vzduchu do rozvaděče z vnějšího přes uzavřený rozvod, který v rozvaděči vytvoří přetlak, aby nemohlo docházet k průniku prachu, plynu atd. do rozvaděče.
● Servozařízení MR-J3-BSafety a bezpečnostní modul MR-J3-D05 připevněny montážními šrouby za horní a spodní upevnovací otvory.
● Pokud mají být servozařízení MR-J3-BSafety a bezpečnostní modul MR-J3-D05 použity společně, propojte je přes STO kabel MR-D05UDL. Připojení se provádí na servozařízení na konektorovou zástrčku CN8 a na bezpečnostnímu modulu na CN8A nebo CN8B.



① ≥120 mm u servozařízení MR-J3-BSafety se jmenovitým výkonem 11 kW–22 kW.

### 5 Zapojení



#### NEBEZPEČÍ

- Před instalací odpojte napájecí napětí servozařízení a ostatní externí napětí.
- Před zahájením vlastní instalace počkejte minimálně 15 minut, dokud nezhasne kontrolka „CHARGE“. Pomoci měřiče napěti nebo jiného přístroje se ujistěte, že napětí na svorkách (P+) a (N-) kleslo na bezpečnou hodnotu. V opačném případě hrozí nebezpečí úrazu elektrickým proudem. Proto nejprve vždy zkontrolujte, jestli kontrolka „CHARGE“ na přední straně přístroje nesvítí.
- Uzemnění servozařízení a servomotoru provedte dle předpisů.



#### POZOR

- Servopohon provozujte pouze za okolních podmínek uvedených v návodu pro obsluhu servozařízení. Servopohon nesmí být vystaven působení prachu, olejové mlhy, žírových nebo vznětivých plynů, silných vibrací nebo rázů, vysokým teplotám, kondenzaci nebo vlhkosti. Pokud by byl přístroj provozován za těchto nepřípustných podmínek hrozí nebezpečí úrazu elektrickým proudem, požáru, poškození nebo rychlejšího opotrebení přístroje.
- Při montáži dbejte na to, aby se do servozařízení přes větrací otvory nedostaly špony po vrtání nebo zbytky drátů a nemohly tak způsobit zkrat.
- Nedotýkejte se částí servozařízení, které jsou pod napětím, jako např. připojované svorky nebo konektory.
- Nedotýkejte se servozařízení, servomotoru nebo brzdného odporu během nebo krátce po provozu pod napětím. Součásti se rychle zahřívají, hrozí nebezpečí popálení.
- MELSERVO servozařízení MR-J3-BSafety splňuje požadavky EMC (elektromagnetická kompatibilita) pro elektrické pohony s proměnlivými otáčkami dle normy DIN EN 61800, část 3: EMC.
- Montáž musí odpovídat normě EN 50274.
- Elektrické zapojení musí odpovídat normě EN 60204-1.
- Napájení musí být schopno kompenzovat krátkodobé výpadky napětí v rádu 20 ms, dle normy EN 60204-1.

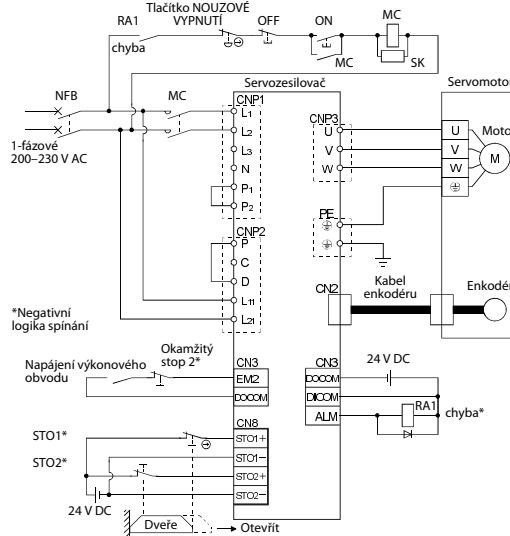
##### Výkonové svorky

Označení	Signál
L1, L2, L3	nапájení výkonového obvodu
L11, L21	nапájení řídícího obvodu
N <sup>①</sup>	volitelná brzdící jednotka
P <sup>②</sup> , C, D	volitelný(e) brzdící odpór(y) / brzdící jednotka
U, V, W	výstup servomotoru
P1, P2	—
PE	ochranný vodič

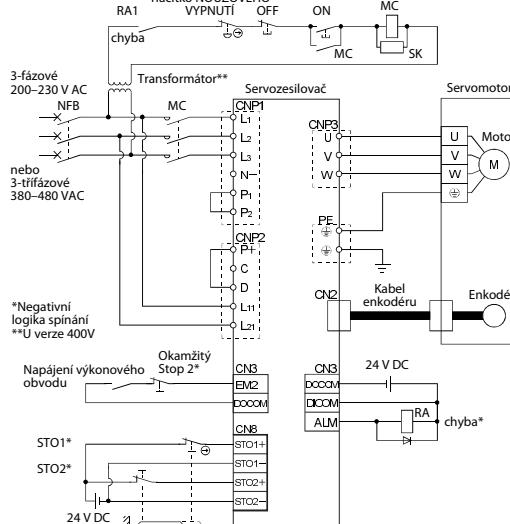
① U verze 400 V: P+;

② U verze 400 V: N-

### Připojení 1~, 200–230 V AC pro MR-J3-10□S-MR-J3-70□S



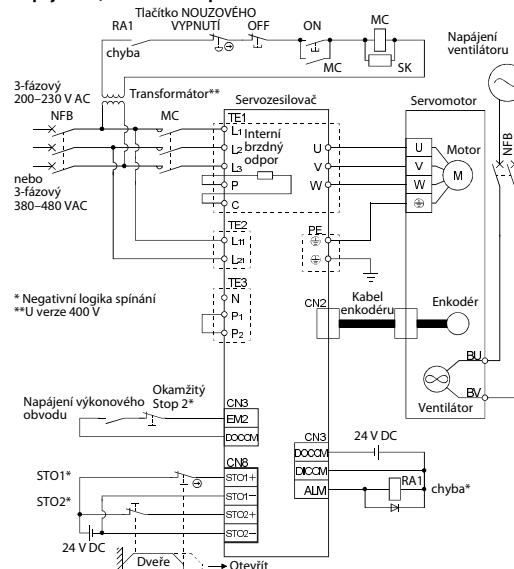
### Připojení 3~, 200–230 V AC pro MR-J3-10□S-MR-J3-350□S Připojení 3~, 380–480 V AC pro MR-J3-60□S4-MR-J3-200□S4



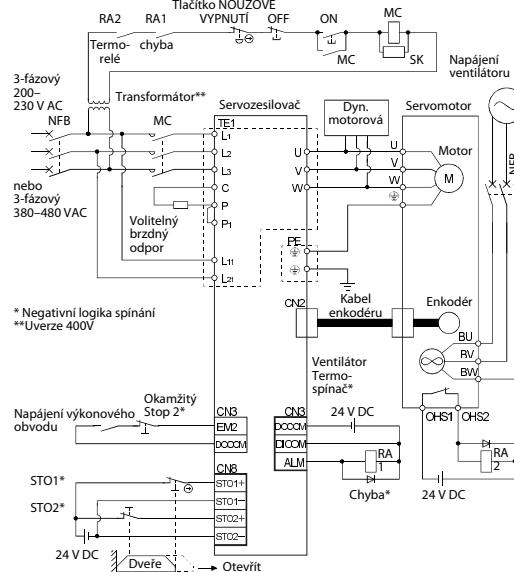
### UPOZORNĚNÍ

Při použití funkce „Bezpečné zastavení“ (STO) musí být současně vypnuty signály STO1 a STO2. STO1 a STO2 musí být po zastavení servomotoru vypnuty.

### Připojení 3~, 200–230 V AC pro MR-J3-500□S nebo MR-J3-700□S

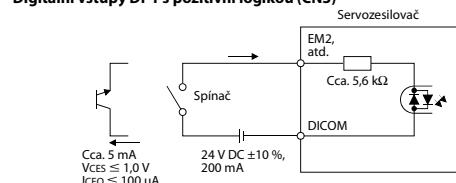


### Připojení 3~, 200–230 V AC pro MR-J3-11K□S-MR-J3-22K□S Připojení 3~, 380–480 V AC pro MR-J3-11K□S4-MR-J3-22K□S4

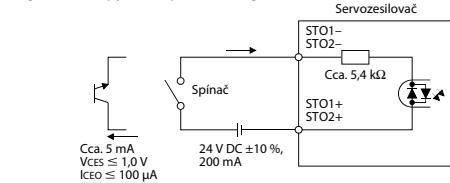


Pokud chcete realizovat zapojení v pozitivní logice spínání, postupujte podle následujících schémat zapojení.

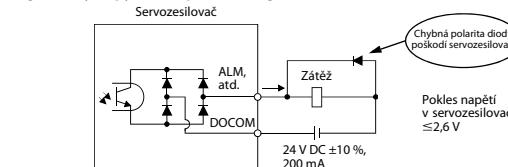
### Digitální vstupy DI-1 s pozitivní logikou (CN3)



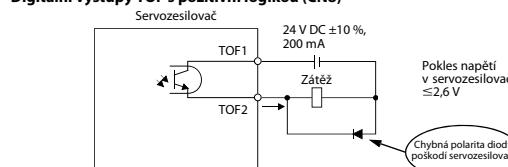
### Digitální vstupy STO s pozitivní logikou (CN8)



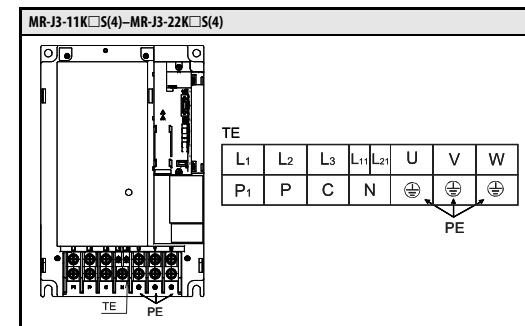
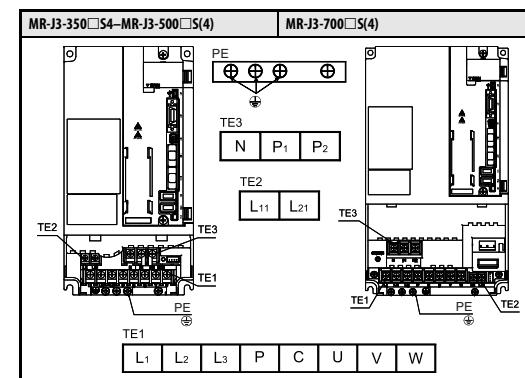
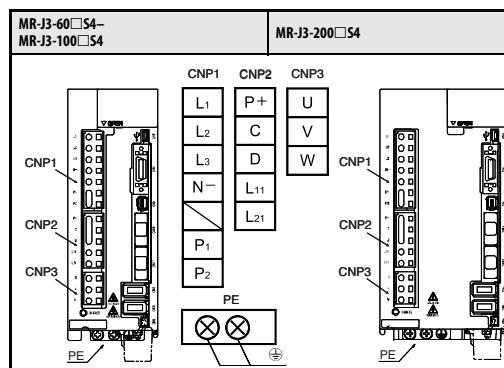
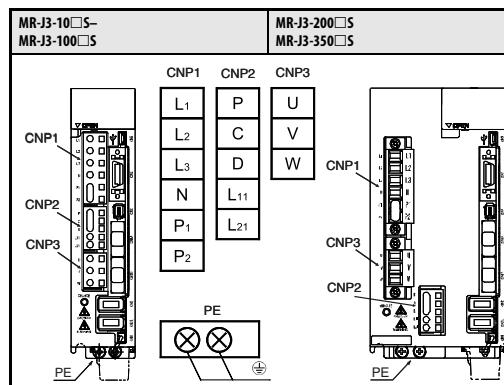
### Digitální výstupy DO-1 s pozitivní logikou (CN3)



### Digitální výstupy TOF s pozitivní logikou (CN8)



### Obsazení svorek



### Použitelné servomotory

MR-J3-□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/13	053/13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>①</sup> /103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/152(4)/202(4)	103/153	152	153(4)/203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/503	352/502	503(4)	502
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	601(4)/701M(4)/702
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4)/12K1M(4)/11K2(4)
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4)/15K1M(4)/15K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	20K1(4)/25K1/22K1M(4)/22K2(4)

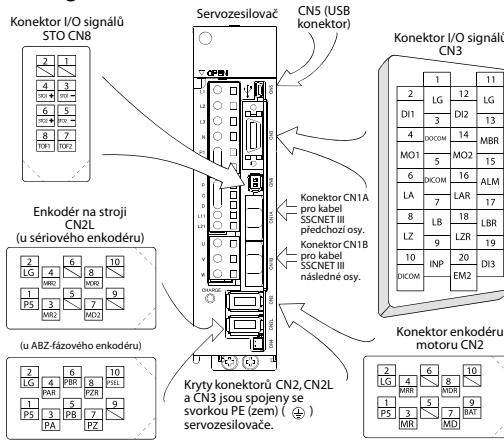
<sup>①</sup> Servomotor HF-JP734 může být použit pouze s 400V servojesilovačem (MR-J3-100□S4).

### UPOZORNĚNÍ

Další informace o konfiguraci a zapojení kompatibilních servomotorů jsou uvedeny v návodech k obsluze servomotorů (vol. 2).

## 6 Signály

### 6.1 Signální vedení



### 6.2 I/O operandy

#### Vstupní signály

Symbol	Operand	Konektor	Pin
EM2	Olamžitý stop 2	CN3	20
DI1	Horní koncový spínač (FLS)		2
DI2	Dolní koncový spínač (RLS)		12
DI3	Snímač referenční pozice (DOG)		19
ST01-	Vstupní signál STO 1 -	CN8	3
ST01+	Vstupní signál STO 1 +		4
ST02-	Vstupní signál STO 2 -		5
ST02+	Vstupní signál STO 2 +		6

#### Výstupní signály

Symbol	Operand	Konektor	Pin
ALM	Chyba	CN3	15
MBR	Ovládání elektromagnetické brzdy		13
INP	V pozici (polohování ukončeno)		9
LA	Enkódér A fázový impuls		6
LAR	(Diferenciální výstupy)		16
LB	Enkódér B fázový impuls		7
LBR	(Diferenciální výstupy)		17
LZ	Enkódér Z fázový impuls		8
LZR	(Diferenciální výstupy)		18
M01	Analogový monitorovací výstup 1		4
M02	Analogový monitorovací výstup 2		14
TOF1	TOF1 (točivý moment -OFF- hlášení 1)	CN8	8
TOF2	TOF2 (točivý moment -OFF- hlášení 2)		7

#### Napájení

Symbol	Operand	Konektor	Pin
DICOM	Vztažný bod digitálních vstupů	CN3	5
DOCUM	Vztažný bod digitálních výstupů		10
LG	Vztažný bod pro analogové signály		3
SD	Odstínění		11

### Doplňující výstupní signály (aktivovatelné pomocí interních parametrů)

Symbol	Operand
RD	Připraven
DB	Automatické spinání dynamické motorové brzdy
SA	Dosažení zadané rychlosti
TLC	Omezení točivého momentu
ZSP	Nulové otáčky
WNG	Varování
BWNG	Varování baterie
CDPS	Variabilní výběr zvlesení
ABSV	Absolutní pozice vymazána

## 7 Údržba a opravy

### 7.1 Kontrolní body



#### NEBEZPEČÍ

- Před začátkem prací údržby a oprav vyčkejte minimálně 15 minut, dokud nezhasne kontrolka „CHARGE“. Poté se pomocí měřiče napětí nebo podobného přístroje ujistěte, že napětí na svorkách (P+) a (N-) kleslo na bezpečnou hodnotu. V opačném případě hrozí nebezpečí úrazu elektrickým proudem. Vždy se nejdříve ujistěte, jestli nesvítil kontrolka „CHARGE“ na černé straně servozesilovače.
- Údržbu nebo opravy smí provádět pouze odborní pracovníci se vzděláním v oboru elektro, kteří jsou seznámeni s bezpečnostními standardy automatizační techniky. V opačném případě hrozí nebezpečí úrazu elektrickým proudem. V případě nutnosti opravy nebo výměny dílů se obrátte na příslušného prodejního partnera nebo zastoupení.



#### POZOR

- Na servozesilovači neprovádějte zkoušky izolace (izolační odpor) pomocí přístroje pro kontrolu izolace, protože to může způsobit poruchy.
- Jako uživatel na přístroji neprovádějte žádné opravy a/nebo přístroj nerozdělávejte.

Doporučujeme pravidelně provádět následující kontroly:

- Zkontrolujte utažení šroubů na připojuvajících svorkách. Uvolněně šrouby utahněte.
- Zkontrolujte příp. neobvyklé zvuky ložisek, brzdy atd. servomotoru.
- Zkontrolujte možné poškození a zlomení kabelů atd. Stanovte kontrolní intervaly dle stávajícího namáhání.
- Zkontrolujte upewnění všech konektorů na servozesilovači.
- Zkontrolujte, zda vodiče nevycívají z konektoru.
- Zkontrolujte množství usazeného prachu na servozesilovači.
- Zkontrolujte příp. neobvyklé zvuky servozesilovače.
- Zkontrolujte stav motorové hřidele a připojených dílů.

### 7.2 Životnost

Následující díly musí být pravidelně měněny. Pokud je díl identifikován jako vadný, musí být okamžitě vyměněn, i když ještě nedosáhl své max. možné životnosti. Životnost se může z důvodu externích podmínek a okolního prostředí zkrátit. Náhradní díly Vám dodá příslušné zastoupení nebo obchodní partner.

Díl	Přibližná životnost
Servozesilovač	Vyhlašovací kondenzátor 10 let <sup>①</sup>
	Relé Počet cyklů sepnutí a okamžitého zastavení: 100 000
	Ventilátory 10 000–30 000 hodin (2–3 roky)
	Baterie pro systém absolutního odměřování Viz. příslušná část návodu k obsluze.

<sup>①</sup> Je ovlivněno špičkovými proudy a ztrátou kapacity. Životnost závisí z největší části na okolní teplotě a provozních podmírkách. Výše uvedená životnost kondenzátoru je dosahována při provozu v normálním klimatizovaném prostředí. (maximální teplota okolního vzduchu: 40 °C)

## 8 Přeprava a skladování



#### POZOR

- Z důvodu eliminace možného poškození používejte pro přepravu správné zvedací zařízení.
- Nepokládejte na sebe více zabalených servozesilovačů, než kolik je povoleno.
- Nevezdejte servomotor za připojovací kably, hřídel nebo enkodér.
- Při přepravě nechaytejte servozesilovač za přední kryt. Servozesilovač by mohl spadnout.
- Instalujte servozesilovač na nosnou plochu dle zadání návodu k obsluze.
- Na přístroje nestoupejte. Neodkládejte na ně žádné těžké předměty.
- Údaje pro přepravu a manipulaci s přídavnou baterií najdete v návodu k obsluze servozesilovače MR-J3-BSafety a bezpečnostnímu modulu MR-J3-D05.

Při skladování a provozu dodržujte následující podmínky.

Okolí	Podmínka	
	Servozesilovač	Servomotor
Okolní teplota	Provoz	0 °C až +55 °C (bez tvorby námrazy)
	Skladování	-20 °C až +65 °C (bez tvorby námrazy)
Příspustná relativní vlhkost vzduchu	Provoz	Max. 90 % (bez tvorby námrazy)
	Skladování	Maximálně 90 % (bez tvorby kondenzátu)
Okolní podmínky	Pouze pro vnitřní prostory (bez agresivních plynů, olejové mlhy, prachu a nečistot)	
Výška instalace	Max. 1 000 m nad mořem	
Odolnost proti vibracím	Max. 5,9 m/s <sup>2</sup> od 10 do 55 Hz (ve směru X, Y a Z)	Viz. bezpečnostní předpisy v příslušné návodu k obsluze servozesilovače.

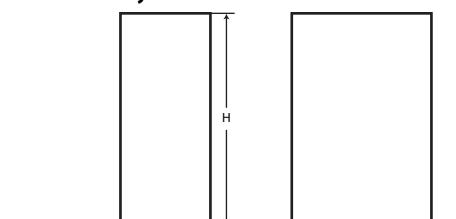
### 9.1.3 Servozesilovač (400 V AC, do 22 kW)

Znak	MR-J3-□S4				
	60B 100B	200B 350B	500B 700B	11KB 15KB	22KB
Napájení výkonového okruhu	3-fázové 380–480 V AC, 50/ 60 Hz				
Všechny ostatní znaky jako v části 9.1.1.					

### 9.2 Bezpečnostní modul MR-J3-D05

Znak	Data
Napájení řízení	24 V DC, 500 mA
Počet řízených os	2 osy, nezávisle řiditelné
Bezpečnostní vstupy pro bezpečnostní zařízení	4 vstupy (2 vstupy x 2 osy), pozitivní nebo negativní logika
Bezpečnostní vstupy zařízení opakového startu	2 vstupy (1 vstup x 2 osy), pozitivní nebo negativní logika
Bezpečnostní funkce	<ul style="list-style-type: none"> <li>Bezpečné zastavení (STO) dle EN IEC 61800-5-2</li> <li>Safe Stop 1 (SS1) dle EN IEC 61800-5-2</li> <li>NOUZOVÉ ZASTAVENÍ, NOUZOVÉ VYPNUTÍ dle EN 60204-1</li> </ul>
Prodleva	Max. 10 ms pro „Bezpečné zastavení“ (STO)
Bezpečnostní normy	EN ISO 13849-1 PL d / EN 61508 SIL 2 / EN 62061 SIL CL 2
Střední očekávaná provozní doba do výskytu nebezpečné chyby	MTTd = 100 [let]
Spolehlivost odhalení chyby systému nebo subsystému	DC = 90 [%]
Střední pravděpodobnost pro výskyt nebezpečné chyby	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/hod.]
Nastavitelná doba prodlevy	0 s; 1,4 s; 2,8 s; 9,8 s; 30,8 s ± 2 % (navíc pro os A: 5,6 s)

### 9.3 Rozměry



Servozesilovač	B [mm]	H [mm]	T [mm]	Hmotnost [kg]
	10B 20B	20B 350B	40B 500B	60B 700B
MR-J3-10□S/20□S	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>④</sup>	0,8
MR-J3-40□S/60□S	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>④</sup>	1,0
MR-J3-70□S/100□S	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>④</sup>	1,4
MR-J3-60□S/100□S/400□S4	60	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	1,7
MR-J3-200□S(4)/350□S	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>④</sup>	2,1(2,3 <sup>③</sup> )
MR-J3-350□S/400□S/500□S(4)	130	250	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	4,6
MR-J3-700□S(4)	172	300	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	6,2
MR-J3-11K□S(4)-22K□S(4)	260	400	200 <sup>①</sup> <sup>④</sup>	18(19 <sup>②</sup> )

<sup>①</sup> bez baterie MR-J3-BAT

<sup>②</sup> MR-J3-22KCJS/ MR-J3-22K□S4

<sup>③</sup> MR-J3-350□S

<sup>④</sup> bez konektorů

Bezpečnostní modul	B [mm]	H [mm]	T [mm]	Hmotnost [kg]
MR-J3-D05	22,5	192	86	0,2

# MR-J3 Servo-amplificatoare și servomotoare

## Manual de instalare pentru servo-amplificatorul MR-J3-BSafety și unitatea logică de siguranță MR-J3-D05

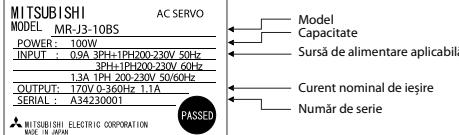
Cod: 231371 RO, Versiunea B, 29092010

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

Toate drepturile rezervate. Proprietățile și datele tehnice specificate ale produsului nu reprezintă o declarație garantată.

### Plăcuță cu caracteristicile tehnice



### Cod model

MR-J3-10BS	
Serie	
MELSERVO-J3 de servomotor Mitsubishi de c.a. de uz general	
	■ S: compatibil Drive Safety
	■ B: compatibil SSCNET III
Simbol	Sursă de alimentare
Niciunul	trifazată 200 V c.a. sau monofazată 200 V c.a.
4	trifazată 400 V c.a.

Simbol	Putere nominală [kW]	Simbol	Putere nominală [kW]	Simbol	Putere nominală [kW]
10	0,1	100	1	11k	11
20	0,2	200	2	15k	15
40	0,4	350	3,5	22k	22
60	0,6	500	5	—	—
70	0,75	700	7	—	—

## 1 Despre acest document

Acest document este o traducere a versiunii originale în limba engleză.

### 1.1 Documentație pentru servo-amplificatorul de siguranță MELSERVO MR-J3-BSafety și unitatea logică de siguranță MR-J3-D05

Acest manual descrie montarea servo-amplificatorului MR-J3-BSafety și a unității logice de siguranță MR-J3-D05.

Manualele următoare contin informații suplimentare despre aceste dispozitive:

- Manual de instrucțiuni pentru servo-amplificator MR-J3-BSafety/MR-J3-D05, Nr. art.: SH(NA)030084

- Manual de instrucțiuni pentru servomotor (vol. 2), Nr. art.: SH(NA)030041

Ele pot fi obținute gratuit de pe site-ul nostru: [www.mitsubishi-automation.ro](http://www.mitsubishi-automation.ro).

Dacă aveți întrebări privind programarea și operarea echipamentului descris în acest manual, contactați biroul sau departamentul dvs. de vânzări corespunzător.

În afară de aceasta, montarea dispozitivelor de protecție necesă și competențe tehnice speciale, care nu sunt explicate detaliat în această documentație.

### 1.2 Scopul acestui document

Acest manual instruiează personalul tehnic al producătorului utilizatorului și/sau al operatorului utilizatorului cu privire la operaerea în siguranță a servo-amplificatorului MR-J3-BSafety și a unității logice de siguranță MR-J3-D05.

Acest manual nu furnizează instrucțiuni pentru operaerea mașinii în care este sau va fi integrat sistemul servo de siguranță. Informațiile de acest tip vor fi disponibile în manualele de operare aferente mașinii.

## 1.3 Termeni referitor la siguranță

### 1.3.1 Funcție de oprire conform IEC 61800-5-2

- Funcție STO (consultați IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
Funcția STO este integrată în MR-J3-BSafety. STO este o funcție de oprire pentru deconectarea energiei la motoarele care exercită cuplu. MRJ3-BSafety întrerupe automat alimentarea la servo-amplificator.
- Opreire necontrolată în conformitate cu categoria de stop 0 a IEC 60204-1
- Concepție pentru a preveni pornirile neprevăzute
- Funcția SS1 (consultați IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.3 Oprire de siguranță 1 temporizată) SS1 este o funcție care inițiază funcția STO atunci când timpul de întârziere setat anterior a expirat după ce servomotorul începe să decelereze. Timpul de întârziere poate fi setat cu ajutorul unității logice de siguranță MR-J3-D05.
- Scopul acestei funcții de siguranță este următorul. Funcția SS1 poate fi realizată combinând MR-J3-BSafety cu MR-J3-D05.
- Opreire controlată în conformitate cu categoria de stop 1 a IEC 60204-1

### 1.3.2 Operare de urgență conform IEC 60204-1

- Stop de urgență (consultați IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.2 Stop de urgență)  
Stopul de urgență trebuie să aibă întăritate față de toate celelalte funcții și comenzi din toate modurile de operare. Alimentarea părții de acționare a mașinii, care poate cauza o stare de risc, fie trebuie opriță imediat (categorie de stop 0), fie trebuie controlată pentru a opri această stare de risc de îndată ce este posibil (categorie de stop 1). Repornirea nu trebuie permisă nici chiar după eliminarea cauzei stării de urgență.
- Opreire de urgență (consultați IEC 60204-1:2005 9.2.5.4.3 Opreire de urgență)  
Eliminarea puterii de intrare la dispozitivul de acționare pentru a elmina riscul de electrocutare și pentru a respecta standardele de siguranță menționate anterior.

## 2 Instrucțiuni privind siguranță

Acest capitol tratează siguranța dvs. și a operatorilor echipamentului. Citiți cu atenție acest capitol înainte de a începe lucrările de montare.

În acest manual avertisamentele speciale care sunt importante pentru utilizarea corectă și în siguranță a produselor sunt identificate în mod clar după cum urmează:

PERICOL:
<i>Avertizări privind sănătatea și rănirea personalului. Nerespectarea măsurilor de precauție descrise aici poate avea ca rezultat riscuri mari pentru sănătate și riscuri de răniere.</i>
ATENȚIE:
<i>Avertizări privind deteriorarea echipamentelor și a bunurilor. Nerespectarea măsurilor de precauție descrise aici poate avea ca rezultat deteriorări grave ale echipamentelor sau ale altor bunuri.</i>

### 2.1 Personal calificat

Servo-amplificatorul MR-J3-BSafety poate fi montat numai de către personal calificat. Personalul calificat este definit ca persoanele care ...

- au fost instruite în mod adecvat din punct de vedere tehnic. Retineți că înstruirea tehnică adecvată este disponibilă la centrul dvs. local Mitsubishi Electric. Vă rugăm contactați centrul dvs. local pentru identificarea locației și a orarelor.
- au fost instruite de către operatorul competent al utilizajului cu privire la operaerea acestuia și la reglementările actuale valabile privind siguranță și
- au acces la manualele de operare ale servo-amplificatorului MR-J3-BSafety și ale unității logice de siguranță MR-J3-D05 și le-au citit și s-au familiarizat cu acestea și
- au acces la manualele de operare ale dispozitivelor de protecție (de ex. barieră luminosă) conectate la sistemul de control de siguranță și le-au citit și s-au familiarizat cu acestea.

### 2.2 Aplicațiile dispozitivului

Servo-amplificatorul MR-J3-BSafety respectă următoarele standarde de siguranță, este compatibil cu versiuni mai vechi din seria MR-J3 și poate fi utilizat cu unitatea logică de siguranță MR-J3-D05, cu relee de siguranță certificate sau cu automate programabile de siguranță. El poate fi folosit ...

- în conformitate cu EN ISO 13849-1 PL d (EN 954-1 Categoria 3①)
- în conformitate cu IEC 61508 SIL 2
- în conformitate cu IEC 61800-5-2 SIL 2
- în conformitate cu IEC 60204-1 Categoria de stop 0

① Valabil doar pentru presupunerea de conformitate până la 29.12.2009. De la această dată va fi doar EN ISO 13849-1.

## 2.3 Utilizarea corectă

Servo-amplificatorul MELSERVO MR-J3-BSafety și unitatea logică de siguranță MR-J3-D05 pot fi utilizate numai în limite specifice de operare (tensiune, temperatură etc., consultați capitolul „Date tehnice” din Manualul de instrucțiuni). El poate fi folosit numai de către personal calificat și numai la mașina la care au fost montate și puse inițial în funcțiune de către personal calificat în conformitate cu manualul de instrucțiuni al servo-amplificatorilor MR-J3-BSafety și al unității logice de siguranță MR-J3-D05.

Mitsubishi Electric Co. nu își asumă răspunderea dacă echipamentul este utilizat în alt mod sau dacă dispozitivul suferă modificări, chiar și în contextul montării și al instalării.



### ATENȚIE

Servo-amplificatorul MR-J3-BSafety și opțiunea de siguranță MR-J3-D05 respectă Directiva CEM 2004/108/CE și cerințele relevante ale EN61800-3-2004 (categoria 2 de mediu / PDS categoria „C3”). Prin urmare, servo-amplificatorul MR-J3-BSafety și opțiunea de siguranță MR-J3-D05 sunt adecvate numai pentru utilizarea într-un mediu industrial, și nu pentru uz personal.

## 2.5 Risc rezidual

Constructorii mașinii sunt răspunzători de toate evaluările de risc și de toate risurile reziduale asociate. Mai jos sunt prezentate risurile reziduale asociate funcției STO/EMG. Mitsubishi nu își asumă răspunderea pentru daune sau răni cauzate de risurile reziduale.



### PERICOL

*Inainte de a începe instalarea, așteptați cel puțin 15 minute după oprirea alimentării. Condensatorul rămâne încărcat cu tensiune înaintă periculosa și a perioadă de timp și după ce alimentarea a fost oprită.*

### 2.3.1 Pentru aplicații UL/CSA

Acest servo-amplificator este conceput să respice UL 508C și standardul CSA C22.2 nr. 14. Pentru detalii suplimentare privind conformitatea cu standardul UL/CSA consultați Manualul de instrucțiuni al servo-amplificatorului MR-J3-BSafety și al unității logice de siguranță MR-J3-D05.

## 2.4 Observații și măsuri generale de protecție



### ATENȚIE

*Respectați observațiile și măsurile de protecție!*

Respectați următoarele reguli pentru a asigura utilizarea adecvată a servo-amplificatorului MELSERVO MR-J3-BSafety și a unității logice de siguranță MR-J3-D05.

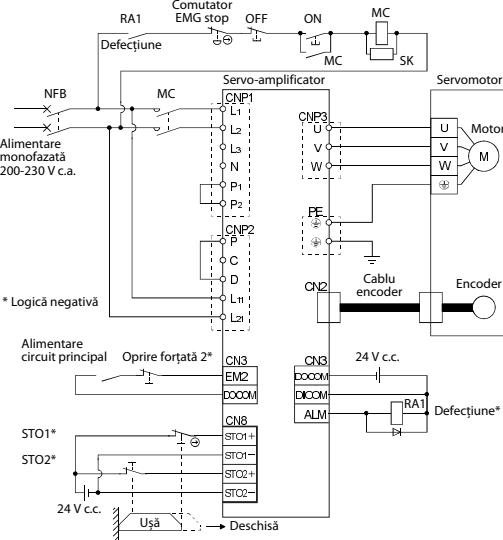
- Componentele și sistemele de siguranță pot fi instalate și puse în funcțiune numai de către personal calificat și competent.
- Toate componentele de siguranță (comutatoare, relee, automate programabile, cablaje etc.), panoul de control și considerările și exceptiile de defecțiuni trebuie să respecte cerințele EN ISO 13849-1 (EN954-1) și EN ISO 13849-2 până la nivelul minim de certificare avut în vedere. Consultați standardele de siguranță pentru informații și cerințe suplimentare.
- La montarea, instalarea și utilizarea servo-amplificatorului MELSERVO MR-J3-BSafety și a unității logice de siguranță MR-J3-D05, respectați standardele și directivele aplicabile în țara dvs.
- Normele și reglementările naționale aplicante în cazul instalării, utilizării și inspecției periodice a servo-amplificatorului MELSERVO MR-J3-BSafety și a unității logice de siguranță MR-J3-D05 sunt, în special:
  - Directive 98/37/CE privind mașinile industriale (din 29.12.2009 Directive 2006/42/CE privind mașinile industriale)
  - Directive CEM 2004/108/CE
  - Directive 2006/95/CE privind joasă tensiune
  - Reglementările privind siguranța la locul de muncă/normele de siguranță
- Producătorii și proprietarii mașinii pe care este utilizat un servo-amplificator MELSERVO MR-J3-BSafety și/sau o unitate logică de siguranță MR-J3-D05 sunt răspunzători de obținerea și respectarea tuturor normelor și reglementărilor aplicabile privind siguranță.
- Este imperativ ca avizele, în special avizele de testare din manuale, să fie respectate.
- Testele trebuie efectuate de personal specializat sau de personal calificat și autorizat în mod special și trebuie să fie înregistrate și documentate pentru a sărigă că testele pot fi reprodate oricând de către terțe părți.
- De asemenea, instalarea și cablajul trebuie să respecte standardele de siguranță înainte de vedere.
- Funcția STO (Oprire în siguranță a cuplului), astfel cum este descrisă în IEC 61800-5-2, împiedică doar alimentarea cu energie a servomotorului de către servo-amplificator. Nu este garantat faptul că axul servomotorului nu se va roti din cauza forțelor externe sau neprevăzute. Dacă o forță externă acționează asupra axei de acționare trebuie adoptate măsuri de siguranță suplimentare, precum frânele sau contragreutățile.
- Servo-amplificatorul MR-J3-BSafety respectă cerințele privind emisiile conduse la conexiunile la rețea în gama de frecvență de la 150 kHz la 30 MHz. (Bazele evaluării: Standardul de produs EN 61800, sisteme electrice de acționare cu viteza reglabilă, partea 3: CEM)

## 2.6 Eliminarea

Eliminarea dispozitivelor inutilizabile sau nereparabile trebuie efectuată întotdeauna în conformitate cu reglementările aplicabile privind eliminarea deșeurilor specifice fiecărei țări (de ex. Codul european al deșeurilor 16 02 14).

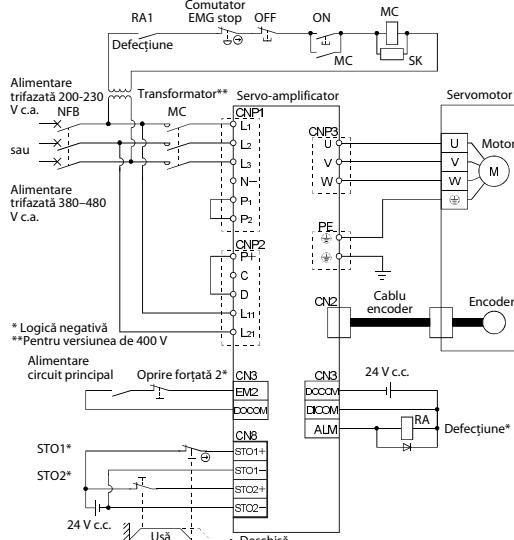


### Alimentare monofazată 200–230 V c.a. pentru MR-J3-10□S-MR-J3-70□S



### Alimentare trifazată 200–230 V c.a. pentru MR-J3-10□S-MR-J3-350□S

Alimentare trifazată 380–480 V c.a. pentru MR-J3-60□S4-MR-J3-200□S4

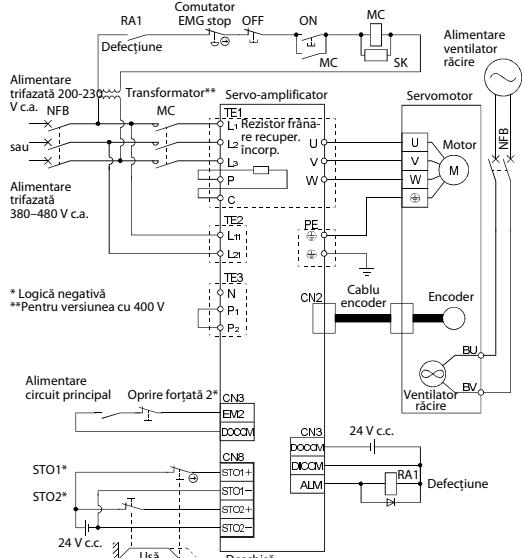


### NOTĂ

La utilizarea funcției de Opreire în siguranță a cuplului (STO), opriți STO1 și STO2 simultan. STO1 și STO2 trebuie opriți după oprirea servomotorului.

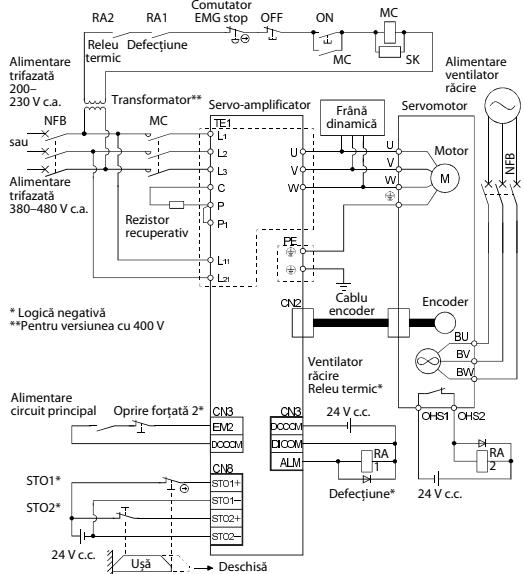
### Alimentare trifazată 200–230 V c.a. pentru MR-J3-500□S sau MR-J3-700□S

Alimentare trifazată 380–480 V c.a. pentru MR-J3-350□S4-MR-J3-700□S4



### Alimentare trifazată 200–230 V c.a. pentru MR-J3-11K□S-MR-J3-22K□S

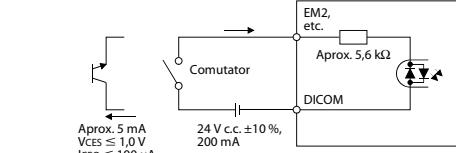
Alimentare trifazată 380–480 V c.a. pentru MR-J3-11K□S4-MR-J3-22K□S4



În cazul în care dorîți să utilizați o interfață cu logică pozitivă, consultați următoarele diagrame de conexiuni.

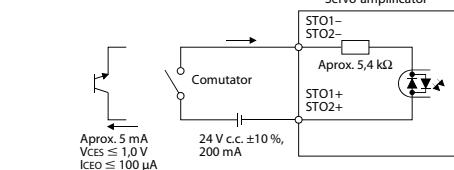
### Interfață cu intrare digitală de tip pozitiv DI-1 (CN3)

Servo-amplificator



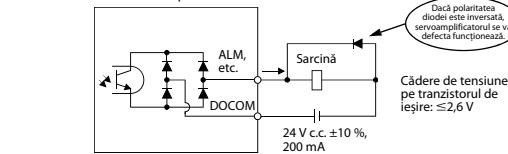
### Interfață cu intrare digitală de tip pozitiv STO (CN8)

Servo-amplificator



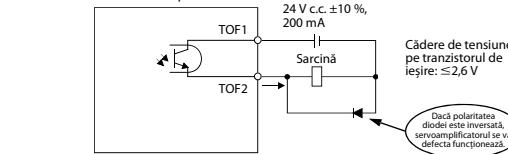
### Interfață cu ieșire digitală de tip pozitiv DO-1 (CN3)

Servo-amplificator

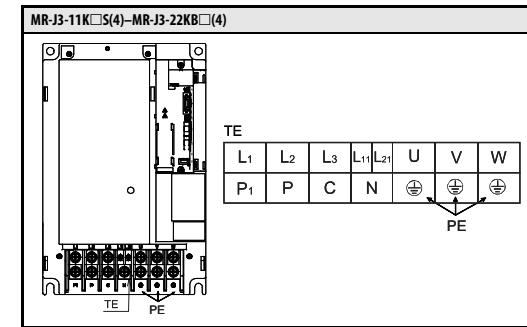
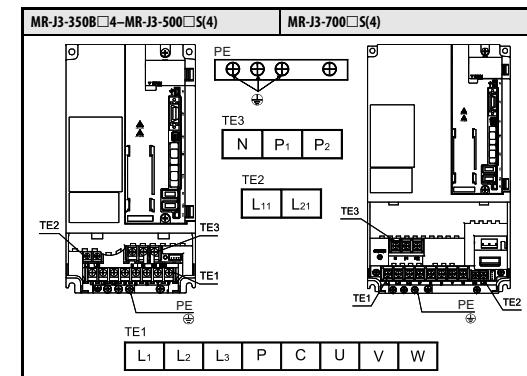
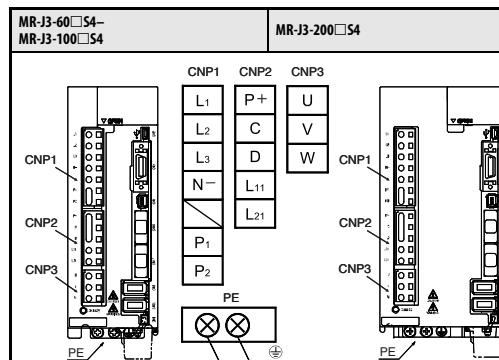
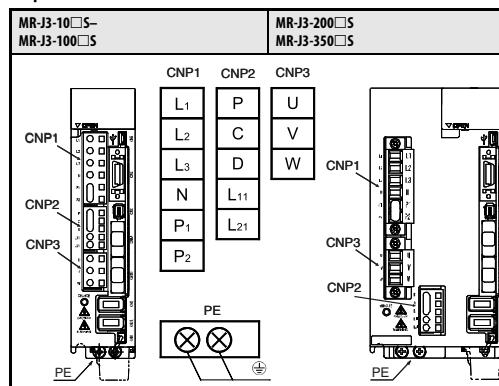


### Interfață cu ieșire digitală de tip pozitiv TOF (CN8)

Servo-amplificator



### Dispunerea terminalelor



### Compatibilitatea cu servomotoarele

MR-J3-□S	HF-MP□	HF-KP□	HF-SP□	HC-RP□	HC-UP□	HF-JP□	HA-LP□
10B	053/13	053/13	—	—	—	—	—
20B	23	23	—	—	—	—	—
40B	43	43	—	—	—	—	—
60B(4)	—	—	51/52(4)	—	—	53(4)	—
70B	73	73	—	—	72	73	—
100B(4)	—	—	81/102(4)	—	—	734 <sup>①</sup> /103(4)	—
200B(4)	—	—	121/201/152(4)/202(4)	103/153	152	153(4)/203(4)	—
350B(4)	—	—	301/352(4)	203	202	353(4)	—
500B(4)	—	—	421/502(4)	353/503	503(4)	502	—
700B(4)	—	—	702(4)	—	—	—	601(4)/701M(4)/702
11KB(4)	—	—	—	—	—	—	801(4)12K1(4)11K1M(4)11K2(4)
15KB(4)	—	—	—	—	—	—	15K1(4)15K1M(4)15K2(4)
22KB(4)	—	—	—	—	—	—	20K1(4)25K122K1M(4)22K2(4)

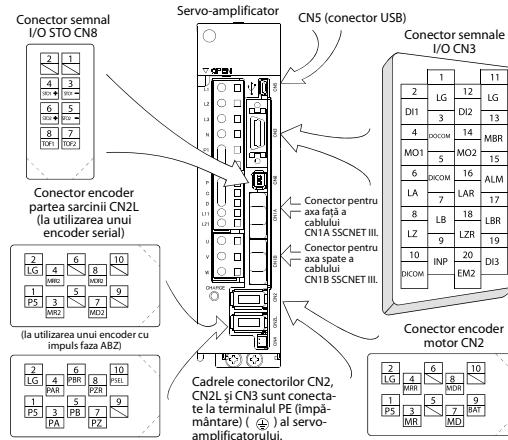
<sup>①</sup> Servomotorul HF-JP734 poate fi utilizat numai pentru versiunea de servo-amplificator de 400 V (MR-J3-100□S4).

### NOTĂ

Pentru detalii privind configurarea și cablarea servomotoarelor compatibile, consultați manualul de instrucțiuni al servomotorului (vol. 2).

## 6 Semnale

### 6.1 Dispunerea semnalelor



### 6.2 Dispozitive I/O

#### Semnale de intrare

Simbol	Dispozitiv	Conector	Pin
EM2	Oprire forțată 2	CN3	20
DI1	Limită cursă superioară (FLS)		2
DI2	Limită cursă inferioară (RLS)		12
DI3	Senzor de proximitate (DOD)		19
ST01-	Semnal 1 intrare STO minus	CN8	3
ST01+	Semnal 1 intrare STO plus		4
ST02-	Semnal 2 intrare STO minus		5
ST02+	Semnal 2 intrare STO plus		6

#### Semnale de ieșire

Simbol	Dispozitiv	Conector	Pin
ALM	Defecțiune		15
MBR	Interblocare frâna electromagnetică		13
INP	În poziție (pozitionare finalizată)	CN3	9
LA	Impuls encoder faza A (driver linie diferențială)		6
LAR	Impuls encoder faza B (driver linie diferențială)		16
LB	Impuls encoder faza B (driver linie diferențială)		7
LBR	Impuls encoder faza Z (driver linie diferențială)		17
LZ	Impuls encoder faza Z (driver linie diferențială)		8
LZR	Impuls encoder faza Z (driver linie diferențială)		18
M01	Ieșire analogică de monitorizare 1		4
M02	Ieșire analogică de monitorizare 2	CN8	14
TOF1	Ieșire TOF1 (Feedback 1 Oprire cuplu)		8
TOF2	Ieșire TOF2 (Feedback 2 Oprire cuplu)		7

#### Sursă de alimentare

Simbol	Dispozitiv	Conector	Pin
DICOM	Intrare alimentare I/F digital	CN3	5
DOCOM	Comun semnale digitale		10
LG	Comun ieșiri analogice de monitorizare		3
SD	Ecran		11
			Plăcuță

### Semnale de ieșire suplimentare (activate de parametrul intern)

Simbol	Dispozitiv
RD	Pregătit
DB	Interblocare frâna dinamică
SA	Viteză atinsă
TLC	Cuplu de limitare
ZSP	Viteză zero
WNG	Avertizare
BWNG	Avertizare baterie
CDPS	Selectare amplificare variabilă
ABSV	Stergere poziție absolută

## 7 Întreținere și service

### 7.1 Elemente de inspecție



#### PERICOL

- Înainte de a începe lucrările de întreținere și/sau inspecție, opriți alimentarea servo-amplificatorului MR-J3-BSafety și așteptați 15 minute sau mai mult până când becul de sarcină se stinge. Apoi, verificați cu ajutorul unui voltmetru sau al altor apărate ca tensiunea între P(+) și N(-) să fie sigură. În caz contrar, pot apărea electrocucat. De asemenea, verificați întotdeauna în partea frontală a servo-amplificatorului dacă becul de sarcină este stins sau nu.
- Toate persoanele implicate în inspecție trebuie să fie pe deplin competente pentru efectuarea acestor lucrări. În caz contrar, există riscul să vă electrocucate. Pentru reparații și înlocuirea pieselor, contactați reprezentantul dvs. de vânzări.



#### ATENȚIE

- Nu testați servo-amplificatorul cu un megohmetru (măsurarea rezistenței de izolație), întrucât acesta se poate defecta.
- Nu dezasamblați și/sau nu reparați echipamentul la client.

Se recomandă efectuarea periodică a următoarelor verificări:

- Verificați dacă există șuruburi slăbite în blocul de conexiuni. Strângeți șuruburile de frânare slabite.
- Verificați dacă există zgomote neobișnuite la rulmenții servomotorului, secțiunea de frânare etc.
- Verificați dacă există zgârieturi și fisuri la cabluri și la alte componente similare. Efectuați inspecții periodică în conformitate cu condițiile de operare.
- Verificați conectarea fixă a conectorului la servo-amplificator.
- Verificați că firele să nu iasă din conector.
- Verificați dacă există depuneri de praf pe servo-amplificator.
- Verificați dacă există zgomote neobișnuite produse de servo-amplificator.
- Verificați dacă există excentricitate între axul motorului și cuplaj.

### 7.2 Piese cu durată de viață

Următoarele piese trebuie înlocuite periodic conform listei de mai jos. Dacă se constată că o piesă este defectă, ea trebuie înlocuită imediat, chiar dacă nu a ajuns încă la sfârșitul duratei sale de viață, ceea ce depinde de metoda de operare și de condițiile de mediu. Pentru înlocuirea pieselor, contactați reprezentantul dvs. de vânzări.

Nume piesă	Durată de viață orientativă
Servo-amplificator	Condensator de filtrare 10 ani <sup>①</sup>
	Releu Număr de porniri și număr de opriri forțate: 100.000 de ori
	Ventilator răcire 10.000 - 30.000 de ore (2-3 ani)
Baterie poziție absolută	Consultați secțiunea 12.2 (manualul de instrucții)

<sup>①</sup> Afecțată de curenti de ondulație etc. și deteriorări ale caracteristicilor. Durata de viață a condensatorului depinde în mare măsură de temperatură ambientă și de condițiile de operare. Condensatorul va ajunge la sfârșitul duratei de viață după 10 ani de operare continuu într-un mediu normal cu aer condiționat. (temperatura aerului înconjurător de 40 °C (104 °F) sau mai mică)

## 8 Transport și depozitare



#### ATENȚIE

- Transportați produsele corect în funcție de greutățile lor.
- Nu este permisă stivuirea produselor peste numărul specificat.
- Nu țineți servomotorul de cabluri, de ax sau de encoder.
- Nu țineți de capacul frontal pentru a transporta servo-amplificatorul. Servo-amplificatorul poate cădea.
- Instalați servo-amplificatorul într-o locație rezistentă în conformitate cu manualul de instrucții.
- Nu vă cățărați și nu vă așezați pe echipamentul servo. Nu așezați obiecte grele pe echipament.
- Pentru detaliu privind transportul și manevrarea bateriei optionale, consultați manualul de instrucții al servo-amplificatoarelor MR-J3-BSafety și al unității logice de siguranță MR-J3-D05.

La păstrare sau utilizare, respectați următoarele condiții de mediu.

Condiții de mediu	Condiție	
	Servo-amplificator	Servomotor
Temperatură ambientă	Operare de la 0 °C la +55 °C (fără inghet)	de la 0 °C la +40 °C (fără inghet)
	Depozitare de la -20 °C la +65 °C (fără inghet)	de la -15 °C la +70 °C (fără inghet)
Umiditate ambientă	Operare 90 % RH sau mai mică (fără condens)	80 % RH sau mai mică (fără condens)
	Depozitare 90 % RH sau mai mică (fără condens)	
Atmosferă	Spațiu interior (fără lumină solară directă). Fără gaze corozive, gaze inflamabile, vapori de ulei, praf și murdărie	
Altitudine	Max. 1.000 m deasupra nivelului mării	
Vibratii	5,9 m/s <sup>2</sup> sau mai puțin la 10 - 55 Hz (direcțiile axelor X, Y și Z)	Consultați instrucțiunile de siguranță din introducerea manualului de instrucții al servo-amplificatorului

## 9 Date tehnice

### 9.1 Servo-amplificator MR-J3-BSafety

#### 9.1.1 Servo-amplificator (200 V c.a., 750 W sau mai mic)

Element	MR-J3-□S					
	10B	20B	40B	60B	70B	
Sursă de alimentare	Circuit principal de alimentare	Monofazată sau trifazată 200–230 V c.a., 50/60 Hz				
	Circuit de control	Monofazată 200–230 V c.a., 50/60 Hz				
	Interfață	24 V c.c., ±10 % (capacitate curent necesară: 200 mA, inclusiv semnale conector CN8)				
Sistem de control	Control PWM sinusoidal/sistem de control curent					
Funcții de siguranță conform EN IEC 61800-5-2	EN ISO 13849-1 PL d/EN 61508 SIL 2/EN 62061 SIL CL 2					
Durata medie de timp până la apariția unei căderi periculoase de tensiune	MTTFd = 100 [Ani]					
Eficiență monitorizării erorilor unui sistem sau subiect	DC = 90 [%]					
Probabilitatea medie a defecțiunilor periculoase pe oră	PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/oră]					
Timp de răspuns	8 ms sau mai mic pentru Oprire în siguranță a cuplului (STO)					

#### 9.1.2 Servo-amplificator (200 V c.a., 1 kW–22 kW)

Element	MR-J3-□S				
	100B 200B	350B 500B	700B 11KB	15KB 22KB	
Alimentare circuit principal	Trifazată 200–230 V c.a., 50/60 Hz				
Toate celelalte elemente sunt identice cu secțiunea 9.1.1					

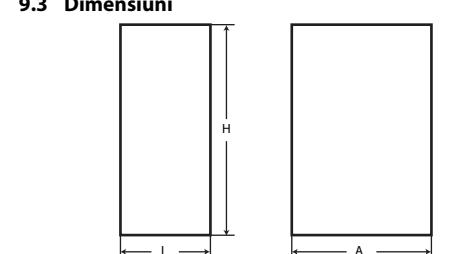
### 9.1.3 Servo-amplificator (400 V c.a., 22 kW sau mai mic)

Element	MR-J3-□S4				
	60B 100B	200B 350B	500B 700B	11KB 15KB	22KB
Alimentare circuit principal					Trifazată 380–480 V c.a., 50/60 Hz
Toate celelalte elemente sunt identice cu secțiunea 9.1.1					

### 9.2 Unitate logică de siguranță MR-J3-D05

Element	Specificații
Alimentare control	24 V c.c., 500 mA
Aaxe ce pot fi conectate	2 axe, controlate independent
Intrare oprire (dispozitive de siguranță)	4 puncte (2 puncte x 2 axe), compatibilă cu logica pozitivă/negativă
Intrare eliberare oprire (dispozitive de repompare)	2 puncte (1 punct x 2 axe), compatibilă cu logica pozitivă/negativă
Funcții de siguranță	<ul style="list-style-type: none"> <li>Oprire în siguranță a cuplului (STO) conform EN IEC 61800-5-2</li> <li>Oprire în siguranță a cuplului (STO) conform EN IEC 61800-5-2</li> <li>EMG STOP, EMG OFF conform EN IEC 60204-1</li> </ul>
Timp de răspuns	10 ms sau mai mic pentru Oprire în siguranță a cuplului (STO)
Standarde de siguranță	EN ISO 13849-1 PL d/EN 61508 SIL 2/EN 62061 SIL CL 2
Durata medie de timp până la apariția unei căderi periculoase de tensiune	MTTFd = 100 [Ani]
Eficiență monitorizării erorilor unui sistem sau subiect	DC = 90 [%]
Probabilitatea medie a defecțiunilor periculoase pe oră	PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/oră]
Setare timp întârziere	0 s, 1,4 s, 2,8 s, 9,8 s, 30,8 s, ±2% (suplimentar pentru axa A: 5,6 s)

### 9.3 Dimensiuni



① Fără baterie MR-J3-BAT montată

② MR-J3-22K/S//MR-J3-22K/S4

③ MR-J3-350/S

④ Fără conectori

Unitate logică de siguranță	L [mm]	H [mm]	A [mm]	Greutate [kg]
MR-J3-D05	22,5	192	86	0,2